

UNIVERSITÀ DEGLI STUDI ROMA TRE

Corso di Laurea in Matematica

GEOMETRIA 1

Prima prova di esonero - a.a. 2002-2003

1. Sia  $V$  uno spazio vettoriale reale.

(a) Si definiscano le nozioni di indipendenza lineare tra vettori di  $V$  e di dimensionedi  $V$ ;

(b) Si enunci il teorema principale che relaziona la dipendenza o indipendenza lineare tra due insiemi di vettori di  $V$  ed il loro numero;

(c) si dimostri tale risultato.

2. Sia  $k$  un numero reale. Si consideri il sistema lineare

$$\begin{cases} x_1 - x_2 = 1 \\ kx_2 + x_3 = 0 \\ 2x_1 - kx_3 = -1 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 1 \end{cases} .$$

Si determinino i valori di  $k$  per i quali il sistema è (o no) compatibile e, in tal caso, si calcolino esplicitamente le soluzioni.

3. Sia  $k$  un numero reale e si considerino le due matrici

$$A = \begin{pmatrix} 1 & k & 0 \\ 0 & 1 & k \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} .$$

(a) Si determinino i valori di  $k$  per i quali  $A$  può essere trasformata in  $B$  con sole operazioni elementari;

(b) per i valori di  $k$  individuati sopra, si determini una sequenza di operazioni elementari che trasforma  $A$  in  $B$ .

4. Siano  $k$  un numero reale,  $W \subset \mathbb{R}^4$  il sottospazio vettoriale delle soluzioni del sistema lineare omogeneo

$$\begin{cases} x - z = 0 \\ y - w = 0 \end{cases}$$

e  $U_k \subset \mathbb{R}^4$  il sottospazio vettoriale

$$U_k = \langle (2, 2, 1, 2), (1, 1, 0, 1), (3, 3, 1, k) \rangle .$$

(a) Si determinino due basi di  $W$  e  $U_k$ ;

- (b) si determinino le dimensioni di  $U_k + W$  e di  $U_k \cap W$ ;  
 (c) si determinino (se esistono) i valori di  $k$  per i quali

$$U_k \oplus W = \mathbb{R}^4.$$

**5.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale di dimensione finita e  $U, W_1, W_2$  suoi sottospazi tali che  $W_1 \not\subset W_2, W_2 \not\subset W_1$ .

(a) Si dimostri che esiste una condizione, solo in termini di  $\dim W_1, \dim W_2$ , che implica che  $U \subset W_1 + W_2$ ;

(b) si dimostri che esiste una condizione, diversa dalla precedente, in termini di  $\dim W_1, \dim W_2, \dim U, \dim U \cap W_1, \dim U \cap W_2$ , che implica che  $U \subset W_1 + W_2$ .

### SOLUZIONI

**1.** (a) [Sernesi, Def. 4.4 e 4.14]. (b) e (c) [Sernesi, Teor. 4.12]. ■

**2.** Applichiamo per esempio il metodo di Kronecker-Rouchè-Capelli-Cramer: le matrici sono

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & k & 1 \\ 2 & 0 & -k \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad (A|b) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & k & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -k & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

$A$  contiene il minore  $\begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 2$ , quindi  $r(A) \geq 2$ . Utilizzando il principio dei minori orlati si ha che  $r(A) = 2$  se e solo se

$$\begin{vmatrix} 0 & k & 1 \\ 2 & 0 & -k \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = -k^2 - 2k + 2 = 0$$

e

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & -k \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 2k + 2 = 0.$$

Dato che questi ultimi non sono nulli per gli stessi  $k$  ne segue che  $r(A) = 3$  per ogni  $k$ . Allora  $r((A|b)) \geq 3$  e, essendo  $(A|b)$  una matrice  $4 \times 4$ , si avrà che  $r((A|b)) = 3$  se e solo se

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & k & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -k & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 3k - 6 = 0$$

cioè se e solo se  $k = 2$ . Per il teorema di Kronecker-Rouchè-Capelli [Sernesi, Teorema 5.7] si ha che il sistema è compatibile se e solo se  $k = 2$ . Per tale valore di  $k$  sappiamo allora per esempio che la seconda equazione è combinazione lineare delle altre, dunque il sistema è equivalente a

$$\begin{cases} x_1 - x_2 = 1 \\ 2x_1 - 2x_3 = -1 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 1 \end{cases} .$$

Per la regola di Cramer [Sernesi, Corollario 6.11], osservando che il determinante della matrice dei coefficienti è  $2k + 2 = 6$ , si ottiene allora l'unica soluzione

$$x_1 = \frac{\begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}{6} = \frac{1}{2}, \quad x_2 = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}{6} = -\frac{1}{2}, \quad x_3 = \frac{\begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}{6} = 1. \quad \blacksquare$$

**3.** (a) Osserviamo prima che

$$\det B = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 1$$

e quindi che  $r(B) = 3$ . Dato che le operazioni elementari non alterano il rango [Sernesi, Proposizione 5.2]  $A$  può essere trasformata in  $B$  solo se  $A$  è invertibile.

