

Analisi complessa

EDOARDO SERNESI

Contents

1	Funzioni analitiche	3
1.1	Funzioni olomorfe	3
1.2	Serie formali	5
1.3	Serie convergenti	8
1.4	Operazioni sulle serie convergenti	16
1.5	Funzioni analitiche	21
1.6	Esempi	27
1.7	Zeri di una funzione analitica	30
1.8	Proprietà geometriche	35
1.9	Il principio del massimo modulo	41
2	Integrazione complessa	45
2.1	Curve e archi	45
2.2	Integrazione lungo archi	52
2.3	Il teorema di Goursat	58
2.4	Il teorema di Cauchy	62
2.5	La formula integrale di Cauchy	68
3	Singolarità isolate e residui	75
3.1	Serie di Laurent	75
3.2	La serie di Laurent di una funzione olomorfa	76
3.3	Singolarità isolate	80
3.4	Il teorema dei residui	84
3.5	Calcolo esplicito di residui	88
3.6	Calcolo di integrali definiti	96

4	Successioni e serie di funzioni	101
4.1	Convergenza sui compatti	101
4.2	Serie di funzioni meromorfe	104
4.3	Un esempio	106

Chapter 1

Funzioni analitiche

1.1 Funzioni olomorfe

Se $U \subset \mathbf{C}$ è un aperto del piano complesso, ed $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ è una funzione, scriveremo $f(z)$, oppure $f(x + iy)$, per denotarne il valore in un punto $z = x + iy \in U$. Scriveremo anche

$$f(x + iy) = u(x, y) + iv(x, y)$$

dove u e v sono rispettivamente la *parte reale* e la *parte immaginaria* di f .

Definizione 1.1.1 *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto del piano complesso. Una funzione $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ si dice derivabile in senso complesso, o olomorfa, in un punto $a \in U$ se è continua in a ed esiste il*

$$\lim_{z \rightarrow a} \frac{f(z) - f(a)}{z - a}$$

che si denota $f'(a)$. f si dice derivabile in senso complesso o olomorfa in U se lo è in ogni punto di U . La funzione derivata di $f(z)$ si denota $f'(z)$.

L'insieme delle funzioni olomorfe in un aperto U si denota $H(U)$. Una funzione olomorfa in tutto il piano si dice *intera*.

Le due proposizioni che seguono si dimostrano in modo del tutto simile agli analoghi risultati validi per funzioni di variabile reale, e quindi ne omettiamo la dimostrazione.

Proposizione 1.1.2 *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto e siano $f, g : U \rightarrow \mathbf{C}$ funzioni olomorfe in un punto $a \in U$. Allora*

(i) $f + g$ è olomorfa in a e

$$(f + g)'(a) = f'(a) + g'(a)$$

(ii) fg è olomorfa in a e

$$(fg)'(a) = f'(a)g(a) + f(a)g'(a)$$

(iii) Se $g(a) \neq 0$ allora f/g è olomorfa in a e

$$(f/g)'(a) = \frac{g(a)f'(a) - f(a)g'(a)}{g(a)^2}$$

Proposizione 1.1.3 *Siano $U, V \subset \mathbf{C}$ aperti, $f : U \rightarrow V$, $g : V \rightarrow \mathbf{C}$ funzioni. Se f è olomorfa in $z \in U$ e g è olomorfa in $w = f(z)$, allora $g \circ f$ è olomorfa in z e:*

$$(g \circ f)'(z) = g'(f(z))f'(z)$$

Esempio 1.1.4 Le funzioni costanti sono olomorfe e hanno derivata nulla in ogni punto. Inoltre:

$$(z^n)' = nz^{n-1}$$

se $n > 0$ e $z \in \mathbf{C}$, oppure $n < 0$ e $z \neq 0$. Quindi i polinomi sono funzioni intere; similmente le funzioni razionali, cioè le funzioni definite dal quoziente di due polinomi, sono olomorfe in tutti i punti in cui non si annulla in denominatore. La funzione $f(z) = \bar{z}$ non è olomorfa.

Una funzione $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ può essere descritta in termini della sua parte reale e della sua parte immaginaria:

$$F(x + iy) = u(x, y) + iv(x, y)$$

La condizione che f sia olomorfa in un punto $z_0 = x_0 + iy_0$ si traduce nella derivabilità parziale di u e di v in (x_0, y_0) e nelle seguenti identità nel punto z_0 :

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y}, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x} \quad (1.1)$$

Le (1.1) si dicono *equazioni di Cauchy-Riemann*.

In questo capitolo studieremo una classe di funzioni olomorfe, le funzioni analitiche. Nel successivo capitolo dimostreremo, tra l'altro, che tutte le funzioni olomorfe sono analitiche, cioè che queste due classi di funzioni coincidono.

1.2 Serie formali

Sia T una indeterminata. Una *serie formale di potenze* (o semplicemente una *serie formale*) nella T a coefficienti complessi è un'espressione

$$f(T) = \sum_{k \geq 0} a_k T^k = a_0 + a_1 T + a_2 T^2 + \dots$$

in cui $a_k \in \mathbf{C}$ per ogni k . Una serie formale può anche identificarsi con la successione dei suoi coefficienti

$$\{a_0, a_1, a_2, \dots\}$$

a_0 si dice il *termine costante* della serie $f(T)$. Se

$$f(T) = \sum_{k \geq 0} a_k T^k, \quad g(T) = \sum_{k \geq 0} b_k T^k$$

sono due serie formali, definiamo la loro *somma* $f + g$ come

$$(f + g)(T) = \sum_{k \geq 0} c_k T^k$$

dove

$$c_k = a_k + b_k \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

Definiamo il *prodotto* fg come:

$$(fg)(T) = \sum_{k \geq 0} d_k T^k$$

dove

$$d_k = \sum_{i=0}^k a_i b_{k-i}$$

Se $\alpha \in \mathbf{C}$ definiamo αf come

$$(\alpha f)(T) = \sum_{k \geq 0} (\alpha a_k) T^k$$

La *serie nulla* è la serie $0(T)$ i cui coefficienti sono tutti uguali a zero.

L'insieme delle serie formali nella T a coefficienti complessi si denota con il simbolo $\mathbf{C}[[T]]$. Con le operazioni di somma e di prodotto che abbiamo introdotto $\mathbf{C}[[T]]$ è un anello contenente $\mathbf{C}[T]$ come sottoanello.

Una serie formale $a_0 + a_1T + a_2T^2 + \dots$ è invertibile in $\mathbf{C}[[T]]$ se e solo se $a_0 \neq 0$.

Se infatti esiste $b_0 + b_1T + b_2T^2 + \dots \in \mathbf{C}[[T]]$ tale che

$$(a_0 + a_1T + a_2T^2 + \dots)(b_0 + b_1T + b_2T^2 + \dots) = 1$$

allora $a_0b_0 = 1$ e quindi $a_0 \neq 0$. Viceversa, se $a_0 \neq 0$ l'inversa $b_0 + b_1T + b_2T^2 + \dots$ di $a_0 + a_1T + a_2T^2 + \dots$ è univocamente individuata dalle condizioni:

$$\begin{aligned} a_0b_0 &= 1 \\ a_1b_0 + a_0b_1 &= 0 \\ a_2b_0 + a_1b_1 + a_0b_2 &= 0 \\ &\dots \end{aligned}$$

che permettono di calcolare induttivamente i coefficienti b_0, b_1, b_2, \dots

Una serie formale $\sum_{k \geq 0} a_k T^k$ può essere derivata termine a termine ponendo

$$\left(\sum_{k \geq 0} a_k T^k \right)' := \sum_{k \geq 1} k a_k T^{k-1}$$

Segue immediatamente dalla definizione che il prodotto di due serie di potenze è uguale a zero se e solo se uno almeno dei fattori è nullo; pertanto $\mathbf{C}[[T]]$ è un dominio di integrità.

Il campo dei quozienti di $\mathbf{C}[[T]]$ si denota $\mathbf{C}((T))$. I suoi elementi si dicono *serie di Laurent (meromorfe) formali* nella indeterminata T .

Lemma 1.2.1 *Ogni elemento non nullo $X \in \mathbf{C}((T))$ può essere scritto in modo unico nella forma*

$$X = T^\nu (a_0 + a_1T + a_2T^2 + \dots) \quad \nu \in \mathbf{Z}, a_0 \neq 0$$

Dim. Sia:

$$X = \frac{(b_0 + b_1T + b_2T^2 + \dots)}{(c_0 + c_1T + c_2T^2 + \dots)}$$

e sia $h \geq 0$ il più piccolo intero tale che $c_h \neq 0$. La serie di potenze $c_h + c_{h+1}T + c_{h+2}T^2 + \dots$ è invertibile in $\mathbf{C}[[T]]$: sia $d_0 + d_1T + d_2T^2 + \dots$ la sua inversa. Allora:

$$X = T^{-h}(b_0 + b_1T + b_2T^2 + \dots)(d_0 + d_1T + d_2T^2 + \dots)$$

e poiché $(b_0 + b_1T + b_2T^2 + \dots)(d_0 + d_1T + d_2T^2 + \dots) \in \mathbf{C}[[T]]$ la conclusione segue. **qed**

L'intero ν si chiama *ordine* della serie di Laurent X , e si denota $o(X)$. Porremo $o(0) = \infty$. Otteniamo in questo modo un'applicazione:

$$o : \mathbf{C}((T)) \rightarrow \mathbf{Z} \cup \{\infty\}$$

che possiede le seguenti proprietà, di immediata verifica. Per ogni $X, Y \in \mathbf{C}((T))$ si ha: $o(XY) = o(X) + o(Y)$

$o(X \pm Y) \geq \min(o(X), o(Y))$ e vale l'uguaglianza se $o(X) \neq o(Y)$.
 $X \in \mathbf{C}[[T]]$ se e solo se $o(X) \geq 0$.

In particolare, per ogni $X \neq 0$ si ha $o(X^{-1}) = -o(X)$.

Dal lemma segue che ogni elemento $X \in \mathbf{C}((T))$ si può scrivere in modo unico come una serie di potenze in T a esponenti in \mathbf{Z} avente solo un numero finito di termini con esponente negativo, cioè nella forma:

$$X = a_{-m}T^{-m} + \dots + a_{-1}T^{-1} + P \quad a_{-m} \neq 0$$

dove

$$P = \sum_{k \geq 0} a_k T^k \in \mathbf{C}[[T]]$$

L'espressione $a_{-m}T^{-m} + \dots + a_{-1}T^{-1}$ si chiama *parte principale* di X .

1.3 Serie convergenti

Sia $\{\alpha_k\}$ una successione di numeri complessi, e consideriamo la serie

$$\sum_{k \geq 0} \alpha_k$$

Definiamo la somma parziale

$$s_n = \sum_{k=0}^n \alpha_k$$

Diremo che la serie *converge* se esiste $w \in \mathbf{C}$ tale che

$$\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = w$$

In tal caso diremo che w è la *somma della serie* e scriveremo:

$$w = \sum_{k \geq 0} \alpha_k$$

Se $A = \sum_{k \geq 0} \alpha_k$ e $B = \sum_{k \geq 0} \beta_k$ sono due serie convergenti allora la loro somma ed il loro prodotto sono serie convergenti. Precisamente, detta

$$t_n = \sum_{k=0}^n \beta_k$$

la somma parziale della serie B , $A \pm B$ ha per somma il $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n \pm t_n$, mentre cB ha per somma il $\lim_{n \rightarrow \infty} ct_n$ per ogni $c \in \mathbf{C}$.

Sia $\sum_{k \geq 0} \alpha_k$ una serie di numeri complessi. Diremo che la serie *converge assolutamente* se la serie a termini reali nonnegativi $\sum_{k \geq 0} |\alpha_k|$ converge.

Se una serie converge assolutamente allora converge. Infatti, per ogni $m \leq n$ si ha:

$$s_n - s_m = \alpha_{m+1} + \cdots + \alpha_n$$

e quindi:

$$|s_n - s_m| \leq \sum_{k=m+1}^n |\alpha_k|$$

Dall'assoluta convergenza segue che dato $\epsilon > 0$ esiste N tale che $\sum_{k=m+1}^n |\alpha_k| < \epsilon$ se $m, n \geq N$: ciò dimostra che la successione $\{s_n\}$ delle somme parziali è di Cauchy nello spazio metrico \mathbf{C} , e quindi converge.

Si noti che se $\sum_{k \geq 0} \alpha_k$ converge allora $\lim \alpha_k = 0$: infatti $\alpha_k = s_k - s_{k-1}$ e $\{s_k\}$ è una successione di Cauchy.

Nel seguito utilizzeremo liberamente i seguenti fatti elementari riguardanti l'assoluta convergenza, la cui dimostrazione viene lasciata come esercizio:

(i) (Criterio del confronto) Sia $\sum_{k \geq 0} r_k$ una serie convergente di numeri reali nonnegativi. Se $\sum_{k \geq 0} \alpha_k$ è una serie di numeri complessi tale che $|\alpha_k| \leq r_k$ per ogni k allora la serie $\sum \alpha_k$ converge assolutamente.

(ii) Se una serie di numeri complessi $\sum_{k \geq 0} \alpha_k$ è assolutamente convergente, allora ogni serie ottenuta riordinando i suoi termini converge assolutamente allo stesso limite.

(iii) Se una serie doppia

$$\sum_{k \geq 0} \left(\sum_{h \geq 0} \alpha_{hk} \right)$$

converge assolutamente, allora la serie ottenuta scambiando l'ordine di sommazione converge assolutamente allo stesso limite.

Sia S un insieme ed $f : S \rightarrow \mathbf{C}$ una funzione limitata. Definiamo la *norma del sup* di f come:

$$\|f\|_S = \|f\| = \sup_{s \in S} |f(s)|$$

Segue immediatamente dalla definizione che, date comunque due funzioni limitate $f, g : S \rightarrow \mathbf{C}$ e $c \in \mathbf{C}$, si ha $\|f + g\| \leq \|f\| + \|g\|$ e $\|cf\| = |c| \|f\|$.

Sia $\{f_n : S \rightarrow \mathbf{C}\}$ una successione di funzioni limitate. Diremo che questa successione *converge uniformemente in S* se esiste una funzione limitata $f : S \rightarrow \mathbf{C}$ con le seguenti proprietà: dato comunque $\epsilon > 0$ esiste $N > 0$ tale che

$$\|f_n - f\| < \epsilon$$

se $n \geq N$. Si osservi che, anche senza supporre f limitata, se $\|f_n - f\|$ è ben definita segue che f è limitata.

Diremo che $\{f_n\}$ è una successione di Cauchy se dato comunque $\epsilon > 0$ esiste $N > 0$ tale che

$$\|f_n - f_m\| < \epsilon$$

se $m, n \geq N$.

Si osservi che, se $\{f_n\}$ è una successione di Cauchy, allora per ogni $s \in S$ la successione di numeri complessi $\{f_n(s)\}$ soddisfa:

$$|f_n(s) - f_m(s)| \leq \|f_n - f_m\| \quad \forall n, m$$

e quindi è una successione di Cauchy e pertanto converge.

Teorema 1.3.1 *Se una successione $\{f_n\}$ di funzioni limitate su S è di Cauchy allora converge uniformemente in S .*

Dim. Per ogni $s \in S$ poniamo

$$f(s) = \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(s)$$

Dato $\epsilon > 0$ esiste $N > 0$ tale che

$$|f_n(s) - f_m(s)| < \epsilon \quad \forall s \in S$$

se $n, m \geq N$. Sia $n \geq N$. Dato $s \in S$ sia $m \geq N$ (dipendente da s) tale che

$$|f(s) - f_m(s)| < \epsilon$$

Allora:

$$\begin{aligned} |f(s) - f_n(s)| &\leq |f(s) - f_m(s)| + |f_m(s) - f_n(s)| < \\ &< \epsilon + \|f_m - f_n\| < 2\epsilon \end{aligned}$$

Poiché ciò è vero per ogni $s \in S$ segue che

$$\|f - f_n\| < 2\epsilon$$

e ciò conclude la dimostrazione.

qed

Consideriamo una serie $\sum f_k$ di funzioni limitate su S , e sia

$$s_n = \sum_{k=0}^n f_k$$

la somma parziale n -esima. Diremo che la serie *converge uniformemente in S* se la successione delle somme parziali $\{s_n\}$ converge uniformemente in S . Diremo che la serie $\sum f_k$ *converge assolutamente in $s \in S$* se la serie numerica

$$\sum |f_k(s)|$$

converge. Diremo che $\sum f_k$ *converge assolutamente in S* se converge assolutamente in ogni $s \in S$.

Teorema 1.3.2 (Criterio del confronto) *Sia $\{c_k\}$ una successione di numeri reali nonnegativi tale che la serie $\sum c_k$ converga. Sia $\{f_k\}$ una successione di funzioni limitate su S tali che $\|f_k\| \leq c_k$ per ogni k . Allora la serie $\sum f_k$ converge uniformemente e assolutamente in S .*

Dim. Siano $m \leq n$. Allora le somme parziali soddisfano:

$$\|s_n - s_m\| \leq \sum_{k=m+1}^n \|f_k\| \leq \sum_{k=m+1}^n c_k$$

L'ipotesi sulla convergenza di $\sum c_k$ implica l'uniforme convergenza della successione delle somme parziali. Lo stesso ragionamento dimostra anche la convergenza assoluta. **qed**

Definizione 1.3.3 *Una serie, della forma $\sum_{k \geq 0} ar^k$, $a, r \in \mathbf{R}$, $a \neq 0$, è detta una serie geometrica.*

Proposizione 1.3.4 *Una serie geometrica converge se $|r| < 1$ e diverge se $|r| \geq 1$. Nel caso convergente si ha:*

$$\sum_{k \geq 0} ar^k = \frac{a}{1-r}$$

Dim. Si ha $s_{n-1} = a + ar + \dots + ar^{n-1} = \frac{a}{1-r} - \frac{ar^n}{1-r}$. Se $|r| < 1$ allora $\lim r^n = 0$ e quindi $\lim s_{n-1} = \frac{a}{1-r}$ e la serie converge. D'altra parte se $|r| \geq 1$ allora ar^n non tende a 0 e quindi la serie non converge. **qed**

La dimostrazione del risultato seguente è lasciata come esercizio:

Teorema 1.3.5 *Sia $S \subset \mathbf{C}$ e sia $\{f_n\}$ una successione di funzioni continue e limitate su S . Se la successione converge uniformemente in S allora la funzione limite f è continua in S .*

I risultati precedenti verranno applicati allo studio della convergenza di serie di potenze, prendendo $f_k(z) = a_k z^k$, dove $a_k \in \mathbf{C}$.

Teorema 1.3.6 *Sia $\{a_k\}$ una successione di numeri complessi, e sia $r > 0$ tale che la serie*

$$\sum_{k \geq 0} |a_k| r^k$$

converga. Allora la serie $\sum_{k \geq 0} a_k z^k$ converge assolutamente e uniformemente nel disco chiuso $D = \{z \in \mathbf{C} : |z| \leq r\}$.

Dim. È un caso particolare del criterio del confronto. **qed**

Teorema 1.3.7 *Sia $\sum_{k \geq 0} a_k z^k$ una serie di potenze. Se la serie non converge assolutamente per qualche $w \in \mathbf{C}$ allora esiste un numero reale $r \geq 0$ tale che la serie converga assolutamente per $|z| < r$ e non converga assolutamente per $|z| > r$.*

Dim. Sia r l'estremo superiore dei numeri reali $s \geq 0$ tali che $\sum |a_k| s^k$ converge. Allora per ipotesi $r < \infty$ e $\sum |a_k| |z|^k$ diverge se $|z| > r$, e converge se $|z| < r$, per il criterio del confronto. **qed**

Il numero r del teorema (2.5) è chiamato *raggio di convergenza* della serie di potenze $\sum_{k \geq 0} a_k z^k$. Se la serie converge assolutamente per ogni $z \in \mathbf{C}$ allora diremo che ha *raggio di convergenza infinito*. Quando il raggio di convergenza è 0 la serie converge assolutamente solo per $z = 0$.

Se la serie ha raggio di convergenza $r > 0$ si dirà una *serie convergente*. Il disco aperto $D_r(0)$ di centro l'origine e raggio r è detto *disco di convergenza* della serie. Più in generale se D è un disco aperto di centro l'origine e di raggio $\leq r$, diremo che la serie *converge in* D .

Teorema 1.3.8 *Sia $\sum_{k \geq 0} a_k z^k$ una serie di potenze, e sia r il suo raggio di convergenza. Allora*

$$\frac{1}{r} = \limsup |a_k|^{\frac{1}{k}}$$

intendendo che la successione $|a_k|^{\frac{1}{k}}$ non è limitata se $r = 0$, e che $\limsup |a_k|^{\frac{1}{k}} = 0$ se $r = \infty$.

Dim. Supponiamo dapprima $r \neq 0, \infty$, e sia $t = \limsup |a_k|^{\frac{1}{k}}$. Dato comunque $\epsilon > 0$ esiste solo un numero finito di indici k tali che $|a_k|^{\frac{1}{k}} \geq t + \epsilon$. Quindi per tutti i k eccettuati al più un numero finito si ha:

$$|a_k| \leq (t + \epsilon)^k$$

e quindi se $|z| < \frac{1}{t + \epsilon}$, posto $A = |z|(t + \epsilon)$ si ha $A < 1$ e

$$|a_k||z^k| < A^k$$

Pertanto la serie $\sum_{k \geq 0} a_k z^k$ converge assolutamente per confronto con la serie geometrica $\sum A^k$. Deduciamo che il raggio di convergenza r soddisfa $r \geq \frac{1}{t + \epsilon}$ per ogni $\epsilon > 0$ e quindi $r \geq \frac{1}{t}$.

Viceversa, dato $\epsilon > 0$ esistono infiniti k tali che $|a_k|^{\frac{1}{k}} \geq t - \epsilon$ e pertanto

$$|a_k| \geq (t - \epsilon)^k$$

Quindi la serie $\sum_{k \geq 0} a_k z^k$ non converge se $|z| = \frac{1}{t - \epsilon}$ perché il suo termine k -esimo non tende a 0. Ne consegue che il raggio di convergenza r soddisfa $r \leq \frac{1}{t - \epsilon}$ per ogni $\epsilon > 0$, donde $r \leq \frac{1}{t}$. Ciò conclude la dimostrazione nel caso $t \neq 0, \infty$. Il caso in cui $t = 0$ oppure $t = \infty$ si dimostra in modo simile ed è lasciato come esercizio. **qed**

Esempio 1.3.9 Il teorema precedente non dice cosa accade se $|z| = r$. Ad esempio la serie

$$f(z) = \sum_{n \geq 0} \frac{z^n}{n^2}$$

ha raggio di convergenza 1. Per ogni c tale che $|c| = 1$ la serie dei moduli di $f(c)$ è la serie convergente $\sum_{n \geq 0} \frac{1}{n^2}$, e quindi $f(c)$ converge per il criterio del confronto per ogni c tale che $|c| = 1$.

D'altra parte anche la serie $f(z) = \sum_{n \geq 0} z^n$ ha raggio di convergenza 1; ma $f(c)$ non converge per ogni c tale che $|c| = 1$ perché $|c^n| = 1$ e quindi c^n non converge a 0. Però per ogni z nel disco aperto $D_1(0)$ la funzione somma di $f(z)$ coincide con $\frac{1}{1-z}$, e quindi, al tendere di z verso un qualsiasi $c \neq 1$ tale che $|c| = 1$ il valore di $f(z)$ tende al valore finito $(1-c)^{-1}$.

Consideriamo ora la serie

$$f(z) = \sum_{k \geq 1} z^{2^k}$$

che ha anche raggio di convergenza 1. Detta

$$s_n = \sum_{k=1}^n z^{2^k}$$

la somma parziale n -esima, si ha

$$\lim_{x \text{ reale} \rightarrow 1} s_x(x) = n$$

e quindi

$$\lim_{x \text{ reale} \rightarrow 1} f(x) = \infty$$

perché per ogni $n > 0$ esiste $\delta_n > 0$ tale che per $x > 1 - \delta$ si ha $s_n(x) > n - 1$ e quindi $f(x) > n - 1$. D'altra parte $f(z) = z^2 + f(z^2)$ e quindi

$$\lim_{x \text{ reale} \rightarrow -1} f(x) = \infty$$

Analogamente, avendosi

$$f(z) = z^2 + z^4 + \dots + z^{2^n} + f(z^{2^n})$$

si ha

$$\lim_{x \rightarrow \xi} f(x) = \infty$$

se ξ è una radice $2n$ -esima di 1. Poiché le radici $2n$ -esime dell'unità sono dense in S^1 la funzione f somma della serie non si estende a nessun punto di $\partial D_1 = S^1$.

Corollario 1.3.10 *Se $\lim |a_k|^{\frac{1}{k}} = t$ esiste, allora la serie $\sum_{k \geq 0} a_k z^k$ ha raggio di convergenza $r = \frac{1}{t}$.*

Dim. Segue subito dalla dimostrazione del teorema.

qed

Corollario 1.3.11 *Si supponga che la serie $\sum_{k \geq 0} a_k z^k$ abbia raggio di convergenza $r > 0$. Allora esiste un numero reale $A > 0$ tale che*

$$|a_k| \leq A^k$$

per ogni k .

Dim. Prendiamo $A_1 = t + \epsilon$ dove $t = \limsup |a_k|^{\frac{1}{k}}$ e $\epsilon > 0$. Allora

$$|a_k| \leq A_1^k$$

per ogni k eccettuato al più un numero finito. Allora è possibile sostituire A_1 con un A in modo che la disuguaglianza sia verificata per tutti i k . **qed**

Utilizzeremo anche il seguente criterio di convergenza, per la cui dimostrazione rinviamo ad un testo di analisi matematica.

Teorema 1.3.12 (Criterio del rapporto) *Sia $\{a_k\}$ una successione di numeri reali positivi, e supponiamo che $\lim \frac{a_{k+1}}{a_k} = t \geq 0$. Allora si ha anche*

$$\lim a_k^{\frac{1}{k}} = t$$

1.4 Operazioni sulle serie convergenti

In questo paragrafo verificheremo che se si eseguono le operazioni definite per le serie formali (somma, prodotto, moltiplicazione per uno scalare, inversa) su serie convergenti, si ottengono ancora serie convergenti.

Proposizione 1.4.1 *Siano $f = f(T)$ e $g = g(T)$ serie di potenze convergenti in un disco aperto $D_r(0)$, allora anche $f + g$ e fg sono convergenti nello stesso disco, e se $\alpha \in \mathbf{C}$, allora αf converge in $D_r(0)$. Inoltre per ogni $z \in D_r(0)$ si ha:*

$$(f + g)(z) = f(z) + g(z), \quad (fg)(z) = f(z)g(z), \quad (\alpha f)(z) = \alpha f(z)$$

Dim. Diamo la dimostrazione nel caso del prodotto. Siano $f = \sum_{k \geq 0} a_k T^k$, $g = \sum_{k \geq 0} b_k T^k$, e quindi

$$fg = \sum_{k \geq 0} c_k T^k, \quad \text{dove } c_k = \sum_{i=0}^k a_i b_{k-i}$$

Sia $0 < s < r$. Poiché sia f che g hanno raggio di convergenza $\geq r$, per il criterio della radice esiste un numero positivo C tale che

$$|a_k| \leq \frac{C}{s^k}, \quad \text{e } |b_k| \leq \frac{C}{s^k}$$

per ogni k . Quindi:

$$|c_k| \leq \sum_{i=0}^k |a_i| |b_{k-i}| \leq \sum_{i=0}^k \frac{C}{s^i} \frac{C}{s^{k-i}} = (k+1) \frac{C^2}{s^k}$$

Segue che:

$$|c_k|^{\frac{1}{k}} \leq \frac{(k+1)^{\frac{1}{k}} C^{\frac{2}{k}}}{s}$$

Ma poiché $\lim_{k \rightarrow \infty} (k+1)^{\frac{1}{k}} C^{\frac{2}{k}} = 1$, segue che

$$\limsup_{k \rightarrow \infty} |c_k|^{\frac{1}{k}} \leq \frac{1}{s}$$

Poiché ciò è vero per ogni $0 < s < r$ segue che $\limsup |c_k|^{\frac{1}{k}} \leq \frac{1}{r}$, e quindi la serie fg converge nel disco $D_r(0)$.

Si osservi che abbiamo anche dimostrato che la serie a termini reali positivi

$$\sum_{k \geq 0} \left(\sum_{i=0}^k |a_i| |b_{k-i}| \right) |z|^k$$

converge per ogni $z \in D_r(0)$.

Siano

$$f_N(T) = a_0 + a_1 T + \cdots + a_N T^N$$

e

$$g_N(T) = b_0 + b_1 T + \cdots + b_N T^N$$

i polinomi ottenuti per troncazione delle serie f e g . Allora, per ogni $z \in D_r(0)$ si ha:

$$f(z) = \lim_{N \rightarrow \infty} f_N(z), \quad g(z) = \lim_{N \rightarrow \infty} g_N(z)$$

Inoltre:

$$|(fg)(z) - f_N(z)g_N(z)| \leq \sum_{k \geq N+1} \left(\sum_{i=0}^k |a_i| |b_{k-i}| \right) |z|^k$$

ed il secondo membro tende a 0 al tendere di $N \rightarrow \infty$. Pertanto:

$$f(z)g(z) = \lim_N f_N(z)g_N(z) = (fg)(z)$$

e ciò conclude la dimostrazione nel caso del prodotto.

Gli altri casi sono più semplici e vengono lasciati come esercizio.

qed

Denotiamo con $\mathbf{C}\{\{T\}\}$ il sottoinsieme di $\mathbf{C}[[T]]$ costituito dalle serie aventi raggio di convergenza positivo. Dalla proposizione precedente segue che $\mathbf{C}\{\{T\}\}$ è un sottoanello di $\mathbf{C}[[T]]$, che si chiama *anello delle serie convergenti*. Si hanno ovvie inclusioni che sono omomorfismi di anelli:

$$\mathbf{C}[T] \subset \mathbf{C}\{\{T\}\} \subset \mathbf{C}[[T]]$$

Proposizione 1.4.2 *Sia f una serie di potenze a raggio di convergenza positivo con $o(f) = 0$. Allora anche la serie g tale che $fg = 1$ ha raggio di convergenza positivo.*

Dim. Per la (3.1) non è restrittivo supporre che f abbia termine costante uguale a 1, salvo sostituire f con $a_0^{-1}f$. Quindi:

$$f(T) = 1 + a_1T + a_2T^2 + \dots = 1 - h(T)$$

dove $o(h) \geq 1$. Per il corollario (2.8) esiste $A > 0$ tale che $|a_k| \leq A^k$ per ogni $k \geq 1$. Allora:

$$\frac{1}{f(T)} = \frac{1}{1 - h(T)} = 1 + h(T) + h(T)^2 + \dots$$

dove la somma a secondo membro è ben definita perché $o(h(T)^j) \geq j$ e quindi, per ogni k , al coefficiente di T^k a secondo membro contribuiscono solo un numero finito di addendi. La serie $h(T)$ è dominata termine a termine in modulo dalla serie

$$\sum_{k \geq 1} A^k T^k = \frac{AT}{1 - AT}$$

e quindi $g(T) = \frac{1}{f(T)}$ è dominata termine a termine in modulo dalla serie

$$1 + \frac{AT}{1 - AT} + \frac{(AT)^2}{(1 - AT)^2} + \dots = \frac{1}{1 - \frac{AT}{1 - AT}}$$

Ma:

$$\frac{1}{1 - \frac{AT}{1 - AT}} = (1 - AT)(1 + 2AT + (2AT)^2 + \dots)$$

che è dominata termine a termine in modulo da:

$$(1 + AT)(1 + 2AT + (2AT)^2 + \dots)$$

Perciò $g(T)$ è dominata termine a termine in modulo da un prodotto di serie di potenze aventi raggio di convergenza positivo, e pertanto ha raggio di convergenza positivo. **qed**

La serie $g(T)$ dell'enunciato precedente si denota con $f(T)^{-1}$. Il seguente corollario è immediato.

Corollario 1.4.3 *Se $f(T)$ e $\varphi(T)$ sono serie aventi raggio di convergenza positivo e $o(\varphi) = 0$, allora $f(T)\varphi(T)^{-1}$ è una serie a raggio di convergenza positivo.*

Proposizione 1.4.4 *Sia $f(T) = \sum_{k \geq 0} a_k T^k$ una serie avente raggio di convergenza $r > 0$. Allora la serie*

$$f'(T) = \sum_{k \geq 1} k a_k T^{k-1}$$

ottenuta derivando f termine a termine (la serie derivata di f) ha raggio di convergenza r .

Dim. Si ha

$$\limsup |k a_k|^{\frac{1}{k}} = \limsup |k|^{\frac{1}{k}} \limsup |a_k|^{\frac{1}{k}} = \limsup |a_k|^{\frac{1}{k}} = \frac{1}{r}$$

e quindi la serie

$$\sum_{k \geq 1} k a_k T^k = T f'(T)$$

ha raggio di convergenza uguale a r . La conclusione segue. **qed**

Siano $f(T) = \sum_{k \geq 0} a_k T^k$, $h(T) = \sum_{j \geq 1} b_j T^j$ due serie formali, con $o(h) \geq 1$. Allora è ben definita la serie formale $f(h(T))$, che si dice *composizione di f ed h* , ottenuta per sostituzione di h in f , cioè ponendo:

$$f(h(T)) = \sum_{k \geq 0} a_k h(T)^k = \sum_{k \geq 0} a_k \left(\sum_{j \geq 1} b_j T^j \right)^k$$

Infatti per ogni $k \geq 0$ si ha $o(h(T)^k) \geq k$, e quindi il coefficiente di T^k in $f(h(T))$ è ben definito come somma di un numero finito di termini, per ogni $k \geq 0$. La serie $f(h(T))$ si denota anche $(f \circ h)(T)$. È immediato che il suo ordine è

$$o(f \circ h) = o(f) \circ o(h)$$

Teorema 1.4.5 *Supponiamo che $f(T) = \sum_{k \geq 0} a_k T^k$ e $h(T) = \sum_{j \geq 1} b_j T^j$ siano serie di potenze con $o(h) > 0$, aventi raggio di convergenza positivo, e sia*

$$g(T) = f(h(T))$$

Sia $r > 0$ tale che f converga nel disco $D_r(0)$, ed $s > 0$ sia tale che

$$\sum_{k \geq 1} |b_k| s^k < r$$

Allora g converge nel disco $D_s(0)$, e per ogni $z \in D_s(0)$ si ha:

$$g(z) = f(h(z))$$

Dim. Ogni coefficiente della serie $g(T)$ è dominato in modulo dal corrispondente coefficiente della serie

$$(1) \quad \sum_{k \geq 0} |a_k| \left(\sum_{j \geq 1} |b_j| T^j \right)^k$$

e per ipotesi la serie a secondo membro converge assolutamente per $|z| < s$. Quindi $g(z)$ converge assolutamente per $|z| < s$.

Poniamo

$$f_N(T) = a_0 + a_1 T + \dots + a_N T^N$$

Allora ogni coefficiente della serie $g(T) - f_N(h(T))$ è dominato in modulo dal corrispondente coefficiente della serie:

$$\sum_{k > N} |a_k| \left(\sum_{j \geq 1} |b_j| T^j \right)^k$$

Dalla convergenza assoluta della serie (1) deduciamo che, dato $\epsilon > 0$, esiste N_0 tale che per ogni $N \geq N_0$ e $|z| \leq s$ si abbia:

$$|g(z) - f_N(h(z))| < \epsilon$$

Poiché la successione di polinomi $\{f_N(z)\}$ converge uniformemente alla funzione $f(z)$ nel disco chiuso di raggio r , possiamo scegliere N_0 sufficientemente grande in modo che per $N \geq N_0$ si abbia

$$|f_N(h(z)) - f(h(z))| < \epsilon$$

e con ciò si dimostra che

$$|g(z) - f(h(z))| < 2\epsilon$$

per ogni $\epsilon > 0$, e quindi $g(z) - f(h(z)) = 0$.

qed

1.5 Funzioni analitiche

Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto. Una funzione

$$f : U \rightarrow \mathbf{C}$$

si dice *analitica in un punto* $z_0 \in U$ se esiste una serie di potenze

$$\sum_{k \geq 0} a_k (z - z_0)^k$$

che converge assolutamente per $|z - z_0| < r$ per qualche $r > 0$, e tale che si abbia

$$f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k (z - z_0)^k$$

per ogni z siffatto. f si dice *analitica in U* se lo è in ogni punto di U .

Se f è analitica in z_0 diremo anche che f ha un'espansione (o uno sviluppo) in serie di potenze in z_0 . Un punto z_0 tale che $f(z_0) = 0$ si dice uno zero di f .

Sono funzioni analitiche in tutto il piano i polinomi (in particolare le funzioni lineari, cioè della forma $f(z) = az + b$), la funzione esponenziale e le funzioni trigonometriche, che verranno introdotte tra poco.

Proposizione 1.5.1 (i) *Sian U un aperto del piano complesso. Se f, g sono analitiche in U e $\alpha \in \mathbf{C}$, allora $f + g$, fg , αf sono analitiche in U . Inoltre $\frac{f}{g}$ è definita ed analitica in ogni aperto contenuto nel sottoinsieme degli $z \in U$ tali che $g(z) \neq 0$.*

(ii) *Se $V \subset \mathbf{C}$ è un aperto e $h : V \rightarrow U$ ed $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ sono analitiche, allora $f \circ h$ è analitica in V .*

Dim. (i) segue immediatamente dalle proprietà di convergenza dimostrate per le serie di potenze nel §1.4.