$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & k & 0 \\ 0 & 1 & k \\ 1 & 1 & 2 \end{vmatrix} = k^2 - k + 2 \neq 0$$

per ogni  $k$ . Quindi  $A$  è invertibile per ogni  $k$ , e, [Sernesi, Osservazione 3.2.8], potremo trovare operazioni elementari che trasformano  $A$  in  $I_3$ , e analogamente per  $B$ . Invertendo le operazioni elementari che trasformano  $B$  in  $I_3$  si otterrà una sequenza di operazioni elementari che, per ogni  $k$ , trasforma  $A$  in  $B$ .

(b) Partiamo da  $A$ ; scambiando  $R_1$  e  $R_3$  otteniamo

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & k \\ 1 & k & 0 \end{pmatrix} .$$

Con l'operazione  $R_3 \rightarrow R_3 - R_1$  si ha

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & k \\ 0 & k-1 & -2 \end{pmatrix}$$

da cui, con l'operazione  $R_3 \rightarrow R_3 - (k-1)R_2$  si ha

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & k \\ 0 & 0 & -k^2 + k - 2 \end{pmatrix}.$$

Con  $R_3 \rightarrow \frac{1}{-k^2+k-2}R_3$  si ottiene

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & k \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

e l'operazione  $R_2 \rightarrow R_2 - kR_3$  da

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

da cui, con l'operazione  $R_1 \rightarrow R_1 - R_2$  si ha

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

e l'operazione  $R_1 \rightarrow R_1 - 2R_3$  da  $I_3$ .

Partiamo invece da  $B$ ; scambiando  $R_1$  con  $R_3$  e poi  $R_2$  con  $R_3$  otteniamo

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

da cui, con l'operazione  $R_2 \rightarrow R_2 - R_1$  si ha

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

da cui, con l'operazione  $R_2 \rightarrow R_2 - R_3$  si ottiene  $I_3$ . La sequenza di operazioni elementari che, per ogni  $k$ , trasforma  $A$  in  $B$  è dunque: scambio  $R_1$  e  $R_3$ ;  $R_3 \rightarrow R_3 - R_1$ ;  $R_3 \rightarrow R_3 - (k-1)R_2$ ;  $R_3 \rightarrow \frac{1}{-k^2+k-2}R_3$ ;  $R_2 \rightarrow R_2 - kR_3$ ;  $R_1 \rightarrow R_1 - R_2$ ;  $R_1 \rightarrow R_1 - 2R_3$ ;  $R_2 \rightarrow R_2 + R_3$ ;  $R_2 \rightarrow R_2 + R_1$ ; scambio  $R_2$  e  $R_3$ ; scambio  $R_1$  e  $R_3$ . ■

4. (a) Sia  $v = (x, y, z, w)$  un vettore di  $W$ . Allora  $w = y, z = x$ , quindi

$$v = (x, y, x, y) = x(1, 0, 1, 0) + y(0, 1, 0, 1).$$

Allora  $W$  è generato da  $w_1 = (1, 0, 1, 0)$  e da  $w_2 = (0, 1, 0, 1)$ . Inoltre, essendo  $w_1, w_2$  chiaramente linearmente indipendenti, ne segue che  $\{w_1, w_2\}$  è una base di  $W$ .

Poniamo  $u_1 = (2, 2, 1, 2)$ ,  $u_2 = (1, 1, 0, 1)$ ,  $u_3 = (3, 3, 1, k)$  e calcoliamo  $\dim U_k = \text{rango}\{u_1, u_2, u_3\} = r(A)$ , dove

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 3 & 3 & 1 & k \end{pmatrix}.$$

Ora, o utilizzando il principio dei minori orlati, o semplicemente osservando che  $A$  ha due colonne uguali, si ha che  $r(A) = 2$  se e solo se

$$\begin{vmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & k \end{vmatrix} = -k + 3 = 0,$$

quindi se e solo se  $k = 3$ . Ne segue che una base di  $U_k$  è  $\{u_1, u_2, u_3\}$  se  $k \neq 3$ , mentre è  $\{u_1, u_2\}$  se  $k = 3$ .