(ii) Se $z_0 \in V$ e $h(z_0) = w_0$, allora:

$$h(z) = w_0 + \sum_{k \geq 1} b_k (z - z_0)^k$$

e quindi la funzione $h(z) - w_0$ è rappresentata in un intorno di z_0 da una serie priva di termine costante. Se

$$f(w) = \sum_{n \geq 0} a_n (w - w_0)^n$$

in un intorno di w_0 allora applicando il teorema (3.5) possiamo sostituire la serie $h(z) - w_0 = \sum_{k \geq 1} b_k (z - z_0)^k$ al posto di $w - w_0$ e ottenere:

$$f(h(z)) = \sum_{n \geq 0} a_n \left(\sum_{k \geq 1} b_k (z - z_0)^k \right)^n$$

che è uno sviluppo in serie di $f \circ h$ in un intorno di z_0 . **qed**

Dalla Proposizione 1.5.1 segue in particolare che una funzione razionale $\frac{P(z)}{Q(z)}$, dove $P, Q \in \mathbf{C}[z]$ e $Q \neq 0$, è ben definita ed analitica in tutti i punti di $z \in \mathbf{C}$ in cui $Q(z) \neq 0$.

Teorema 1.5.2 *Se f è analitica in un aperto U allora f è continua in U .*

Dim. Segue facilmente dal teorema 1.3.5. Diamo comunque una dimostrazione diretta del teorema.

Sia $a \in U$ ed $f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k (z - a)^k$ in un disco aperto $D_r(a)$ di centro a e raggio $r > 0$; sia $f(a) = b$. Non è restrittivo supporre $a = 0 = b$. Quindi:

$$f(z) = \sum_{k \geq 1} a_k z^k = z \sum_{k \geq 1} a_k z^{k-1}$$

Se $|z| < r$ la serie $\sum_{k \geq 1} a_k z^k$ converge assolutamente. Pertanto, se $0 < \rho < r$ e $|z| < \rho$ si ha:

$$|f(z)| \leq \sum_{k \geq 1} |a_k| |z|^k \leq |z| \sum_{k \geq 1} |a_k| |z|^{k-1} \leq |z| \sum_{k \geq 1} |a_k| \rho^{k-1}$$

e quindi $|f(z)|$ tende a 0 al tendere di $|z|$ a 0. **qed**

La seguente proposizione ci dice che sono analitiche le funzioni definite da serie di potenze.

Proposizione 1.5.3 *Sia $a \in \mathbf{C}$ e $f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k (z - a)^k$ una serie di potenze convergente assolutamente nel disco aperto $D_r(a)$ per qualche $r > 0$. Allora la funzione $f : D_r(a) \rightarrow \mathbf{C}$ definita dalla serie è analitica.*

Dim. Non è restrittivo supporre $a = 0$, e quindi che si abbia $f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k z^k$ in $D_r(0)$. Sia $z_0 \in D_r(0)$, e sia $s > 0$ tale che $|z_0| + s < r$. Scriviamo

$$z = z_0 + (z - z_0)$$

e quindi:

$$z^k = [z_0 + (z - z_0)]^k$$

Possiamo pertanto riscrivere:

$$f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k \left[\sum_{j \geq 0} \binom{k}{j} z_0^{k-j} (z - z_0)^j \right]$$

Se $|z - z_0| < s$ allora $|z_0| + |z - z_0| < r$ e quindi la serie

$$\sum_{k \geq 0} |a_k| [|z_0| + |z - z_0|]^k = \sum_{k \geq 0} |a_k| \left[\sum_{j \geq 0} \binom{k}{j} |z_0|^{k-j} |z - z_0|^j \right]$$

converge. Scambiando l'ordine di sommatoria otteniamo che la serie:

$$\sum_{j \geq 0} \left[\sum_{k \geq j} a_k \binom{k}{j} z_0^{k-j} \right] (z - z_0)^j$$

converge assolutamente ad $f(z)$ per $|z - z_0| < s$. **qed**

Teorema 1.5.4 *Se f è analitica in U allora f è olomorfa in U e la sua derivata f' è una funzione analitica in U .*

Dim. La tesi da dimostrare è locale, cioè è sufficiente dimostrare che vale in qualsiasi punto $a \in U$. Non è restrittivo supporre $a = 0$. Sia $f(z) = \sum_{n \geq 0} a_n z^n$ in un disco aperto $D_r(0)$, $r > 0$. Sia z tale che $|z| < r$ e sia $\delta > 0$ tale che $|z| + \delta < r$. Per ogni numero complesso h tale che $|h| < \delta$ abbiamo:

$$\begin{aligned} f(z+h) &= \sum_{n \geq 0} a_n (z+h)^n \\ &= \sum_{n \geq 0} a_n (z^n + n z^{n-1} h + h^2 P_n(z, h)) \end{aligned}$$

dove $P_n(z, h)$ è un polinomio in z e h , a coefficienti interi positivi; precisamente:

$$P_n(z, h) = \sum_{k=2}^n \binom{n}{k} h^{k-2} z^{n-k}$$

In particolare la seguente stima è soddisfatta:

$$|P_n(z, h)| \leq \sum_{k=2}^n \binom{n}{k} \delta^{k-2} |z|^{n-k} = P_n(|z|, \delta)$$

Possiamo scrivere:

$$f(z+h) - f(z) - \sum_{n \geq 1} n z^{n-1} h = h^2 \sum_{n \geq 2} a_n P_n(z, h)$$

dove la serie a secondo membro è assolutamente convergente perché lo è quella a primo membro. Dividendo per h otteniamo:

$$\frac{f(z+h) - f(z)}{h} - \sum_{n \geq 1} n z^{n-1} = h \sum_{n \geq 2} a_n P_n(z, h)$$

Per $|h| < \delta$ abbiamo:

$$\begin{aligned} |\sum_{n \geq 2} a_n P_n(z, h)| &\leq \sum_{n \geq 2} |a_n| |P_n(z, h)| \\ &\leq \sum_{n \geq 2} |a_n| P_n(|z|, \delta) \end{aligned}$$

dove l'ultima espressione non dipende da h . Quindi:

$$|h \sum_{n \geq 2} a_n P_n(z, h)| \leq |h| \sum_{n \geq 2} |a_n| P_n(|z|, \delta)$$

Al tendere di h a 0 il secondo membro tende a 0, e quindi

$$\lim_{h \rightarrow 0} |h \sum_{n \geq 2} a_n P_n(z, h)| = 0$$

Ciò dimostra che la funzione f è olomorfa in 0, e che la sua derivata coincide con la somma della serie $\sum_{n \geq 1} n z^{n-1}$, che ha lo stesso raggio di convergenza di f , per la Proposizione 1.4.4. **qed**

Osservazione 1.5.5 Usando il teorema integrale di Cauchy è possibile far vedere che, viceversa, ogni funzione olomorfa è analitica.

Il seguente corollario dicende immediatamente dal teorema:

Corollario 1.5.6 *Se f è analitica in un aperto U allora f possiede derivate di ogni ordine che sono funzioni analitiche in U .*

Supponiamo che la funzione $f(z)$ sia analitica in un intorno di $a \in \mathbf{C}$ e che in a si abbia:

$$f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k (z - a)^k$$

Allora dalla dimostrazione del teorema (4.5) segue che la derivata n -esima di f si esprime in un intorno di a come:

$$f^{(n)}(z) = \sum_{k \geq n} k(k-1) \cdots (k-n+1) a_k (z-a)^{k-n}$$

In particolare si ha:

$$f^{(n)}(a) = n! a_n$$

e quindi per ogni n :

$$a_n = \frac{f^{(n)}(a)}{n!} \quad (1.2)$$

In particolare la successione dei coefficienti $\{a_k\}$ è univocamente determinata da f e da a .

È facile verificare che le regole usuali di derivazione si applicano alle funzioni olomorfe. Così ad esempio si ha:

$$\begin{aligned} (f+g)' &= f' + g' \\ (fg)' &= f'g + fg' \end{aligned}$$

per ogni scelta di f, g olomorfe. In particolare si ha:

$$(z^n)' = nz^{n-1}$$

per ogni $n \in \mathbf{Z}$. Similmente si ha:

$$(f \circ g)'(z) = f'(g(z))g'(z)$$

se g è olomorfa in un intorno di $z \in \mathbf{C}$, ed f è olomorfa in un intorno di $g(z)$.

Definizione 1.5.7 Sia $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ una funzione sull'aperto U a valori complessi. Una primitiva per f è una funzione g olomorfa in U e tale che $g'(z) = f(z)$ per ogni $z \in U$.

È ovvio che una primitiva, se esiste, è determinata a meno di una costante additiva.

Proposizione 1.5.8 Sia f una funzione analitica che ha uno sviluppo in serie in un disco $D_r(a)$. Allora f possiede una primitiva in $D_r(a)$.

Dim. Supponiamo che si abbia

$$f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k (z - a)^k$$

in $D_r(a)$. Allora la serie

$$\sum_{k \geq 0} \frac{a_k}{k+1} (z - a)^{k+1} \tag{1.3}$$

converge nel disco $D_r(a)$ perché i suoi coefficienti sono maggiorati in modulo dai coefficienti della serie $f(z)$. Inoltre, detta $g(z)$ la funzione somma della serie (1.3), si ha $g'(z) = f(z)$. Quindi g è una primitiva di f in $D_r(a)$. **qed**

Osservazione 1.5.9 Se f è analitica in un aperto U di \mathbf{C} , la Proposizione 1.5.8 implica che per ogni punto $a \in U$ esiste un disco $D_r(a) \subset U$ tale che la restrizione di f a $D_r(a)$ possieda una primitiva. Ciò non significa però che f possiede una primitiva in tutto U . In altre parole, non è necessariamente vero che è possibile trovare primitive di f nelle vicinanze di ogni punto di U in modo che si incollino per definire un'unica funzione primitiva di f in tutto U . Un esempio è fornito dalla funzione $f(z) = \frac{1}{z}$ analitica in $\mathbf{C} \setminus \{0\}$. Infatti ogni sua primitiva locale, cioè nell'intorno di un punto di $\mathbf{C} \setminus \{0\}$, deve infatti differire per una costante additiva da una determinazione del $\log(z)$ (si veda la discussione del logaritmo complesso qui sotto). Ma, come spiegato nell'esempio che segue, una tale determinazione non può essere definita in tutto $\mathbf{C} \setminus \{0\}$.

1.6 Esempi

La funzione $\frac{1}{1-z}$

Dalla proposizione 1.5.1 segue che la funzione

$$f(z) = \frac{1}{1-z}$$

è analitica nell'aperto $U = \mathbf{C} \setminus \{0\}$. Il suo sviluppo in serie nell'origine è

$$f(z) = \sum_{k \geq 0} z^k$$

Questa serie ha raggio di convergenza $r_0 = 1$ e quindi rappresenta la funzione f nel disco $D_1(0)$. Consideriamo un qualsiasi punto $b \in D_1(0)$, $b \neq 0$. Dalla dimostrazione della proposizione (4.3) segue che lo sviluppo in serie di $f(z)$ in b è:

$$f(z) = \sum_{j \geq 0} b_j (z - b)^j$$

dove

$$b_j = \sum_{k \geq j} \binom{k}{j} b^{k-j}$$

Questa serie converge a $(1-b)^{-(j+1)}$ e pertanto lo sviluppo in serie di $f(z)$ in b si può riscrivere come:

$$f(z) = \sum_{j \geq 0} (1-b)^{-(j+1)} (z-b)^j$$

Il raggio di convergenza r_b di questa serie è dato da:

$$\frac{1}{r_b} = \lim_{j \rightarrow \infty} (|1-b|^{-(j+1)})^{\frac{1}{j}} = |1-b|^{-1}$$

cioè $r_b = |1-b|$, che è la distanza di b dal punto 1 in cui la funzione $f(z)$ non è definita. Si osservi che $D_{r_b}(b) \not\subset D_1(0)$ a meno che b non sia reale e $0 < b < 1$.

* * * * *

La funzione esponenziale - il logaritmo - le funzioni circolari

Vogliamo determinare quali sono le serie di potenze

$$E(T) = \sum_{k \geq 0} a_k T^k \in \mathbf{C}[[T]]$$

tali che $E'(T) = E(T)$, e $E(0) = a_0 = 1$.

Poiché

$$E'(T) = a_1 + 2a_2T + 3a_3T^2 + \dots$$

otteniamo $a_{k-1} = ka_k$ e $a_0 = 1$, e quindi deduciamo $a_k = \frac{1}{k!}$. In particolare la serie cercata $E(T)$ esiste ed è unica. Si ha:

$$E(T) := \sum_{k \geq 0} \frac{T^k}{k!}$$

Poiché $\lim_{k \rightarrow \infty} \sqrt[k]{k!} = \infty$, vediamo che $E(T)$ ha raggio di convergenza $r = \infty$. La *funzione esponenziale* e^z è definita come la funzione olomorfa in tutto \mathbf{C} somma della serie $E(z)$.

È facile dedurre le principali proprietà di e^z direttamente dalla definizione. Dimostriamo ad esempio l'identità

$$e^{a+b} = e^a e^b \quad \forall a, b$$

Sia $c \in \mathbf{C}$. Si ha:

$$(e^z e^{c-z})' = e^z e^{c-z} - e^z e^{c-z} = 0$$

e quindi $e^z e^{c-z} = \text{cost.}$; prendendo $z = 0$ deduciamo che $e^z e^{c-z} = e^c$, e ponendo $z = a$ e $c = b + a$ si conclude.

In particolare $e^z e^{-z} = e^0 = 1$ e quindi $e^z \neq 0$ per ogni z e $e^{-z} = \frac{1}{e^z}$.

Inoltre $e^{\bar{z}} = \overline{e^z}$ perché tutti i coefficienti di $E(z)$ sono reali. In particolare, se $y \in \mathbf{R}$:

$$|e^{iy}| = e^{iy} e^{-iy} = 1$$

Inoltre, essendo $e^{x+iy} = e^x e^{iy}$, si ha $|e^{x+iy}| = e^x$, e quindi $|e^{x+iy}| = 1$ se e solo se $x = 0$ cioè se e solo se $z = iy$ è puramente immaginario.

Per mezzo della funzione esponenziale è possibile definire le *funzioni circolari*, o *trigonometriche*, ponendo:

$$\cos z = \frac{e^{iz} + e^{-iz}}{2}; \quad \sin z = \frac{e^{iz} - e^{-iz}}{2i} \quad (1.4)$$

Dalle definizioni si deducono facilmente tutte le principali proprietà di queste funzioni. In particolare:

$$(\cos z)' = -\sin z; \quad (\sin z)' = \cos z$$

$$(\sin z)^2 + (\cos z)^2 = 1$$

Si ha inoltre

$$e^{iz} = \cos z + i \sin z, \quad e^{-iz} = \cos z - i \sin z \quad (1.5)$$

per ogni $z \in \mathbf{C}$. Calcolando si trovano gli sviluppi in serie:

$$\cos z = 1 - \frac{z^2}{2!} + \frac{z^4}{4!} - \dots$$

$$\sin z = z - \frac{z^3}{3!} + \frac{z^5}{5!} - \dots$$

Per $z = x$ reale queste serie si riducono agli usuali sviluppi in serie di Taylor di $\cos x$ e $\sin x$, e quindi le funzioni trigonometriche complesse prolungano a \mathbf{C} le funzioni trigonometriche già conosciute nel caso reale.

Studiamo la *periodicità* di e^z . Sia $p \in \mathbf{C}$ un periodo, cioè un numero complesso tale che $e^{z+p} = e^z$ per ogni $z \in \mathbf{C}$. Ciò avviene se e solo se $e^p = 1$. Quindi $p = it$, t reale. D'altra parte

$$e^{it} = \cos t + i \sin t = 1$$

significa $\cos t = 1$, $\sin t = 0$, il che avviene se e solo se $t = 2k\pi$ per qualche $k \in \mathbf{Z}$.

Quindi i periodi di e^z sono tutti e soli i multipli interi di $2\pi i$.

Sia $w \in \mathbf{C}$. Un *logaritmo* di w è un numero complesso z tale che $e^z = w$. Ovviamente, poiché $e^z \neq 0$ il numero $w = 0$ non ha logaritmo. Se $w \neq 0$ allora l'equazione $e^{x+iy} = w$ è equivalente a

$$e^x = |w|, \quad e^{iy} = \frac{w}{|w|}$$

La prima equazione possiede l'unica soluzione $x = \log |w|$. La seconda equazione ha infinite soluzioni della forma $y = \theta + 2k\pi$. Ogni tale soluzione è detta una *determinazione dell'argomento* di w , e si denota $\arg w$.

In conclusione, ogni $w = |w|(\cos \theta + i \sin \theta) \neq 0$ possiede infiniti logaritmi, della forma:

$$\log w = \log |w| + i(\theta + 2k\pi), \quad k \in \mathbf{Z}$$

* * * * *

Le funzioni iperboliche

Le classiche funzioni iperboliche di variabile reale si estendono in modo naturale a funzioni intere ponendo:

$$\sinh z = \frac{e^z - e^{-z}}{2}, \quad \cosh z = \frac{e^z + e^{-z}}{2} \quad (1.6)$$

L'identità già valida nel caso reale:

$$\cosh^2 z - \sinh^2 z = 1$$

si estende a questo caso in modo ovvio. Sussiste inoltre l'identità:

$$|\sin(x + iy)|^2 = |\sin x|^2 + |\sinh y|^2 \quad (1.7)$$

la cui verifica elementare è lasciata al lettore come esercizio.

1.7 Zeri di una funzione analitica

In questo paragrafo dimostreremo che due funzioni analitiche che coincidono su un insieme abbastanza grande, in un senso che preciseremo, coincidono identicamente. Questa proprietà generalizza una proprietà ben nota dei polinomi: se due polinomi di grado $\leq n$ assumono gli stessi valori in $n + 1$ punti distinti di \mathbf{C} , allora coincidono.

Sia f una funzione analitica in un intorno di un punto $a \in \mathbf{C}$ e sia

$$f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k (z - a)^k$$

il suo sviluppo in serie in a . Supponiamo che f non sia identicamente nulla in un intorno di a . In tal caso i coefficienti a_k non sono tutti nulli.

L'ordine di f in a è definito come il più piccolo esponente k tale che $a_k \neq 0$, e si denota $o_a(f)$.

E' evidente che $o_a(f)$ coincide con l'ordine della serie $\sum_{k \geq 0} a_k T^k$ secondo la definizione data nel §1.

Lemma 1.7.1 *Sia f una funzione analitica non costante in un intorno aperto A di $a \in \mathbf{C}$. Allora:*

- (i) $o_a(f) > 0$ se e solo se $f(a) = 0$.
- (ii) *Esiste un aperto $U(a) \subset A$ contenente a tale che $o_z(f) = 0$ per ogni $z \in U(a)$, $z \neq a$.*
- (iii) *Posto $f' = \frac{df}{dz}$ si ha:*

$$o_a(f') = o_a(f - f(a)) - 1$$

- (iv) *Se g è una funzione ologomorfa e non costante su un aperto B di \mathbf{C} tale che $g(B) \subset A$, e se per qualche $b \in B$ si ha $g(b) = a$, $g'(b) \neq 0$, allora:*

$$o_b(f \circ g) = o_a(f)$$

Dim. (i) è ovvia.

(ii) Se $o_a(f) = 0$ la conclusione è ovvia per la continuità di f . Supponiamo che a sia uno zero di f , cioè che si abbia $a_0 = f(a) = 0$, e che f non sia identicamente nulla in un intorno di a ; sia $h = o_a(f) > 0$. Allora possiamo scrivere:

$$f(z) = \sum_{k \geq h} a_k (z - a)^k = (z - a)^h \sum_{k \geq h} a_k (z - a)^{k-h}$$

La serie $\sum_{k \geq h} a_k (z - a)^{k-h}$ converge in un intorno di a ad una funzione analitica $g(z)$. Poiché $g(a) = a_h \neq 0$, esiste $r > 0$ tale che $g(z) \neq 0$ per ogni $z \in D_r(a)$. Ma allora $f(z) = (z - a)g(z) \neq 0$ per ogni $z \in D_r(a)$, $z \neq a$. Quindi il punto a è isolato nell'insieme degli zeri di f .

(iii) è immediata.

(iv) Se $o_a(f) = 0$ la conclusione è ovvia. Supponiamo $o_a(f) > 0$ e procediamo per induzione su $o_a(f)$. Per la b) si ha:

$$\begin{aligned} o_b(f \circ g) &= 1 + o_b((f \circ g)') = 1 + o_b[f'(g(w))g'(w)] = \\ &= 1 + o_b(f' \circ g) + o_b(g') = 1 + o_b(f' \circ g) \end{aligned}$$

Poiché dalla b) segue che $o_a(f') = o_a(f) - 1$, per l'ipotesi induttiva si ha $o_b(f' \circ g) = o_a(f')$ e quindi:

$$o_b(f \circ g) = 1 + o_a(f') = o_a(f)$$

qed

Teorema 1.7.1 (Principio del prolungamento analitico) *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto connesso, $z_0 \in U$, ed $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ una funzione analitica. Le seguenti condizioni sono equivalenti:*

- (i) $f^{(k)}(z_0) = 0$ per ogni $k \geq 0$.
- (ii) f è identicamente nulla in un intorno di z_0 .
- (iii) f è identicamente nulla in U .

Dim. (i) \Rightarrow (ii). Sia $f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k(z - z_0)^k$ lo sviluppo in serie di f in z_0 . Dalla (1.2) segue che $a_k = 0$ per ogni k , e quindi $f(z) = 0$ in un intorno di z_0 .

(ii) \Rightarrow (i) e (iii) \Rightarrow (i) sono ovvie.

(ii) \Rightarrow (iii). Dobbiamo dimostrare che l'insieme

$$\Delta = \{a \in U : f \text{ è identicamente nulla in un intorno di } a\}$$

coincide con U . Osserviamo che $z_0 \in \Delta$ e quindi $\Delta \neq \emptyset$. Pertanto, poiché U è connesso, sarà sufficiente dimostrare che Δ è aperto e chiuso in U .

Δ è aperto per definizione.

Sia $c \in \overline{\Delta}$. Allora esiste una successione $\{c_n\} \rightarrow c$ tale che $c_n \in \Delta$. In ogni punto c_n è verificata la condizione (ii), e quindi anche la (i), cioè $f^{(k)}(c_n) = 0$ per ogni $k \geq 0$ e per ogni n . Ma allora, essendo le derivate $f^{(k)}(z)$ funzioni continue, si ha anche $f^{(k)}(c) = 0$ per ogni k , cioè in c è soddisfatta la condizione (i). Ma allora anche la (ii) è soddisfatta, cioè $c \in \Delta$, e quindi Δ è chiuso. qed

Corollario 1.7.2 *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto connesso. Se f, g sono analitiche in U e coincidono in un intorno di un punto $z_0 \in U$ allora coincidono identicamente in tutto U .*

Dim. Basta applicare il teorema alla funzione $f - g$. **qed**

Applicando il teorema 1.7.1 deduciamo il seguente risultato:

Teorema 1.7.3 (Principio d'identità delle funzioni analitiche)

Se $U \subset \mathbf{C}$ è un aperto connesso ed $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ è analitica e non è identicamente nulla, l'insieme degli zeri di f è un insieme discreto, cioè tutti i suoi punti sono isolati.

Abbiamo il seguente immediato

Corollario 1.7.4 *Se $U \subset \mathbf{C}$ è un aperto connesso ed $f, g : U \rightarrow \mathbf{C}$ analitiche, allora l'insieme*

$$S = \{z \in U : f(z) = g(z)\}$$

è discreto oppure $S = U$. In particolare, se $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ è analitica e $c \in \mathbf{C}$, allora

$$f^{-1}(c) = \{z \in U : f(z) = c\}$$

se non è vuoto, è un insieme discreto oppure $f^{-1}(c) = U$, cioè f è costante.

Definizione 1.7.5 *Sia $f : A \rightarrow \mathbf{C}$ una funzione analitica definita su un aperto A di \mathbf{C} e sia $a \in A$. L'indice di ramificazione di f in a è*

$$e_f(a) = o_a(f(z) - f(a))$$

Il punto a si dice di ramificazione per f se $e_f(a) \geq 2$. In tal caso diremo che f ramifica in a .

Dal Lemma 1.7.1 segue che si ha

$$e_f(a) = o_a(f') + 1$$

e che l'insieme dei punti di ramificazione di f è un sottoinsieme discreto di A .

Esempio 1.7.6 Per un fissato intero $n \geq 2$ ed una costante $c \in \mathbf{C}$ la funzione $f : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$, definita da $f(z) = z^n + c$, ramifica solo nel punto $z = 0$ con indice di ramificazione n . Se invece $n = 1$ la f non ramifica in alcun punto.

Il Lemma seguente generalizza (5.3)(iv):

Lemma 1.7.2 *Sia f una funzione analitica non costante in un intorno aperto A di $a \in \mathbf{C}$. Se g è una funzione olomorfa e non costante su un aperto B di \mathbf{C} tale che $g(B) \subset A$, e se per qualche $b \in B$ si ha $g(b) = a$ allora:*

$$e_{f \circ g}(b) = e_f(a)e_g(b)$$

Dim. Si ha

$$e_{f \circ g}(b) = 1 + o_b((f \circ g)') = 1 + o_b[(f' \circ g)g'] = 1 + o_b(f' \circ g) + o_b(g') = o_b(f' \circ g) + e_g(b)$$

Se $e_f(a) = 1$ allora $o_a(f') = 0$ e quindi si ha anche $o_b(f' \circ g) = 0$. Dall'uguaglianza precedente segue che $e_{f \circ g}(b) = e_g(b)$ e la conclusione è vera in questo caso. Supponiamo $e_f(a) \geq 2$ e procediamo per induzione su $e_f(a)$. Per l'ipotesi induttiva si ha:

$$o_b(f' \circ g) = e_{f' \circ g}(b) = e_{f'}(a)e_g(b) = [e_f(a) - 1]e_g(b)$$

e quindi:

$$e_{f \circ g}(b) = o_b(f' \circ g) + e_g(b) = [e_f(a) - 1]e_g(b) + e_g(b) = e_f(a)e_g(b)$$

qed

Si osservi che nel caso in cui $a = 0 = f(a)$ il Lemma afferma che

$$o_b(f \circ g) = o_0(f)o_b(g)$$

Esempio 1.7.7 (La serie binomiale) Sia $\alpha \neq 0$ un numero complesso. Definiamo i *coefficienti binomiali* come:

$$\binom{\alpha}{k} := \frac{\alpha(\alpha - 1) \cdots (\alpha - k + 1)}{k!}$$

per $k \geq 1$, e $\binom{\alpha}{0} = 1$. Definiamo la *serie binomiale* nel modo seguente:

$$B_\alpha(t) = \sum_{k \geq 0} \binom{\alpha}{k} t^k$$

Lemma 1.7.3 *Se α non è uguale ad un intero ≥ 0 , il raggio di convergenza di $B_\alpha(t)$ è uguale ad 1.*

Dim. L'ipotesi su α implica che nessuno dei coefficienti $\binom{\alpha}{k}$ è zero. Si ha:

$$\left| \frac{a_{k+1}}{a_k} \right| = \left| 1 - \frac{\alpha + 1}{k + 1} \right|$$

che converge ad 1 per $k \rightarrow \infty$. La conclusione segue dal criterio del rapporto. **qed** Se m è un intero positivo segue dal lemma

che la serie $B_{\frac{1}{m}}(x)$ converge assolutamente per x reale tale che $|x| < 1$. D'altra parte è ben noto dai corsi di analisi matematica che la somma di tale serie soddisfa $B_{\frac{1}{m}}(x)^m = 1 + x$ per ogni $x \in \mathbf{R}$ tale che $|x| < 1$. Dal principio di identità delle funzioni olomorfe discende quindi che nel disco aperto $D_1(0) \subset \mathbf{C}$ la funzione somma della serie $B_{\frac{1}{m}}(z)$ soddisfa

$$B_{\frac{1}{m}}(z)^m = 1 + z$$

qed

1.8 Proprietà geometriche delle funzioni analitiche

Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto, e f analitica su U . Diremo f un *isomorfismo analitico* se la sua immagine $V = f(U)$ è un aperto di \mathbf{C} ed esiste una funzione analitica $g : V \rightarrow U$ tale che $f \circ g = 1_V$ e $g \circ f = 1_U$, cioè tale che f e g siano funzioni inverse una dell'altra.

Diremo che la funzione analitica $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ è un *isomorfismo analitico locale in un punto* $z_0 \in U$ se esiste un intorno aperto $U_0 \subset U$ di z_0 tale che la restrizione di f ad U_0 sia un isomorfismo analitico. Diremo f un *isomorfismo analitico locale* se è un isomorfismo analitico locale in ogni punto $z \in U$.

Ovviamente ogni isomorfismo analitico è anche un isomorfismo analitico locale. Dalle definizioni segue inoltre che un isomorfismo analitico locale è un'applicazione aperta.

Dimostriamo un importante risultato preliminare su cui baseremo le nostre considerazioni successive.

Proposizione 1.8.1 *Sia $f(z)$ una serie di potenze tale che $o(f) = 1$. Allora esiste un'unica serie di potenze $g(z)$ tale che $o(g) = 1$ e $f(g(z)) = z$, e la serie $g(z)$ soddisfa anche l'identità $g(f(z)) = z$. Se f è convergente allora anche g è convergente. La serie $g(z)$ si dice inversa formale di f .*

Dim. Per ipotesi possiamo supporre che la serie f sia della forma:

$$f(z) = a_1 z - \sum_{k \geq 2} a_k z^k$$

con $a_1 \neq 0$. Dobbiamo trovare una serie di potenze $g(z) = \sum_{k \geq 1} b_k z^k$ tale che $b_1 \neq 0$ e

$$a_1 g(z) - a_2 g(z)^2 - a_3 g(z)^3 - \dots = z$$

Questa uguaglianza corrisponde ad infinite equazioni nei coefficienti incogniti b_1, b_2, \dots ottenute eguagliando tra loro i coefficienti delle serie a primo e secondo membro. Queste equazioni sono della forma:

$$a_1 b_1 = 1$$

$$a_1 b_k - P_k(a_2, \dots, a_k, b_1, \dots, b_{k-1}) = 0 \quad k \geq 2$$

dove P_k è un polinomio a coefficienti interi positivi. Poiché $a_1 \neq 0$ se ne deduce immediatamente che queste equazioni possono essere risolte induttivamente, individuando univocamente i coefficienti b_k . Quindi la serie $g(z)$ esiste ed è unica.

Dimostriamo che $g(f(z)) = z$. Applicando la stessa dimostrazione a g deduciamo che esiste una serie di potenze $h(z)$ tale che $o(h) = 1$ e $g(h(z)) = z$. Ma allora si ha:

$$g(f(z)) = g(f(g(h(z)))) = g(h(z)) = z$$

come si voleva.

Supponiamo ora che f sia convergente. Salvo moltiplicare f per a_1^{-1} se necessario, possiamo supporre che $a_1 = 1$. Quest'ipotesi non è restrittiva, perché, dimostrata la convergenza della serie g costruita per $a_1^{-1} f$, seguirà immediatamente quella della serie costruita per f .

Sia

$$f^*(z) = z - \sum_{k \geq 2} a_k^* z^k$$

una serie di potenze con a_k^* reale ≥ 0 e tale che $|a_k| \leq a_k^*$ per ogni k . Sia $\varphi(z) = \sum_{k \geq 1} c_k z^k$ l'inversa formale di $f^*(z)$.

Si ha $c_1 = 1$ e

$$c_k - P_k(a_2^*, \dots, a_k^*, c_1, \dots, c_{k-1}) = 0$$

con gli stessi polinomi P_k di prima. Per induzione segue allora che ogni c_k è reale ≥ 0 , e che

$$|b_k| \leq c_k$$

Per concludere sarà quindi sufficiente scegliere la serie f^* in modo che $\varphi(z)$ abbia raggio di convergenza positivo. Poiché esiste $A > 0$ tale che

$$|a_k| \leq A^k$$

per ogni $k \geq 2$, poniamo:

$$f^*(z) = z - \sum_{k \geq 2} A^k z^k = z - \frac{A^2 z^2}{1 - Az}$$

La serie $\varphi(z)$ soddisfa $f^*(\varphi(z)) = z$, cioè:

$$\varphi(z) - \frac{A^2 \varphi(z)^2}{1 - A\varphi(z)} = z$$

che è equivalente all'equazione quadratica:

$$(A^2 + A)\varphi(z)^2 - (1 + Az)\varphi(z) + z = 0$$

Quest'equazione ha la soluzione:

$$\varphi(z) = \frac{(1 + Az) - \sqrt{(1 + Az)^2 - 4z(A^2 + A)}}{2(A^2 + A)}$$

L'espressione sotto radice è della forma:

$$(1 + Az)^2 \left(1 - \frac{4z(A^2 + A)}{(1 + Az)^2} \right)$$

e la sua radice quadrata è data da:

$$(1 + Az) \left(1 - \frac{4z(A^2 + A)}{(1 + Az)^2} \right)^{\frac{1}{2}}$$

La funzione $1 - \frac{4z(A^2 + A)}{(1 + Az)^2}$ è somma di una serie di potenze della forma $1 + h(z)$ con $o(h) \geq 1$. Sostituendo nella serie binomiale $B_{\frac{1}{2}}(z)$ otteniamo una serie $B_{\frac{1}{2}}(h(z))$ convergente ad $(1 + h(z))^{\frac{1}{2}}$. Quindi $\varphi(z)$ è esprimibile come composizione di serie convergenti, ed è pertanto convergente. Ciò dimostra che anche la serie $g(z)$ è convergente. **qed**

Esercizio. Verificare che l'inversa formale di $e^z - 1$ è la serie

$$\sum_{k \geq 1} (-1)^{k-1} \frac{w^k}{k}$$

la quale ha raggio di convergenza 1. Notare che invece $e^z - 1$ ha raggio di convergenza ∞ .

Corollario 1.8.2 *Sia f una funzione analitica in un aperto $U \subset \mathbf{C}$ e sia $z_0 \in U$ tale che $f'(z_0) \neq 0$. Allora f è un isomorfismo analitico locale in z_0 .*

Dim. Supponiamo dapprima che $z_0 = 0$ e $f(0) = 0$. Quindi f è analitica in un intorno di 0, e ciò significa che f può essere rappresentata come somma di una serie di potenze convergenti in 0, e quindi possiamo pensare f come definita nel suo disco aperto di convergenza $f : D \rightarrow \mathbf{C}$. Sia g l'inversa formale di f e sia V_0 un disco aperto centrato in 0 e contenuto nel disco di convergenza di g e tale che $g(V_0) \subset D$; V_0 esiste perché g è continua. Sia $U_0 = f^{-1}(V_0)$, e sia

$$f_0 : U_0 \rightarrow V_0$$

la restrizione di f a U_0 . Si osservi che $g(V_0) \subset U_0$ perché per ogni $w \in V_0$ si ha $f(g(w)) = w$. Pertanto la restrizione g_0 di g a V_0 definisce un'applicazione analitica $g_0 : V_0 \rightarrow U_0$ tale che $f_0(g_0(w)) = w$ per ogni $w \in V_0$. D'altra parte per come è stata definita f_0 si ha anche $g_0(f_0(z)) = z$ per ogni $z \in U_0$, e quindi f_0 e g_0 sono isomorfismi analitici

inversi uno dell'altro; ciò conclude la dimostrazione nel caso $z_0 = 0$ e $f(z_0) = 0$.

Il caso generale si riduce a quello precedente per traslazione. Precisamente, per una f arbitraria tale che $f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k (z - z_0)^k$, si ponga $w = z - z_0$, e

$$F(w) = f(w + z_0) - f(z_0) = \sum_{k \geq 1} a_k w^k$$

Pertanto:

$$f(z) = F(z - z_0) + f(z_0)$$

Allora per quanto dimostrato nella prima parte F possiede un'inversa locale G . Poniamo $w_0 = f(z_0)$, e sia

$$g(w) = G(w - w_0) + z_0$$

Allora g è un'inversa locale per f . Infatti:

$$\begin{aligned} f(g(w)) &= F(g(w) - z_0) + f(z_0) = F(G(w - w_0) + z_0 - z_0) + f(z_0) = \\ &= w - w_0 + f(z_0) = w \end{aligned}$$

e viceversa:

$$g(f(z)) = G(f(z) - w_0) + z_0 = G(F(z - z_0) + f(z_0) - w_0) + z_0 = z - z_0 + z_0 = z$$

e ciò conclude la dimostrazione. **qed**

Dal Corollario 1.8.2 segue ad esempio che la funzione esponenziale è un isomorfismo analitico locale, essendo $(e^z)' = e^z \neq 0$ per ogni $z \in \mathbf{C}$. Pertanto ogni $w_0 \neq 0$ possiede un intorno aperto su cui è definita una determinazione analitica di $\log(w)$ avente come valore in w_0 una qualsiasi preassegnata determinazione di $\log(w_0)$.

Ciò implica facilmente che $e^{(\cdot)} : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}^*$ è un rivestimento, ed è il rivestimento universale di \mathbf{C}^* .

Il risultato che segue descrive una proprietà geometrica fondamentale delle funzioni analitiche.

Teorema 1.8.3 (dell'applicazione aperta) *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto connesso e $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ una funzione analitica. Se f non è costante allora f è un'applicazione aperta.*

Dim. Poiché f non è costante la sua derivata $f'(z)$ si annulla al più su un sottoinsieme discreto $S \subset U$. Per il Corollario 1.8.2, la restrizione di f ad $U \setminus S$ è un isomorfismo analitico locale e quindi è aperta. Ci resta da verificare che f è aperta anche nei punti di S .