(b) Studiamo prima  $U_k \cap W$ : un vettore di  $U_k$  è sempre del tipo

$$u = au_1 + bu_2 + cu_3 = (2a + b + 3c, 2a + b + 3c, a + c, 2a + b + kc)$$

e tale vettore sta in  $W$  se e solo se

$$\begin{cases} 2a + b + 3c = a + c \\ 2a + b + 3c = 2a + b + kc \end{cases}$$

quindi se e solo se

$$\begin{cases} a + b + 2c = 0 \\ (k - 3)c = 0 \end{cases}.$$

Se  $k \neq 3$  si ha  $c = 0$ ,  $b = -a$ , da cui  $u = a(u_1 - u_2)$ . Ne segue che  $U_k \cap W$  ha dimensione 1 con base  $\{u_1 - u_2\}$ . Se  $k = 3$ , sappiamo già che  $u_3 = u_1 + u_2$  e si ha invece  $b = -a - 2c$ , da cui  $u = a(u_1 - u_2) + c(u_3 - 2u_2) = (a + c)(u_1 - u_2)$ . Ne segue di nuovo che  $U_k \cap W$  ha dimensione 1 con base  $\{u_1 - u_2\}$ . Ora, per la formula di Grassmann [Sernesi, Teorema 4.18], si ha

$$\dim(U_k + W) = \dim U_k + \dim W - \dim(U_k \cap W) = \begin{cases} 4 & \text{se } k \neq 3 \\ 3 & \text{se } k = 3 \end{cases}.$$

(c) Per quanto visto in (b) non accade mai che  $U_k \cap W = \{0\}$ , quindi per nessun  $k$  può accadere che  $U_k \oplus W = \mathbb{R}^4$ . ■

5. (a) Se esiste una condizione, solo in termini di  $\dim W_1$ ,  $\dim W_2$ , che implica che

$U \subset W_1 + W_2$ , allora tale condizione dovrà essere indipendente da  $U$ . Se  $W_1 + W_2 \neq V$  allora preso un vettore  $v \in V - (W_1 + W_2)$  e scelto  $U = \langle v \rangle$  si avrà che  $U \not\subset W_1 + W_2$ . Dunque affinché sia  $U \subset W_1 + W_2$ , indipendentemente da  $U$ , dovrà essere  $W_1 + W_2 = V$ . Osservato che  $\dim(W_1 + W_2) \leq \dim V$ , si ha  $W_1 + W_2 = V$  se e solo se  $\dim(W_1 + W_2) \geq \dim V$ , e quindi, per la formula di Grassmann, se e solo se

$$\dim W_1 + \dim W_2 - \dim(W_1 \cap W_2) \geq \dim V.$$

Per ipotesi sappiamo che  $W_1 \cap W_2 \neq W_i, i = 1, 2$ , e quindi che  $\dim(W_1 \cap W_2) \leq \dim W_i - 1, i = 1, 2$ . Allora

$$\dim W_1 + \dim W_2 - \dim(W_1 \cap W_2) \geq \dim W_1 + \dim W_2 - \dim W_i + 1 \geq \dim V$$

se e solo se

$$\dim W_1 + 1 \geq \dim V \quad \text{oppure} \quad \dim W_2 + 1 \geq \dim V.$$

(b) Osserviamo che  $U \subset W_1 + W_2$  se e solo se  $U \cap (W_1 + W_2) = U$ , quindi se e solo se  $\dim[U \cap (W_1 + W_2)] \geq \dim U$ . Si verifica facilmente che vale l'inclusione

$$(U \cap W_1) + (U \cap W_2) \subset U \cap (W_1 + W_2)$$

e quindi

$$\dim[U \cap (W_1 + W_2)] \geq \dim[(U \cap W_1) + (U \cap W_2)] = \dim U \cap W_1 + \dim U \cap W_2 - \dim(U \cap W_1 \cap W_2).$$

Ma  $\dim(U \cap W_1 \cap W_2) \leq \dim U$ , da cui

$$\dim U \cap (W_1 + W_2) \geq \dim U \cap W_1 + \dim U \cap W_2 - \dim U \geq \dim U$$

se e solo se

$$\dim U \cap W_1 + \dim U \cap W_2 \geq 2 \dim U. \blacksquare$$