Sia $a \in S$; non è restrittivo supporre che $f(a) = 0$. Allora $r := o_a(f) \geq 2$. Si ha pertanto:

$$f(z) = \sum_{k \geq r} a_k (z - a)^k, \quad a_r \neq 0$$

in un disco aperto D centrato in a . Si ha:

$$a_r^{-1} \sum_{k \geq 0} a_{r+k} (z - a)^k = 1 + h(z)$$

dove $h(z)$ è analitica in D e soddisfa $h(z) = 0$, cioè $o_a(h) \geq 1$. Sia $b \in \mathbf{C}$ tale che $b^r = a_r$. Allora possiamo scrivere:

$$\begin{aligned} f(z) &= (z - a)^r \sum_{k \geq 0} a_{r+k} (z - a)^k \\ &= a_r (z - a)^r (1 + h(z)) \\ &= [b(z - a)]^r (1 + h(z)) \end{aligned}$$

Poiché $o_a(h) \geq 1$ la serie composta $B_{1/r}(h(z))$ è ben definita e ha raggio di convergenza positivo; la funzione somma della serie soddisfa $B_{1/r}(h(z))^r = 1 + h(z)$. Pertanto possiamo riscrivere la funzione $f(z)$ nella forma seguente:

$$f(z) = [b(z - a)B_{1/r}(h(z))]^r$$

Quest'uguaglianza esprime la funzione $f(z)$ come la composizione della funzione

$$z \mapsto b(z - a)B_{1/r}(h(z))$$

con la funzione $w \mapsto w^r$. Si osservi che $B_{1/r}(h(a))^r = 1$ e quindi $B_{1/r}(h(a)) \neq 0$. Pertanto

$$o_a[b(z - a)B_{1/r}(h(z))] = o_a(b(z - a)) + o_a[B_{1/r}(h(z))] = 1 + 0 = 1$$

e quindi $b(z - a)B_{1/r}(h(z))$ è un isomorfismo analitico locale in a , in particolare è aperta in a . Inoltre è elementare verificare che la funzione $w \mapsto w^r$ è aperta. In conclusione $f(z)$ è aperta in a . **qed**

Osservazione 1.8.4 Dalla dimostrazione del teorema 1.8.3 segue che nell'intorno di un punto $a \in U$ in cui $f'(a) = 0$ l'applicazione f è la composizione di un isomorfismo analitico locale con l'applicazione $w \mapsto w^r$, dove $r = o_a(f - f(a))$.

1.9 Il principio del massimo modulo

Come applicazione del teorema dell'applicazione aperta abbiamo il seguente importante risultato.

Teorema 1.9.1 (Principio del massimo modulo) *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto connesso e $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ una funzione analitica. Se esiste un punto $z_0 \in U$ tale che la funzione $|f| : U \rightarrow \mathbf{R}$ abbia un massimo locale in z_0 allora f è costante.*

Dim. Sia

$$f(z) = a_0 + \sum_{k \geq 1} a_k (z - z_0)^k$$

lo sviluppo in serie di $f(z)$ in z_0 . Se f non è costante allora è aperta in z_0 e quindi la sua immagine contiene un disco di centro $a_0 = f(z_0)$. Quindi, al variare di z in un intorno di z_0 , l'insieme di numeri reali $|f(z)|$ contiene un intervallo aperto contenente $|a_0| = |f(z_0)|$, e quindi $|f(z_0)|$ non può essere un massimo locale per $|f|$. **qed**

Corollario 1.9.2 *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto connesso e $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ una funzione analitica. Se esiste un punto $z_0 \in U$ tale che la funzione $\Re(f)$ abbia un massimo locale in z_0 , allora f è costante.*

Dim. La funzione $e^{f(z)}$ è analitica in U e soddisfa

$$|e^{f(z)}| = e^{\Re(f(z))}$$

Pertanto se z_0 è un massimo locale per $\Re(f)$, è anche un massimo locale per $|e^{f(z)}|$ e quindi $e^{f(z)}$ è costante, per il Teorema 1.9.1. Da ciò segue che $f(z)$ è costante. **qed**

Diamo una importante applicazione del Teorema 1.9.1:

Teorema 1.9.3 (Teorema fondamentale dell'algebra) *Sia*

$$f(z) = a_0 + a_1z + \cdots + a_dz^d$$

un polinomio non costante a coefficienti complessi. Allora f possiede almeno una radice, cioè esiste z_0 tale che $f(z_0) = 0$.

Dim. Possiamo supporre $a_d \neq 0$. Per assurdo supponiamo che $f(z) \neq 0$ per ogni $z \in \mathbf{C}$. Scriviamo:

$$f(z) = a_dz^d \left(\frac{a_0}{a_dz^d} + \frac{a_1z}{a_dz^d} + \cdots + 1 \right)$$

Da questa espressione deduciamo che

$$\lim_{|z| \rightarrow \infty} \frac{1}{f(z)} = 0$$

Pertanto, fissato $c \in \mathbf{C}$, esiste un numero reale $R > 0$ tale che

$$\frac{1}{|f(z)|} < \frac{1}{|f(c)|} \tag{1.8}$$

per ogni z tale $|z| \geq R$. Non è restrittivo supporre che si abbia anche $|c| < R$. Sia K il disco chiuso di centro 0 e raggio R . Poiché la funzione $\frac{1}{|f(z)|}$ è continua in K , che è chiuso e limitato, essa possiede un massimo in un punto $w \in K$. Per la (1.8) il punto w non può essere sulla frontiera di K . Quindi w è interno a K . Dal principio del massimo modulo si deduce che $\frac{1}{f(z)}$ è costante, e quindi che $f(z)$ è costante, una contraddizione. **qed**

Un'altra applicazione del Teorema 1.9.1 è la seguente.

Teorema 1.9.4 *Sia $D = D(0, 1)$ il disco aperto unitario, $f : D \rightarrow D$ una funzione analitica tale che $f(0) = 0$. Allora*

$$|f(z)| \leq |z|$$

per ogni $z \in D$.

Dim. Poiché $f(0) = 0$ la funzione $g(z) = f(z)/z$ è analitica in D . Fissato $0 \neq z \in D$, e posto $r = |z|$, si ha

$$|g(z)| = \frac{|f(z)|}{|z|} \leq \frac{1}{r}$$

e quindi, per il principio del massimo modulo, si ha anche $|g(\zeta)| \leq 1/r$ se $|\zeta| \leq r$. Facendo tendere $r = |z| \rightarrow 1$ si ottiene la tesi. **qed**

Chapter 2

Integrazione complessa

2.1 Curve e archi

Sia $[a, b]$ un intervallo chiuso e limitato di \mathbf{R} . Una *curva differenziabile a valori complessi*, o semplicemente una *curva*, è un'applicazione

$$\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$$

di classe C^1 , cioè tale che, posto $\gamma(t) = \gamma_1(t) + i\gamma_2(t)$, le funzioni

$$\gamma_1, \gamma_2 : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$$

siano di classe C^1 . I punti $\gamma(a), \gamma(b) \in \mathbf{C}$ si dicono gli *estremi*, e rispettivamente *punto iniziale* e *punto finale*, di γ ; diremo che γ è un arco *congiungente* $\gamma(a)$ a $\gamma(b)$. Diremo che γ è una *curva chiusa* se $\gamma(a) = \gamma(b)$, cioè se il punto iniziale e il punto finale coincidono. Se $U \subset \mathbf{C}$ è un aperto, diremo che γ è *contenuta in* U se la sua immagine è contenuta in U . Scriveremo anche $\gamma : [a, b] \rightarrow U$. Con abuso di linguaggio, chiameremo *punti di* γ i punti di $\gamma([a, b])$.

Se $\varphi : [c, d] \rightarrow [a, b]$ è un'applicazione differenziabile tale che $\varphi(c) = a$, $\varphi(d) = b$ e $\varphi'(t) > 0$ per ogni $t \in [c, d]$, la composizione

$$\gamma \circ \varphi : [c, d] \rightarrow \mathbf{C}$$

si dice una *riparametrizzazione* di γ .

Nel seguito considereremo anche applicazioni continue

$$F : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$$

non necessariamente differenziabili. Una funzione F siffatta verrà talvolta chiamata una *curva continua*. La definizione di riparametrizzazione si estende senza cambiamenti alle curve continue.

Lemma 2.1.1 *Se $F : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ è una curva (o una curva continua), per ogni intervallo chiuso e limitato $[c, d]$ esiste una riparametrizzazione di F definita in $[c, d]$.*

Dim. È sufficiente osservare che $\varphi : [c, d] \rightarrow [a, b]$ definita da:

$$\varphi(t) = \frac{b-a}{d-c}t + \frac{ad-bc}{d-c}$$

definisce la riparametrizzazione. **qed**

La *derivata* di una curva γ in $t \in [a, b]$ è $\gamma'(t) = \gamma'_1(t) + i\gamma'_2(t)$. La *velocità* di γ in t è $|\gamma'(t)|$.

L'*opposta* di una curva $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ è la curva

$$\gamma^- : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$$

definita da

$$\gamma^-(t) = \gamma(a + b - t)$$

Gli estremi di γ^- coincidono con gli estremi di γ , ma il punto iniziale a finale sono scambiati tra loro.

Un *arco*, o *cammino*, è una successione finita

$$\gamma = \{\gamma^{(1)}, \dots, \gamma^{(n)}\}$$

di curve tale che il punto finale di $\gamma^{(i)}$ coincida con il punto iniziale di $\gamma^{(i+1)}$ per ogni $i = 1, \dots, n-1$. Il punto iniziale di $\gamma^{(1)}$ è detto *punto iniziale* di γ , mentre il punto finale di $\gamma^{(n)}$ è detto *punto finale* di γ . L'arco γ si dice *chiuso* se il punto iniziale e il punto finale coincidono.

L'arco *opposto* di $\gamma = \{\gamma^{(1)}, \dots, \gamma^{(n)}\}$ è

$$\gamma^- = \{\gamma^{(n)-}, \dots, \gamma^{(1)-}\}$$

Se le curve $\gamma^{(1)}, \dots, \gamma^{(n)}$ che compongono un dato arco γ sono definite negli intervalli $[b_1, c_1], \dots, [b_n, c_n]$ rispettivamente, allora possiamo assegnare a piacere un intervallo $[a, b]$ ed una sua partizione

$$a = a_0 < a_1 < \dots < a_n = b$$

e, utilizzando il Lemma 2.1.1, riparametrizzare $\gamma^{(1)}, \dots, \gamma^{(n)}$ in modo che i nuovi intervalli di definizione siano $[a_0, a_1], \dots, [a_{n-1}, a_n]$. In tal modo γ sarà identificato ad una curva continua

$$\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$$

di classe C^1 al di fuori eventualmente dei punti a_i . Viceversa, è ovvio che se si assegna una curva continua che sia di classe C^1 al di fuori di un numero finito di punti dell'intervallo di definizione, essa definisce un arco. Pertanto un arco può anche essere definito in questo modo. Nel seguito utilizzeremo indifferentemente una o l'altra delle due definizioni di arco.

Esempio 2.1.1 Se $z_0, z_1 \in \mathbf{C}$ sono due numeri complessi distinti, il *segmento* di estremi z_0, z_1 è la curva

$$[z_0, z_1] : [0, 1] \rightarrow \mathbf{C}$$

definita da $[z_0, z_1](t) = z_0 + (z_1 - z_0)t$. Si noti che $[z_0, z_1]$ è ben definito anche se $z_0 = z_1$. Se z_0, z_1, \dots, z_n sono numeri complessi allora la *poligonale di vertici* z_0, z_1, \dots, z_n è l'arco

$$\{[z_0, z_1], \dots, [z_{n-1}, z_n]\}$$

Se $z_0 \in \mathbf{C}$ e $R > 0$, la *circonferenza* di centro z_0 e raggio R è la curva

$$C_R : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbf{C}$$

definita da

$$C_R(\theta) = Re^{i\theta} = R \cos(\theta) + iR \sin(\theta)$$

Per comodità del lettore richiamiamo il seguente elementare risultato:

Proposizione 2.1.2 Sia $S \subset \mathbf{C}$ un sottoinsieme. L'applicazione

$$\rho : \mathbf{C} \setminus S \rightarrow \mathbf{R}$$

definita da

$$\rho(z) = \inf\{|z - p| : p \in S\}$$

è continua. ρ è chiamata funzione distanza da S .

Dim. Sarà sufficiente dimostrare che, per ogni $z, w \in \mathbf{C} \setminus S$, si ha:

$$|\rho(z) - \rho(w)| \leq |z - w|$$

Dato $z \in \mathbf{C} \setminus S$ e $\epsilon > 0$, per definizione di ρ esiste $p \in S$ tale che $|z - p| \leq \rho(z) + \epsilon$. Quindi:

$$|w - p| \leq |w - z| + |z - p| \leq |w - z| + \rho(z) + \epsilon$$

e quindi

$$\rho(w) \leq |w - p| \leq |w - z| + \rho(z) + \epsilon$$

cioè $\rho(w) - \rho(z) \leq |w - z| + \epsilon$. Poiché ϵ è arbitrariamente piccolo, ciò implica la disuguaglianza da dimostrare. **qed**

Nel seguito utilizzeremo il seguente lemma.

Lemma 2.1.2 *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto, $F : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ una curva continua. Allora esiste una suddivisione*

$$a = a_0 < \dots < a_n = b$$

dell'intervallo $[a, b]$ ed una successione finita di dischi aperti $\{D_0, \dots, D_{n-1}\}$ contenuti in U e tali che

$$F([a_i, a_{i+1}]) \subset D_i, \quad i = 0, \dots, n-1$$

Dim. Poniamo $\phi(t) = \rho(F(t))$, dove ρ è la funzione distanza da $\mathbf{C} \setminus U$. Per la Proposizione 2.1.2 la funzione

$$\phi : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$$

definita da $\phi(t) = \rho(F(t))$, è continua, e quindi ammette minimo perché $[a, b]$ è compatto. Sia

$$r := \min_{[a, b]} \{\phi(t)\}$$

Essendo U aperto, $r > 0$. Poiché F è uniformemente continua, esiste $\delta > 0$ tale che per ogni $t, s \in [a, b]$ tali che $|s - t| < \delta$, si abbia

$$|F(s) - F(t)| < \frac{r}{2}$$

Consideriamo una partizione $a = a_0 < \dots < a_n = b$ di $[a, b]$ tale $a_{i+1} - a_i < \delta$ per ogni $i = 0, \dots, n-1$, e sia D_i il disco aperto di centro $F(a_i)$ e raggio r . Allora dalla costruzione segue che la partizione scelta e $\{D_0, \dots, D_{n-1}\}$ hanno le proprietà richieste. **qed**

Introduciamo la seguente definizione.

Definizione 2.1.3 *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto. Due archi $\gamma, \eta : [a, b] \rightarrow U$ si diranno vicini se esiste una partizione*

$$a = a_0 < \dots < a_n = b$$

dell'intervallo $[a, b]$ ed una successione finita di dischi aperti $\{D_0, \dots, D_{n-1}\}$ contenuti in U tali che

$$\gamma([a_i, a_{i+1}]) \subset D_i \text{ e } \eta([a_i, a_{i+1}]) \subset D_i$$

per $i = 0, \dots, n-1$.

Nel calcolare un integrale complesso risulta spesso utile sostituire un arco di integrazione con un altro ad esso vicino. Tale sostituzione può talvolta venire iterata, mediante un procedimento di deformazione continua dell'arco, che viene chiamato "omotopia".

Definizione 2.1.4 *Siano F, G due curve continue, che non è restrittivo supporre definite sullo stesso intervallo $[a, b]$, contenute in un aperto $U \subset \mathbf{C}$. Una omotopia tra F e G è un'applicazione continua:*

$$\psi : [a, b] \times [c, d] \rightarrow U$$

per qualche intervallo $[c, d]$, tale che

$$\psi(t, c) = F(t), \quad \psi(t, d) = G(t)$$

per ogni $t \in [a, b]$. Se F e G hanno stesso punto iniziale z_0 e stesso punto finale z_1 , diremo che ψ lascia fissi gli estremi se inoltre si ha:

$$\psi(a, s) = z_0, \quad \psi(b, s) = z_1$$

per ogni $s \in [c, d]$.

Dalla definizione segue che se ψ è un'omotopia tra F e G allora per ogni $s \in [c, d]$

$$\psi_s : [a, b] \rightarrow U$$

definita da $\psi_s(t) = \psi(t, s)$, è una curva continua e $\psi_c = F$, $\psi_d = G$. Quindi un'omotopia definisce una famiglia di curve continue che realizzano una deformazione continua di F in G . Se F e G hanno gli stessi estremi, le diremo *omotope* se esiste un'omotopia tra F e G che lascia fissi gli estremi. Se F e G sono curve continue chiuse, le diremo *omotope* se esiste un'omotopia ψ tra F e G tale che ψ_s sia una curva continua chiusa per ogni $s \in [c, d]$.

Esempio 2.1.5 Un sottoinsieme $S \subset \mathbf{C}$ si dice *convesso* se, per ogni $z_0, z_1 \in S$, il segmento $[z_0, z_1]$ è contenuto in S . È facile verificare che un insieme convesso è connesso. Ovviamente \mathbf{C} è convesso.

Due qualsiasi curve continue $\gamma, \eta : [a, b] \rightarrow U$ contenute in un aperto convesso U sono omotope. Infatti ponendo:

$$\psi(t, s) = (1 - s)\gamma(t) + s\eta(t)$$

si definisce un'omotopia $\psi : [a, b] \times [0, 1] \rightarrow U$ tra γ e η . Se γ e η hanno gli stessi estremi allora ψ fissa gli estremi; Se γ e η sono chiuse anche ψ_s è chiusa per ogni $s \in [0, 1]$.

Esempio 2.1.6 Sia $w \in \mathbf{C}$, $\gamma(t) = w + Re^{it}$, $0 \leq t \leq 2\pi$, la circonferenza di centro w e raggio $R > 0$. Sia z_0 un punto interno alla circonferenza, ed $r > 0$ tale che $|z_0 - w| + r < R$. Sia $\eta(t) = z_0 + re^{it}$, $0 \leq t \leq 2\pi$, la circonferenza di centro z_0 e raggio r . Allora γ ed η sono omotope.

Un'omotopia è data da:

$$\psi(t, s) = s \left[z_0 + r \frac{\gamma(t) - z_0}{|\gamma(t) - z_0|} \right] + (1 - s)\gamma(t)$$

Attraverso un'omotopia è possibile costruire successioni di archi vicini, utilizzando il seguente lemma:

Lemma 2.1.3 *Sia $\psi : [a, b] \times [c, d] \rightarrow U$ un'omotopia tra due curve continue F, G . Allora esistono partizioni*

$$a = a_0 < \cdots < a_n = b, \quad c = c_0 < \cdots < c_m = d$$

tali che per ogni $i = 0, \dots, n-1, j = 0, \dots, m-1$, posto

$$R_{ij} = [a_i, a_{i+1}] \times [c_j, c_{j+1}]$$

l'immagine $\psi(R_{ij})$ sia contenuta in un disco aperto D_{ij} contenuto in U . In particolare, se $s, s' \in [c_j, c_{j+1}]$ per qualche j , allora gli archi ψ_s e $\psi_{s'}$ sono vicini.

Dim. L'ultima affermazione è un'immediata conseguenza della prima. Dimostriamo la prima asserzione. Sia ρ la funzione distanza da $\mathbf{C} \setminus U$. Ponendo $\phi(t, s) = \rho(\psi(t, s))$ otteniamo un'applicazione

$$\phi : [a, b] \times [c, d] \rightarrow \mathbf{R}$$

che è continua per la Proposizione 2.1.2. Per la compattezza essa ammette un minimo r , che è positivo perché U è aperto. D'altra parte, la compattezza implica che ψ è uniformemente continua. Pertanto esiste $\delta > 0$ tale che $|\psi(t, s) - \psi(t', s')| < r/2$ se $|t - t'| < \delta$ e $|s - s'| < \delta$. suddividiamo gli intervalli $[a, b]$ e $[c, d]$ in sottointervalli di diametro minore di δ :

$$a = a_0 < \cdots < a_n = b, \quad c = c_0 < \cdots < c_m = d$$

Per costruzione, per ogni $i = 0, \dots, n-1, j = 0, \dots, m-1$, il disco D_{ij} di centro $\psi(a_i, c_j)$ e raggio r è contenuto in U e contiene $\psi(R_{ij})$. **qed**

Introduciamo una importante classe di insiemi aperti.

Definizione 2.1.7 *Un aperto $U \subset \mathbf{C}$ si dice semplicemente connesso se è connesso e se ogni curva continua chiusa contenuta in U è omotopa ad una curva costante.*

Segue dall'Esempio 2.1.5 che ogni aperto convesso U è semplicemente connesso.

Esempio 2.1.8 Sia U il complementare di una semiretta chiusa di estremo l'origine. Allora U è semplicemente connesso. Dimostriamolo supponendo per semplicità che la semiretta sia quella dei numeri reali ≤ 0 . Sia $\gamma : [a, b] \rightarrow U$ una curva continua, che possiamo descrivere nella forma:

$$\gamma(t) = r(t)e^{i\theta(t)}$$

con $r(t)$ e $\theta(t)$ funzioni continue a valori reali tali che $r(t) > 0$ e $-\pi < \theta(t) < \pi$. Definiamo un'omotopia ponendo:

$$\psi(t, s) = r(sa + (1-s)t) e^{\theta(t)(1-s)}$$

Allora $\psi(t, 1) = r(a)$, per ogni $t \in [a, b]$, un arco costante.

2.2 Integrazione lungo archi

Siano $a, b \in \mathbf{R}$, $a < b$, e sia $F : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ una funzione continua data da:

$$F(t) = u(t) + iv(t)$$

Definiamo *l'integrale indefinito* di F come

$$\int F(t)dt = \int u(t)dt + i \int v(t)dt$$

e definiamo *l'integrale (definito) di F su $[a, b]$* come:

$$\int_a^b F(t)dt = \int_a^b u(t)dt + i \int_a^b v(t)dt$$

In altre parole la definizione di integrale (definito o indefinito) è data applicando alle funzioni $u(t)$ e $v(t)$ le corrispondenti definizioni dell'analisi di variabile reale. Pertanto dal teorema fondamentale del calcolo discende che la funzione

$$t \mapsto \int_a^t F(s)ds$$

è differenziabile, e che la sua derivata è la funzione $F(t)$.

Se $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ è una curva, definiamo la *lunghezza* di γ come

$$L(\gamma) := \int_a^b |\gamma'(t)|dt$$

cioè come l'integrale della sua velocità.

Se $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ è una funzione continua su un aperto $U \subset \mathbf{C}$ e se $\gamma : [a, b] \rightarrow U$ è una curva, definiamo l'integrale di f esteso a γ come

$$\int_{\gamma} f = \int_{\gamma} f(z) dz := \int_a^b f(\gamma(t)) \gamma'(t) dt$$

Se $\gamma = \{\gamma^{(1)}, \dots, \gamma^{(n)}\}$ è un arco in U allora l'integrale di f esteso a γ è definito come:

$$\int_{\gamma} f := \sum_{i=1}^n \int_{\gamma^{(i)}} f$$

Lemma 2.2.1

(i) Se $F : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ è una funzione continua allora

$$\left| \int_a^b F(t) dt \right| \leq \int_a^b |F(t)| dt$$

(ii) Se $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ è una funzione continua su un aperto $U \subset \mathbf{C}$, $\gamma : [a, b] \rightarrow U$ è una curva, e $\eta : [c, d] \rightarrow U$ una sua riparametrizzazione, allora:

$$\int_{\gamma} f(z) dz = \int_{\eta} f(z) dz$$

(iii) Se f e γ sono come in (ii), allora:

$$\left| \int_{\gamma} f(z) dz \right| \leq \|f\|_{\gamma} L(\gamma)$$

dove

$$\|f\|_{\gamma} := \max_{t \in [a, b]} \{|f(\gamma(t))|\}$$

(iv) Se f e γ sono come in (ii), allora

$$\int_{\gamma^-} f(z) dz = - \int_{\gamma} f(z) dz$$

Dim. (i) Per ogni partizione $a = a_0 < a_1 < \dots < a_n = b$ di $[a, b]$ abbiamo la disuguaglianza

$$\left| \sum_{k=0}^{n-1} F(a_k)(a_{k+1} - a_k) \right| \leq \sum_{k=0}^{n-1} |F(a_k)|(a_{k+1} - a_k)$$

Passando al limite la disuguaglianza si conserva e si ottiene la conclusione.

(ii) Supponiamo che la riparametrizzazione sia della forma $\eta(t) = \gamma(\varphi(t))$ dove

$$\varphi : [c, d] \rightarrow [a, b]$$

Allora:

$$\begin{aligned} \int_{\eta} f(z) dz &= \int_c^d f(\eta(t)) \eta'(t) dt \\ &= \int_c^d f(\eta(t)) \gamma'(\varphi(t)) \varphi'(t) dt \\ &= \int_a^b f(\gamma(s)) \gamma'(s) ds \\ &= \int_{\gamma} f(z) dz \end{aligned}$$

(iii) Segue dalla (i) e dalla disuguaglianza

$$\int_a^b |f(\gamma(t)) \gamma'(t)| dt \leq \|f\|_{\gamma} \int_a^b |\gamma'(t)| dt$$

(iv) è lasciata come esercizio. **qed**

Avremo anche bisogno del seguente lemma:

Lemma 2.2.2 *Sia $\{f_n\}$ una successione di funzioni continue su un aperto $U \subset \mathbf{C}$, che converge uniformemente ad una funzione f . Sia γ un arco in U . Allora*

$$\lim_n \int_{\gamma} f_n = \int_{\gamma} f$$

Se $\sum_n f_n$ è una serie di funzioni continue in U che converge uniformemente in U , allora

$$\int_{\gamma} \sum_n f_n = \sum_n \int_{\gamma} f_n$$

Dim. La prima affermazione segue immediatamente dalla disuguaglianza:

$$\left| \int_{\gamma} f_n - \int_{\gamma} f \right| \leq \int_{\gamma} |f_n - f| \leq \sup_{\gamma} \{|f_n - f|\} L(\gamma)$$

La seconda asserzione segue dalla prima applicata alla successione delle somme parziali della serie. **qed**

Esempio 2.2.1 Sia $f(z) = 1/z$. Allora, per ogni $R > 0$ si ha:

$$\int_{C_R} \frac{1}{z} dz = \int_0^{2\pi} \frac{1}{Re^{i\theta}} Rie^{i\theta} d\theta = i \int_0^{2\pi} d\theta = 2\pi i$$

Sia ora $f(z) = \bar{z}$. Allora:

$$\int_{C_R} \bar{z} dz = \int_0^{2\pi} Re^{-i\theta} Rie^{i\theta} d\theta = R^2 i \int_0^{2\pi} d\theta = 2\pi i R^2$$

Ricordiamo che, se $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ è una funzione continua definita su un aperto $U \subset \mathbf{C}$, una *primitiva* per f è una funzione olomorfa $g : U \rightarrow \mathbf{C}$ tale che $g'(z) = f(z)$ in U .

Teorema 2.2.2 Sia $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ una funzione continua definita su un aperto $U \subset \mathbf{C}$.

(i) Se f ha una primitiva g in U allora, per ogni $z_0, z_1 \in U$ e per ogni arco γ in U congiungente z_0 a z_1 si ha

$$\int_{\gamma} f(z) dz = g(z_1) - g(z_0)$$

In particolare quest'integrale non dipende dal particolare arco congiungente z_0 a z_1 utilizzato per calcolarlo.

(ii) Se U è connesso vale anche il viceversa. Cioè, se per ogni $z_0, z_1 \in U$ l'integrale

$$\int_{\gamma} f(z) dz$$

ha lo stesso valore qualsiasi sia l'arco γ contenuto in U congiungente z_0 a z_1 , allora f possiede una primitiva in U .

Dim. (i) Supponiamo dapprima che γ sia una curva. Allora si ha:

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} f(z)dz &= \int_a^b g'(\gamma(t))\gamma'(t)dt \\ &= \int_a^b \frac{d}{dt}g(\gamma(t))dt \\ &= g(\gamma(t))\Big|_a^b \\ &= g(\gamma(b)) - g(\gamma(a)) \end{aligned}$$

Se $\gamma = \{\gamma^{(1)}, \dots, \gamma^{(n)}\}$ è un arco in U tale che gli estremi di $\gamma^{(1)}, \dots, \gamma^{(n)}$ siano rispettivamente $\{z_0, w_1\}, \dots, \{w_{i-1}, w_i\}, \dots, \{w_{n-1}, z_1\}$ allora si ha, per la prima parte della dimostrazione:

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} f(z)dz &= \sum_{i=1}^n \int_{\gamma^{(i)}} f(z)dz \\ &= (g(w_1) - g(z_0)) + (g(w_2) - g(w_1)) + \dots + (g(z_1) - g(w_{n-1})) \\ &= g(z_1) - g(z_0) \end{aligned}$$

(ii) Fissiamo un punto $z_0 \in U$ e definiamo:

$$g(z) := \int_{\gamma} f(\zeta)d\zeta$$

dove γ è un qualsiasi arco in U congiungente z_0 a z . Per ipotesi quest'integrale è indipendente da γ e pertanto può essere denotato

$$\int_{z_0}^z f(\zeta)d\zeta$$

Poiché U è connesso $g(z)$ è ben definita per ogni $z \in U$. Per ogni $z \in U$ e per ogni $h \in \mathbf{C}$ tale che $z + h \in U$ abbiamo:

$$\begin{aligned} \frac{g(z+h) - g(z)}{h} &= \frac{1}{h} \left[\int_{z_0}^{z+h} f(\zeta)d\zeta - \int_{z_0}^z f(\zeta)d\zeta \right] \\ &= \frac{1}{h} \left[\int_{z_0}^{z+h} f(\zeta)d\zeta + \int_z^{z_0} f(\zeta)d\zeta \right] \\ &= \frac{1}{h} \int_z^{z+h} f(\zeta)d\zeta \end{aligned} \tag{2.1}$$

Poiché U è aperto, quando $|h|$ è sufficientemente piccolo il segmento congiungente z a $z+h$ è contenuto in U e quindi l'ultimo integrale in (2.1) può essere calcolato su tale segmento. Scriviamo:

$$f(\zeta) = f(z) + \varphi(\zeta)$$

dove φ è una funzione continua su U tale che $\lim_{\zeta \rightarrow z} \varphi(\zeta) = 0$. Allora si ha:

$$\begin{aligned} \frac{1}{h} \int_{[z, z+h]} f(\zeta) d\zeta &= \frac{1}{h} \int_{[z, z+h]} f(z) d\zeta + \frac{1}{h} \int_{[z, z+h]} \varphi(\zeta) d\zeta \\ &= f(z) + \frac{1}{h} \int_{[z, z+h]} \varphi(\zeta) d\zeta \end{aligned}$$

Sostituendo in(2.1) otteniamo:

$$\left| \frac{g(z+h) - g(z)}{h} - f(z) \right| \leq \frac{1}{|h|} \left| \int_{[z, z+h]} \varphi(\zeta) d\zeta \right| \leq \frac{1}{|h|} |h| \max\{|\varphi(\zeta)|\}$$

dove il max è calcolato sul segmento $[z, z+h]$. Poiché

$$\lim_{h \rightarrow 0} \max\{|\varphi(\zeta)|\} = 0$$

la conclusione segue. qed

È immediato verificare che il Teorema 2.2.2 è equivalente al seguente:

Teorema 2.2.3 *Sia $f : U \rightarrow \mathbf{C}$ una funzione continua definita su un aperto $U \subset \mathbf{C}$.*

(i) *Se f ha una primitiva in U allora per ogni arco chiuso γ contenuto in U si ha*

$$\int_{\gamma} f(z) dz = 0$$

(ii) *Se U è connesso e se per ogni arco chiuso γ contenuto in U si ha*

$$\int_{\gamma} f(z) dz = 0$$

allora f possiede una primitiva in U .

Esempio 2.2.4 Per ogni $n \geq 0$ la funzione z^n possiede la primitiva $\frac{z^{n+1}}{n+1}$ in \mathbf{C} . Se $n \leq -2$ la funzione z^n possiede la primitiva $\frac{z^{n+1}}{n+1}$ in $\mathbf{C} \setminus \{0\}$. Pertanto si ha

$$\int_{\gamma} z^n dz = 0 \begin{cases} \text{se } n \geq 0 \text{ per ogni } \gamma \text{ chiuso} \\ \text{se } n \leq -2 \text{ per ogni } \gamma \text{ chiuso non contenente } 0 \end{cases}$$

In particolare deduciamo che, se $P(z)$ è un polinomio, allora

$$\int_{\gamma} P(z) dz = 0$$

per ogni arco chiuso γ in \mathbf{C} .

D'altra parte, dall'esempio (2.2.1) e dal Teorema 2.2.3 segue che la funzione z^{-1} non possiede una primitiva in $\mathbf{C} \setminus \{0\}$.

Esempio 2.2.5 Se $\sum_{k \geq 0} a_k (z - a)^k$ è una serie di potenze convergente in un disco D di centro a , allora la sua somma è una funzione analitica $f(z)$ che possiede primitiva in D , data dalla somma della serie $\sum_{k \geq 1} \frac{a_k}{k+1} z^{k+1}$ (cfr. Proposizione 1.5.8). Segue dal Teorema 2.2.3 che $\int_{\gamma} f(z) dz = 0$ per ogni arco chiuso γ contenuto in U .

2.3 Il teorema di Goursat

Il teorema di Goursat, che dimostreremo in questo paragrafo, dà informazioni sull'integrazione di funzioni olomorfe in un caso molto particolare. Ciò nonostante esso è indispensabile per la dimostrazione del teorema di Cauchy, che daremo successivamente.

Teorema 2.3.1 *Sia R un rettangolo in \mathbf{C} e sia $f(z)$ una funzione olomorfa in un aperto contenente R . Allora*

$$\int_{\partial R} f(z) dz = 0$$

dove ∂R denota l'arco costituito dai quattro lati del perimetro di R percorso in verso antiorario.

Dim. Suddividiamo il rettangolo R in quattro rettangoli uguali, R_1, \dots, R_4 , bisecandone i lati. Otteniamo:

$$\int_{\partial R} f(z)dz = \sum_{i=1}^4 \int_{\partial R_i} f(z)dz$$

e pertanto

$$\left| \int_{\partial R} f(z)dz \right| \leq \sum_{i=1}^4 \left| \int_{\partial R_i} f(z)dz \right|$$

Da questa disuguaglianza segue che per almeno uno dei quattro rettangoli R_1, \dots, R_4 , chiamiamolo $R^{(1)}$, si ha

$$\left| \int_{\partial R} f(z)dz \right| \leq 4 \left| \int_{\partial R^{(1)}} f(z)dz \right|$$

Ora ragioniamo nello stesso modo sul rettangolo $R^{(1)}$, suddividendolo a sua volta in quattro rettangoli uguali. Deduciamo che per uno di essi, chiamiamolo $R^{(2)}$, si ha:

$$\left| \int_{\partial R^{(1)}} f(z)dz \right| \leq 4 \left| \int_{\partial R^{(2)}} f(z)dz \right|$$

e quindi:

$$\left| \int_{\partial R} f(z)dz \right| \leq 4^2 \left| \int_{\partial R^{(2)}} f(z)dz \right|$$

Procedendo in questo modo otteniamo una successione di rettangoli

$$R^{(1)} \supset R^{(2)} \supset R^{(3)} \supset \dots$$

tali che:

$$\left| \int_{\partial R} f(z)dz \right| \leq 4^n \left| \int_{\partial R^{(n)}} f(z)dz \right| \quad (2.2)$$

per ogni n .

Denotiamo con c_n il centro di $R^{(n)}$. La successione $\{c_n\}$ è di Cauchy. Infatti, dato $\epsilon > 0$, sia N tale che il diametro di $R^{(N)}$ sia minore di ϵ . Se $n, m \geq N$ allora c_n e c_m stanno in $R^{(N)}$ e quindi

$$|c_n - c_m| < \epsilon$$

Sia $z_0 = \lim_{n \rightarrow \infty} c_n$. Allora $z_0 \in R^{(n)}$ per ogni n perché $R^{(n)}$ è chiuso: ne segue che

$$z_0 \in \bigcap_n R^{(n)}$$

Ma poiché il diametro degli $R^{(n)}$ tende a 0 la loro intersezione non può contenere più di un punto. Quindi

$$\{z_0\} = \bigcap_n R^{(n)}$$

Consideriamo un disco V di centro z_0 tale che per ogni $z \in V$ si abbia:

$$f(z) = f(z_0) + f'(z_0)(z - z_0) + (z - z_0)h(z)$$

dove $h(z)$ è una funzione continua in V e tale che $\lim_{z \rightarrow z_0} h(z) = 0$. Abbiamo, per tutti gli $n \gg 0$, $R^{(n)} \subset V$ e quindi:

$$\begin{aligned} \int_{\partial R^{(n)}} f(z) dz &= f(z_0) \int_{\partial R^{(n)}} dz + f'(z_0) \int_{\partial R^{(n)}} (z - z_0) dz \\ &+ \int_{\partial R^{(n)}} (z - z_0) h(z) dz \end{aligned}$$

Dall'esempio 2.2.4 segue che i primi due integrali a secondo membro sono nulli e quindi:

$$\int_{\partial R^{(n)}} f(z) dz = \int_{\partial R^{(n)}} (z - z_0) h(z) dz$$

Denotiamo con L_0 la lunghezza di ∂R , e con L_n quella di $\partial R^{(n)}$. Allora si ha $L_n = 2L_{n+1}$ cosicché per ogni n :

$$L_0 = 2^n L_n$$

Pertanto, tenuto conto di (2.2), abbiamo:

$$\begin{aligned} |\int_{\partial R} f(z) dz| &\leq 4^n |\int_{\partial R^{(n)}} f(z) dz| \\ &\leq 4^n \int_{\partial R^{(n)}} (z - z_0) h(z) dz \leq 4^n \frac{1}{2^n} L_0 \max_{R^{(n)}} \{|z - z_0| |h(z)|\} \\ &\leq 2^n L_0 \text{diam}(R^{(n)}) \max_{R^{(n)}} \{|h(z)|\} \end{aligned}$$

Ma poiché $\text{diam}(R^{(n)}) = \frac{1}{2^n} \text{diam}(R)$ otteniamo

$$\left| \int_{\partial R} f(z) dz \right| \leq L_0 \text{diam}(R) \max_{R^{(n)}} \{|h(z)|\}$$

Il secondo membro tende a 0 quando $n \rightarrow \infty$, e quindi il teorema è dimostrato. **qed**

Osservazione 2.3.2 Il teorema di Goursat sussiste anche se al posto di un rettangolo si considera un triangolo. La dimostrazione è identica.

Il teorema di Goursat ha la seguente notevole conseguenza:

Teorema 2.3.3 *Sia D un disco aperto e sia $f(z)$ olomorfa in D . Allora $f(z)$ ha una primitiva in D , e l'integrale di f su un qualsiasi arco chiuso contenuto in D è 0.*

Dim. Sia z_0 il centro di D . Definiamo

$$g(z) = \int_{z_0}^z f(\zeta) d\zeta$$

dove l'integrale è esteso ad una delle due poligonalì congiungenti z_0 e z e costituita da due lati consecutivi del rettangolo di vertici opposti z_0 e z . Sia h tale che $z + h \in D$. Abbiamo:

$$g(z+h) - g(z) = \int_{z_0}^{z+h} f(\zeta) d\zeta - \int_{z_0}^z f(\zeta) d\zeta = \int_z^{z+h} f(\zeta) d\zeta$$

dove l'ultimo integrale è esteso alla poligonale costituita da due lati consecutivi del rettangolo di vertici opposti z e $z+h$, e l'ultima uguaglianza è vera per il teorema di Goursat. Poiché f è continua in z , possiamo scrivere

$$f(\zeta) = f(z) + \psi(\zeta)$$

in un intorno di z , dove $\psi(\zeta)$ è una funzione continua tale che $\lim_{\zeta \rightarrow z} \psi(\zeta) = 0$. Allora:

$$g(z+h) - g(z) = \int_z^{z+h} f(z) d\zeta + \int_z^{z+h} \psi(\zeta) d\zeta = hf(z) + \int_z^{z+h} \psi(\zeta) d\zeta$$

Se $h = h_1 + ih_2$ allora la lunghezza della poligonale congiungente z con $z + h$ a cui è esteso l'integrale precedente è uguale a $|h_1| + |h_2|$. Pertanto:

$$\left| \frac{1}{h} \int_z^{z+h} \psi(\zeta) d\zeta \right| \leq \frac{1}{|h|} (|h_1| + |h_2|) \max\{|\psi(\zeta)|\}$$

dove il max è calcolato sulla suddetta poligonale. Ma allora:

$$\lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{g(z+h) - g(z)}{h} - f(z) \right| \leq \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{|h|} (|h_1| + |h_2|) \max\{|\psi(\zeta)|\} = 0$$

Ciò dimostra che g è una primitiva per f . L'ultima affermazione segue dal Teorema 2.2.3. **qed**

2.4 Il teorema di Cauchy

In questo paragrafo cercheremo di capire fino a che punto l'integrale di una funzione olomorfa è indipendente dall'arco di integrazione. Iniziamo con qualche osservazione preparatoria.

Sia f una funzione olomorfa su un aperto $U \subset \mathbf{C}$, e sia $\gamma : [a, b] \rightarrow U$ un arco in U . Per il Lemma 2.1.2 esistono una suddivisione

$$a = a_0 < \dots < a_n = b$$

dell'intervallo $[a, b]$ e dischi aperti $\{D_0, \dots, D_{n-1}\}$ contenuti in U tali che $\gamma([a_i, a_{i+1}]) \subset D_i$ per ogni $i = 0, \dots, n-1$. Per il teorema 2.3.3, per ogni $i = 0, \dots, n-1$ possiamo trovare una funzione olomorfa $g_i : D_i \rightarrow \mathbf{C}$ che è una primitiva della restrizione di f a D_i . Denotiamo con

$$\gamma_i : [a_i, a_{i+1}] \rightarrow D_i$$

Allora si ha:

$$\int_{\gamma} f(z) dz = \sum_{i=0}^{n-1} \int_{\gamma_i} f(z) dz = \sum_{i=0}^{n-1} [g_i(\gamma(a_{i+1})) - g_i(\gamma(a_i))] \quad (2.3)$$

dove l'ultima uguaglianza è una conseguenza del Teorema 2.2.2.

Teorema 2.4.1 *Sia f una funzione olomorfa su un aperto $U \subset \mathbf{C}$. Siano γ, η due archi contenuti in U e vicini (secondo la Definizione 2.1.3) aventi lo stesso punto iniziale e lo stesso punto finale. Allora*

$$\int_{\gamma} f(z)dz = \int_{\eta} f(z)dz$$

Dim. Sia $[a, b]$ l'intervallo di definizione dei due archi. Poiché γ e η sono vicini, esistono una partizione $a = a_0 < \dots < a_n = b$ e dischi aperti D_0, \dots, D_{n-1} contenuti in U e tali che

$$\gamma([a_i, a_{i+1}]) \subset D_i \supset \eta([a_i, a_{i+1}])$$

Denotiamo con:

$$z_i := \gamma(a_i), \quad w_i := \eta(a_i)$$

Sia $g_i : D_i \rightarrow \mathbf{C}$ una primitiva di f su D_i . Allora la (2.3) implica la seguente identità:

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} f(z)dz - \int_{\eta} f(z)dz &= \sum_{i=0}^{n-1} [(g_i(z_{i+1}) - g_i(z_i)) - (g_i(w_{i+1}) - g_i(w_i))] \\ &= \sum_{i=0}^{n-2} [(g_i(z_{i+1}) - g_{i+1}(z_{i+1})) - (g_i(w_{i+1}) - g_{i+1}(w_{i+1}))] \\ &\quad - g_0(z_0) + g_0(w_0) + g_{n-1}(z_n) - g_{n-1}(w_n) \end{aligned}$$

Ora osserviamo che su $D_i \cap D_{i+1}$ sia g_{i+1} che g_i sono primitive di f , e quindi $g_i - g_{i+1}$ è costante su $D_i \cap D_{i+1}$ perché quest'aperto è connesso. Ne segue che

$$g_i(z_{i+1}) - g_{i+1}(z_{i+1}) = g_i(w_{i+1}) - g_{i+1}(w_{i+1})$$

e quindi otteniamo

$$\int_{\gamma} f(z)dz - \int_{\eta} f(z)dz = -g_0(z_0) + g_0(w_0) + g_{n-1}(z_n) - g_{n-1}(w_n) \quad (2.4)$$

Ma γ ed η hanno gli stessi estremi, cioè $z_0 = w_0$ e $z_n = w_n$. Quindi

$$\int_{\gamma} f(z)dz - \int_{\eta} f(z)dz = 0$$

qed

Il risultato analogo per gli archi chiusi è il seguente:

Teorema 2.4.2 *Sia f una funzione olomorfa su un aperto $U \subset \mathbf{C}$. Siano γ, η due archi chiusi contenuti in U e vicini (secondo la Definizione 2.1.3). Allora*

$$\int_{\gamma} f(z)dz = \int_{\eta} f(z)dz$$

Dim. La dimostrazione procede in modo del tutto simile a quella del Teorema 2.4.1, ma la conclusione è diversa. Infatti ora g_0 e g_{n-1} sono due primitive di f nell'aperto connesso $D_0 \cap D_{n-1}$ e quindi $g_0 - g_{n-1}$ è costante su $D_0 \cap D_{n-1}$. Ma allora, poiché $z_0 = z_{n-1}$ e $w_0 = w_{n-1}$ il secondo membro della (2.4) si annulla. **qed**

Una ovvia generalizzazione è la seguente.

Corollario 2.4.3 *Sia f una funzione olomorfa su un aperto $U \subset \mathbf{C}$. Siano $\gamma_1, \dots, \gamma_m$ archi contenuti in U aventi lo stesso punto iniziale e lo stesso punto finale. Supponiamo che per ogni $j = 1, \dots, m-1$ gli archi γ_j e γ_{j+1} siano vicini. Allora*

$$\int_{\gamma_1} f(z)dz = \int_{\gamma_m} f(z)dz$$

La stessa conclusione vale se si suppone che gli m archi $\gamma_1, \dots, \gamma_m$, anziché avere gli stessi estremi, siano chiusi.

Ora possiamo dimostrare il risultato più importante di questo capitolo.

Teorema 2.4.4 (Cauchy) *Sia f una funzione olomorfa in un aperto $U \subset \mathbf{C}$, e siano*

$$\gamma, \eta : [a, b] \rightarrow U$$

due archi aventi stessi estremi. Se γ e η sono omotopi, si ha:

$$\int_{\gamma} f(z)dz = \int_{\eta} f(z)dz$$

La stessa conclusione vale se γ e η sono due archi chiusi omotopi.

Dim. Dimostriamo il teorema nel caso di archi aventi stessi estremi. Il caso degli archi chiusi è simile e viene lasciato al lettore.

Possiamo supporre che γ e η siano definite sullo stesso intervallo $[a, b]$; siano z_0 e z_1 i loro punti iniziale e finale. Sia

$$\psi : [a, b] \times [c, d] \rightarrow U$$

un'omotopia tra γ e η che fissa z_0 e z_1 . Siano

$$a = a_0 < \cdots < a_n = b, \quad c = c_0 < \cdots < c_m = d$$

partizioni tali che esistano dischi aperti $D_{ij} \subset U$ per cui si abbia $\psi(R_{ij}) \subset D_{ij}$, dove

$$R_{ij} = [a_i, a_{i+1}] \times [c_j, c_{j+1}], \quad i = 0, \dots, n-1; \quad j = 0, \dots, m-1$$

(cfr. Lemma 2.1.3). Dal Lemma 2.1.3 segue che per ogni $j = 0, \dots, m-1$, le curve continue ψ_{c_j} e $\psi_{c_{j+1}}$ sono vicine. Se si suppone che tali curve siano degli archi (cioè siano quasi ovunque di classe C^1), allora il teorema segue dal Corollario 2.4.3.

Nel caso in cui tale ulteriore condizione non sia soddisfatta procediamo nel seguente modo. Poniamo

$$z_{ij} := \psi(a_i, c_j)$$

Sia g_{ij} una primitiva di f nel disco D_{ij} , e poniamo:

$$S_j = \sum_{i=0}^{n-1} [g_{ij}(z_{i+1j}) - g_{ij}(z_{ij})]$$

Poiché $\gamma([a_i, a_{i+1}]) \subset D_{i0}$ e $\eta([a_i, a_{i+1}]) \subset D_{im-1}$ per ogni $i = 0, \dots, n-1$, per la (2.3) abbiamo:

$$S_0 = \int_{\gamma} f(z) dz, \quad S_m = \int_{\eta} f(z) dz$$

Pertanto sarà sufficiente dimostrare che $S_j = S_{j+1}$ per ogni $j = 0, \dots, m-1$. Osserviamo che $D_{ij} \cap D_{i,j+1}$ è connesso per ogni $i = 0, \dots, n-1$; pertanto esistono costanti κ_{ij} tali che:

$$g_{i,j+1} = g_{ij} + \kappa_{ij}$$

e quindi possiamo riscrivere:

$$S_{ij+1} = g_{ij}(z_{i+1j+1}) - g_{ij}(z_{ij+1})$$

Abbiamo:

$$\begin{aligned} S_j - S_{j+1} &= \\ &= \sum_{i=0}^{n-1} [(g_{ij}(z_{i+1j}) - g_{ij}(z_{ij})) - (g_{ij}(z_{i+1j+1}) - g_{ij}(z_{ij+1}))] \\ &= \sum_{i=0}^{n-2} [(g_{ij}(z_{i+1j}) - g_{i+1j}(z_{i+1j})) - (g_{ij}(z_{i+1j+1}) - g_{i+1j}(z_{i+1j+1}))] \\ &\quad + (-g_{0j}(z_{0j}) + g_{0j}(z_{0j+1})) + (g_{n-1j}(z_{nj}) - g_{n-1j}(z_{nj+1})) \end{aligned}$$

L'ultima riga è nulla perché $z_{0j} = z_0 = z_{0j+1}$ e $z_{nj} = z_1 = z_{nj+1}$. D'altra parte la funzione $g_{ij} - g_{i+1j}$ è costante sull'aperto connesso $D_{ij} \cap D_{i+1j}$, e quindi si ha:

$$g_{ij}(z_{i+1j}) - g_{i+1j}(z_{i+1j}) = g_{ij}(z_{i+1j+1}) - g_{i+1j}(z_{i+1j+1})$$

per ogni $i = 1, \dots, n-2$, $j = 0, \dots, m-1$. Sostituendo si trova $S_j - S_{j+1} = 0$. **qed**

Nel caso degli aperti semplicemente connessi abbiamo il seguente:

Corollario 2.4.5 *Sia U un aperto semplicemente connesso, e sia $f \in H(U)$. Allora per ogni arco chiuso γ in U si ha*

$$\int_{\gamma} f(z) dz = 0$$

Equivalentemente, dati $z_0, z_1 \in U$, e due archi γ, η di estremi z_0 e z_1 ,

$$\int_{\gamma} f(z) dz = \int_{\eta} f(z) dz$$

Inoltre f possiede una primitiva in U .

Dim. L'equivalenza delle due prime affermazioni è evidente. Dimostriamo la prima. Poiché γ è omotopo ad un arco costante c_{z_0} , si ha, per il teorema di Cauchy:

$$\int_{\gamma} f(z) dz = \int_{c_{z_0}} f(z) dz = 0$$

L'ultima affermazione segue dal Teorema 2.2.3(ii). **qed**

L'esistenza di primitive garantita dal Corollario 2.4.5 è di grande importanza. Come semplice applicazione abbiamo:

Proposizione 2.4.6 *L'aperto $U = \mathbf{C} \setminus \{0\}$ non è semplicemente connesso.*

Dim. La funzione $f(z) = 1/z$ è olomorfa in U , ma non possiede una primitiva in U (Esempio 2.2.4). Quindi U non è semplicemente connesso, per il Corollario 2.4.5. **qed**

Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto connesso e sia $\alpha \in U$. Se $f \in H(U)$ possiede una primitiva $g(z)$ in U allora esiste una costante c tale che

$$g(z) = \int_{\alpha}^z f(\zeta) d\zeta + c$$

dove l'integrale è esteso ad un qualsiasi arco congiungente α a z (Teorema (2.2.2)). Se $z_0 \in U$ è un punto qualsiasi allora

$$f(z) = \sum_{n \geq 0} a_n (z - z_0)^n$$

è somma di una serie convergente in un disco $D = D(z_0, R)$, $R > 0$, contenuto in U . In D , f ha la primitiva

$$h(z) = \sum_{n \geq 0} \frac{a_n}{n+1} (z - z_0)^{n+1}$$

e quindi in D

$$h(z) = \int_{z_0}^z f(\zeta) d\zeta + c$$

per qualche c , perché D è connesso.

Esempio 2.4.7 Consideriamo l'aperto $U = \mathbf{C} \setminus \{\Re(z) \leq 0\}$, che è semplicemente connesso (Esempio 2.1.8). La funzione $1/z$ è olomorfa in U e quindi, per il Corollario 2.4.5, possiede una primitiva che può essere espressa nella forma:

$$g(z) = \int_1^z \frac{d\zeta}{\zeta}$$

D'altra parte, la serie

$$l(z) = \sum_{n \geq 1} (-1)^{n-1} \frac{(z-1)^n}{n}$$

converge in $D = D(1, 1)$ e soddisfa $l'(z) = 1/z$, cioè $l(z)$ è una primitiva di $1/z$ nel disco D . Pertanto, essendo $l(1) = 0 = g(1)$ ed essendo D connesso, si ha $g(z) = l(z)$ in D . Nel disco D la funzione $l(z)$ è anche una inversa formale di e^w , cioè $e^{l(z)} = z$. Ma allora, per il principio di identità delle funzioni analitiche, si ha anche

$$e^{g(z)} = z$$

in U . In altre parole $g(z)$ definisce una determinazione di $\log(z)$ in U . Se $g(z) + c$ è un'altra primitiva di $1/z$, si ha

$$e^{g(z)+c} = ze^c$$

e quindi $g(z) + c$ definisce un'altra determinazione di $\log(z)$ se e solo se $e^c = 1$, cioè se e solo se $c = 2k\pi i$ per qualche intero k . Vediamo pertanto che tra tutte le primitive di $1/z$ le determinazioni di $\log(z)$ sono precisamente quelle della forma:

$$\log(z) = \int_1^z \frac{d\zeta}{\zeta} + 2k\pi i$$

2.5 La formula integrale di Cauchy

Il seguente risultato fornisce una semplice espressione per il valore di una funzione olomorfa in un punto.

Teorema 2.5.1 (Formula integrale di Cauchy) *Sia f olomorfa in un aperto U contenente un disco chiuso \bar{D} . Sia γ la frontiera di \bar{D} percorsa in senso antiorario. Allora, per ogni $z_0 \in \bar{D}$ si ha:*

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f(z)}{z - z_0} dz$$

Dim. Sia $r > 0$ e sia η la circonferenza di centro z_0 e raggio r . Se r è sufficientemente piccolo allora γ e η sono omotope (Esempio 2.1.6, pag. 50). Sia $U_0 = U \setminus \{z_0\}$. Allora γ e η sono contenute in U_0 e sono omotope in U_0 , come risulta dalla definizione dell'omotopia ψ dell'Esempio 2.1.6. La funzione

$$g(z) = \frac{f(z) - f(z_0)}{z - z_0}$$

è olomorfa in U_0 . Per il Teorema 2.4.4 abbiamo:

$$\int_{\gamma} g(z) dz = \int_{\eta} g(z) dz$$

Poiché f è olomorfa in z_0 segue che g è limitata in un intorno di z_0 . Sia $|g| \leq B > 0$ per ogni $|z - z_0| < \epsilon$. Allora, se $r < \epsilon$ si ha:

$$\left| \int_{\eta} g(z) dz \right| \leq B 2\pi r$$

Poiché il secondo membro tende a 0 al tendere di r a 0 otteniamo

$$0 = \int_{\gamma} g(z) dz = \int_{\gamma} \frac{f(z)}{z - z_0} - \int_{\gamma} \frac{f(z_0)}{z - z_0}$$

Ma:

$$\int_{\gamma} \frac{f(z_0)}{z - z_0} = f(z_0) 2\pi i$$

e la formula di Cauchy segue. **qed**

Le più importanti conseguenze della formula di Cauchy sono il seguente teorema e il suo corollario.

Teorema 2.5.2 *Sia f olomorfa in un aperto U contenente un disco chiuso $\overline{D} = \overline{D}_R(z_0)$ di centro un punto z_0 e raggio $R > 0$. Sia γ la frontiera di \overline{D} percorsa in senso antiorario. Allora f ha un'espansione in serie di potenze*

$$f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k (z - z_0)^k \quad (2.5)$$

i cui coefficienti sono dati dalla formula:

$$a_k = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - z_0)^{k+1}} d\zeta$$

e si ha:

$$|a_k| \leq \frac{\|f\|_\gamma}{R^k} \quad (2.6)$$

Le (2.6) sono dette disuguaglianze di Cauchy. In particolare il raggio di convergenza della serie (2.5) è $\geq R$.

Dim. Per il teorema 2.5.1 abbiamo, per tutti gli $z \in D_R(z_0)$:

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_\gamma \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta$$

Sia $0 < s < R$, e scriviamo:

$$\begin{aligned} \frac{1}{\zeta - z} &= \frac{1}{\zeta - z_0 - (z - z_0)} = \frac{1}{\zeta - z_0} \left(\frac{1}{1 - \frac{z - z_0}{\zeta - z_0}} \right) \\ &= \frac{1}{\zeta - z_0} \left(1 + \frac{z - z_0}{\zeta - z_0} + \left(\frac{z - z_0}{\zeta - z_0} \right)^2 + \dots \right) \end{aligned}$$

Se $\zeta \in \partial D_R(z_0)$ e $|z - z_0| \leq s$ si ha

$$\left| \frac{z - z_0}{\zeta - z_0} \right| \leq s/R < 1$$

e quindi la serie nella precedente espressione converge assolutamente e uniformemente; inoltre la funzione f è limitata su $\partial D_R(z_0)$. Allora, per il lemma 2.2.2, pag. 54, possiamo integrare termine a termine e otteniamo:

$$\begin{aligned} f(z) &= \sum_{k \geq 0} \left[\frac{1}{2\pi i} \int_\gamma \frac{f(\zeta)}{(\zeta - z_0)^{k+1}} d\zeta \right] (z - z_0)^k \\ &= \sum_{k \geq 0} a_k (z - z_0)^k \end{aligned}$$

dove

$$a_k = \frac{1}{2\pi i} \int_\gamma \frac{f(\zeta)}{(\zeta - z_0)^{k+1}} d\zeta$$

La stima sui moduli dei coefficienti segue dalla stima dell'integrale a secondo membro data dal Lemma 2.2.1(iii), pag. 53, tenendo conto che $L(\gamma) = 2\pi R$, e che $|\zeta - z_0| = R$. Dal criterio della radice segue subito che il raggio di convergenza della serie è $\geq R$. **qed**

Corollario 2.5.3 *Se $f \in H(U)$ allora f è analitica in U .*

Dim. Segue immediatamente dal Teorema 2.5.1.

qed

Poiché sappiamo che ogni funzione analitica è olomorfa, vediamo che queste due classi di funzioni coincidono. Pertanto **d'ora in poi non faremo distinzione tra funzioni analitiche e funzioni olomorfe.**

Dal Corollario 2.5.3 deduciamo il seguente risultato:

Teorema 2.5.4 (Morera) *Sia f una funzione continua su un aperto connesso $U \subset \mathbf{C}$. Supponiamo che per ogni disco aperto $D \subset U$ si abbia*

$$\int_{\gamma} f(z) dz = 0$$

per ogni arco chiuso contenuto in D . Allora f è olomorfa.

Dim. Per il Teorema 2.2.3(ii), per ogni $D \subset U$, $f|_D$ possiede una primitiva g . Poiché g è olomorfa, essa è anche analitica in U , per il Corollario 2.5.3. Ma allora $f|_D = g'$ è anch'essa analitica, e quindi olomorfa. Poiché U può essere ricoperto da dischi aperti, segue che f è olomorfa in U .

qed

Dimostriamo un altro importante risultato che discende dal Teorema 2.5.2:

Teorema 2.5.5 (Liouville) *Una funzione intera e limitata è costante.*

Dim. Ricordiamo che una funzione si dice intera se è olomorfa in tutto il piano. Poiché f è intera possiede uno sviluppo in serie della forma:

$$f(z) = \sum_{k \geq 0} a_k z^k$$

che ha raggio di convergenza ∞ , per il teorema 2.5.2. Sia $B > 0$ tale che $|f(z)| \leq B$ per ogni $z \in \mathbf{C}$. Allora $\|f\|_{C_R} \leq B$ per ogni $R > 0$ e dal Teorema 2.5.2 deduciamo:

$$|a_k| \leq \frac{B}{R^k}$$

per ogni $k \geq 0$ e per ogni $R > 0$. Ne discende $a_k = 0$ per ogni $k \geq 1$, cioè $f = a_0$, una costante.

qed

Esempio 2.5.6 Le funzioni e^z , $\sin z$, $\cos z$ sono intere e non costanti, quindi non limitate. Questo fatto è evidente per la funzione esponenziale, che non è limitata anche come funzione di variabile reale. Le due funzioni trigonometriche invece sono limitate come funzioni di variabile reale. Ma se $z = iy$ è puramente immaginario allora:

$$|\cos iy| = \frac{e^{-y} + e^y}{2} \geq \frac{e^y}{2}$$

e quindi

$$\lim_{y \rightarrow +\infty} |\cos iy| = \infty$$

Similmente si dimostra che $\sin z$ non è limitata.

Corollario 2.5.7 *Una funzione intera e non costante ha immagine densa in \mathbf{C} .*

Dim. Supponiamo che $f(z)$ sia una funzione intera. Se la sua immagine non è densa allora esistono $\alpha \in \mathbf{C}$ e $s > 0$ tali che

$$|f(z) - \alpha| > s$$

per ogni $z \in \mathbf{C}$. La funzione

$$g(z) = \frac{1}{f(z) - \alpha}$$

è intera e soddisfa $|g(z)| < 1/s$ per ogni $z \in \mathbf{C}$, cioè è limitata. Ma allora g è costante per il teorema di Liouville, e quindi anche f è costante. **qed**

Il Corollario 2.5.7 è un caso particolare di un teorema più preciso, dovuto a Picard, il quale afferma che l'immagine di una funzione intera non costante consiste di tutto \mathbf{C} privato di al più un punto. La dimostrazione del teorema di Picard è molto più difficile.

Il teorema di Liouville permette di dare un'altra dimostrazione del teorema fondamentale dell'algebra, già dimostrato a pag. 42 utilizzando il principio del massimo modulo.

Corollario 2.5.8 (Teorema fondamentale dell'algebra) *Sia*

$$f(z) = a_0 + a_1z + \cdots + a_dz^d$$

un polinomio non costante a coefficienti complessi. Allora f possiede almeno una radice, cioè esiste z_0 tale che $f(z_0) = 0$.

Dim. Possiamo supporre $a_d \neq 0$, $d > 0$. Se $f(z) \neq 0$ per ogni z allora la funzione

$$g(z) = \frac{1}{f(z)}$$

è ancora una funzione intera. Scrivendo:

$$f(z) = a_dz^d \left(\frac{a_d^{-1}a_0}{z^d} + \frac{a_d^{-1}a_1}{z^{d-1}} + \cdots + 1 \right)$$

vediamo che

$$\lim_{|z| \rightarrow \infty} |f(z)| = \infty$$

e quindi

$$\lim_{|z| \rightarrow \infty} |g(z)| = 0$$

Ne discende che, se $R \gg 0$, $|g(z)|$ è limitato dal suo massimo nel disco chiuso di raggio R , in particolare g è limitata. Ma allora g è costante, per il teorema di Liouville, e quindi f è costante, una contraddizione. **qed**

Questione: perché lo stesso ragionamento non può applicarsi alla funzione $f(z) = e^z$ per dimostrare che possiede qualche zero?

Chapter 3

Singularità isolate e residui

3.1 Serie di Laurent

Una *serie di Laurent formale* è una serie formale

$$\sum_n a_n T^n$$

in cui la somma è estesa a tutti gli interi $n \in \mathbb{Z}$. Ad una serie di Laurent sono associate due serie formali (nel senso della definizione del paragrafo 1.2) $\sum_{n \geq 0} a_n T^n$ e $\sum_{n < 0} a_n T^{-n}$. Supponiamo che le due serie abbiano raggi di convergenza positivi, siano essi rispettivamente r_1 ed $1/r_2$, intendendo $r_2 = 0$ nel caso in cui la seconda serie abbia raggio di convergenza ∞ . Allora la funzione

$$f_1(z) = \sum_{n \geq 0} a_n z^n$$

è olomorfa nel disco aperto $D(0, r_1)$. La funzione

$$f_2(z) = \sum_{n < 0} a_n z^n \tag{3.1}$$

è ben definita per $|z| > r_2$. Posto $z = 1/u$, la funzione

$$g(u) = \sum_{n > 0} a_{-n} u^n$$

è olomorfa per $|u| < r_2$ e la sua derivata è la funzione somma della serie:

$$g'(u) = \sum_{n>0} na_{-n}u^{n-1}$$

Ma allora, essendo $f_2(z) = g(1/u)$, si ha:

$$f_2'(z) = -\frac{1}{z^2}g'(1/z) = \sum_{n<0} na_n z^{n-1}$$

e pertanto $f_2(z)$ è olomorfa per $|z| > r_2$ e la sua derivata è la somma della serie ottenuta derivando termine a termine la serie (3.1).

Supponiamo che sia $r_2 < r_1$. Allora la somma delle serie

$$f(z) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} a_n z^n \tag{3.2}$$

è olomorfa nella corona circolare $\{z : r_2 < |z| < r_1\}$, e la sua derivata è la somma della serie $\sum_{n \in \mathbb{Z}} na_n z^{n-1}$ ottenuta derivando la (3.2) termine a termine. La (3.2) è detta una *serie di Laurent convergente nella corona circolare* $r_2 < |z| < r_1$. Nella definizione non si escludono i casi $r_2 = 0$ e $r_1 = \infty$. È immediato verificare che la serie (3.2) converge uniformemente e assolutamente nella corona circolare chiusa $\rho_2 \leq |z| \leq \rho_1$, per ogni $r_2 < \rho_2 < \rho_1 < r_1$.

Il coefficiente a_{-1} di $1/z$ è detto il *residuo* della serie di Laurent (3.2).

3.2 La serie di Laurent di una funzione olomorfa in una corona circolare

Sia $a \in \mathbb{C}$ e sia $f(z)$ una funzione definita in una corona circolare

$$r_2 < |z - a| < r_1 \tag{3.3}$$

Diremo che f ha uno sviluppo in serie di Laurent se esiste una serie di Laurent $\sum_{n \in \mathbb{Z}} a_n (z - a)^n$ convergente nella corona circolare (3.3) la cui somma coincide con f . Per quanto dimostrato nel paragrafo precedente, $f(z)$ è olomorfa.

3.2. LA SERIE DI LAURENT DI UNA FUNZIONE OLOMORFA 77

Teorema 3.2.1 *Ogni funzione olomorfa in una corona circolare possiede uno sviluppo in serie di Laurent, che è unico.*

Dim. Sia (3.3) la corona circolare in cui è definita $f(z)$. Possiamo supporre $a = 0$, salvo a sostituire $t = z - a$ e considerare la funzione $f(t + a)$. Fissiamo numeri reali positivi $\rho'_1, \rho_1, \rho'_2, \rho_2$ tali che

$$r_2 < \rho'_2 < \rho_2 < \rho_1 < \rho'_1 < r_1$$

Siano

$$\gamma_1(t) = \rho'_1 e^{it}, \quad \gamma_2(t) = \rho'_2 e^{it}$$

$t \in [0, 2\pi]$, le circonferenze di raggi ρ'_1 e ρ'_2 rispettivamente. Sia z tale che $\rho_2 \leq |z| \leq \rho_1$. Allora si ha:

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_1} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta - \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_2} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta \quad (3.4)$$

Per verificarlo sia $\theta_0 = \arg(z)$, e si consideri un settore circolare

$$\Sigma_\epsilon = \{u : \rho_2 \leq |u| \leq \rho_1, \theta_0 - \epsilon \leq \arg(u) \leq \theta_0 + \epsilon\}$$

per $0 < \epsilon < \pi$. Sia F_ϵ la frontiera di Σ_ϵ . Allora

$$F_\epsilon = \{\eta_1, S_\epsilon, \eta_2, R_\epsilon\}$$

è un arco costituito da quattro curve, di cui η_1 e η_2 sono archi delle circonferenze γ_1 e γ_2^- , mentre

$$S_\epsilon(s) = [\rho'_1 + s(\rho'_2 - \rho'_1)]e^{i(\theta_0 + \epsilon)}$$

$$R_\epsilon(s) = [\rho'_2 + s(\rho'_1 - \rho'_2)]e^{i(\theta_0 - \epsilon)}$$

sono segmenti contenuti in semirette per l'origine. Allora:

- (i) per ogni $0 < \epsilon, \epsilon' < \pi$, gli archi F_ϵ e $F_{\epsilon'}$ sono omotopi.
- (ii) se $\epsilon > 0$ è sufficientemente piccolo, F_ϵ è omotopo ad una circonferenza C_r di raggio $r > 0$ contenuta nella corona circolare $\rho'_2 \leq |u| \leq \rho'_1$.

Pertanto, per la formula di Cauchy e per il Teorema 2.4.4, si ha:

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{C_r} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \frac{1}{2\pi i} \int_{F_\epsilon} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta$$

Quando $\epsilon \rightarrow \pi$ l'integrale a secondo membro tende a

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_1} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta + \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_2^-} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta$$

cioè al secondo membro della (3.4)). Pertanto la (3.4) è dimostrata.

Consideriamo il primo integrale nella (3.4)). Possiamo scrivere

$$\frac{1}{\zeta - z} = \frac{1}{\zeta(1 - \frac{z}{\zeta})} = \sum_{n \geq 0} \frac{z^n}{\zeta^{n+1}}$$

e, poiché questa serie converge uniformemente nella circonferenza γ_1 , possiamo integrare termine a termine, ottenendo:

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_1} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \sum_{n \geq 0} a_n z^n$$

dove

$$a_n = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_1} \frac{f(\zeta)}{\zeta^{n+1}} d\zeta$$

Consideriamo ora il secondo integrale nella (3.4)). Scriviamo:

$$\frac{1}{\zeta - z} = -\frac{1}{z(1 - \frac{\zeta}{z})} = -\sum_{n < 0} \frac{z^n}{\zeta^{n+1}}$$

Sostituendo nell'integrale e integrando termine a termine grazie all'uniforme convergenza della serie in γ_2 , otteniamo:

$$-\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_2} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \sum_{n < 0} a_n z^n$$

dove

$$a_n = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_2} \frac{f(\zeta)}{\zeta^{n+1}} d\zeta$$

3.2. LA SERIE DI LAURENT DI UNA FUNZIONE OLOMORFA 79

Pertanto, dalla (3.4) otteniamo:

$$f(z) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} a_n z^n \quad (3.5)$$

per ogni $\rho_2 \leq |z| \leq \rho_1$. Facendo tendere $\rho_2 \rightarrow r_2$ e $\rho_1 \rightarrow r_1$ vediamo che la (3.5) fornisce lo sviluppo in serie di Laurent di $f(z)$ nella corona circolare $r_2 < |z| < r_1$.

Unicità. Scriviamo $f(z) = f_1(z) - f_2(z)$, dove

$$f_1(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_1} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \sum_{n \geq 0} a_n z^n$$

e

$$f_2(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma_2} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta = \sum_{n < 0} a_n z^n$$

sono funzioni univocamente determinate da $f(z)$. Poiché $f_1(z)$ è olomorfa nel disco $D(0, r_1)$, i coefficienti a_n , $n \geq 0$, sono univocamente determinati. D'altra parte, la funzione $f_2(1/u)$ è olomorfa nel disco $D(0, 1/r_2)$ e quindi anche il suo sviluppo in serie di potenze è univocamente determinato, cioè i coefficienti a_n , $n < 0$, sono univocamente determinati. **qed**

Esempio 3.2.2 La funzione $f(z) = 1/z^n$, $n > 0$, è olomorfa nella corona circolare $\mathbb{C} \setminus \{0\}$, e coincide con la sua serie di Laurent.

La funzione

$$f(z) = \frac{1}{z} + \frac{1}{z-1}$$

è olomorfa in $\mathbb{C} \setminus \{0, 1\}$. Il suo sviluppo in serie di Laurent in 0 è:

$$f(z) = \frac{1}{z} - \sum_{n \geq 0} z^n$$

e questa serie converge in $0 < |z| < 1$. Invece lo sviluppo in serie di Laurent di f in 1 è:

$$\frac{1}{z-1} + \sum_{n \geq 0} (-1)^n (z-1)^n$$

e converge nella corona circolare $0 < |z - 1| < 1$.

La funzione $f(z) = e^{\frac{1}{z}}$ è olomorfa nella corona circolare $\mathbf{C} \setminus \{0\}$. La sua serie di Laurent è:

$$e^{\frac{1}{z}} = \sum_{n \geq 0} \frac{1}{n! z^n}$$

3.3 Singolarità isolate

Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto e $a \in U$. Se $f \in H(U \setminus \{a\})$ diremo che f ha una *singolarità isolata nel punto a* . In tal caso, per Teorema 3.2.1, f possiede uno sviluppo in serie di Laurent

$$f(z) = \sum_{n \in \mathbf{Z}} a_n (z - a)^n \quad (3.6)$$

nella corona circolare

$$D(a, R) \setminus \{a\} = \{z : 0 < |z - a| < R\}$$

per qualche $R > 0$.

Definizione 3.3.1 *Nella situazione precedente diremo che*

- *f ha una singolarità eliminabile in a , ovvero a è una singolarità eliminabile per f , se la serie (3.6) è una serie di potenze, cioè $a_n = 0$ per ogni $n < 0$.*
- *f ha una singolarità polare in a , ovvero a è un polo per f , se $a_n \neq 0$ per qualche $n < 0$, e solo un numero finito di coefficienti a_n , con $n < 0$, è diverso da 0. Se $m > 0$ è il più grande intero tale che $a_{-m} \neq 0$ diremo che f ha un polo di ordine m in a , ovvero che a è un polo di ordine m per f . Diremo anche che f ha ordine $-m$ in a , e scriveremo $-m = o_a(f)$.*
- *f ha una singolarità essenziale in a , ovvero a è una singolarità essenziale per f , se $a_n \neq 0$ per infiniti $n < 0$.*

Teorema 3.3.2 *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto, $a \in U$ e $f \in H(U \setminus \{a\})$. Le condizioni seguenti sono equivalenti:*

- (i) La funzione f ha una singolarità eliminabile in a .
- (ii) f può essere estesa ad una funzione olomorfa in tutto U .
- (iii) f è limitata in $D(a, R) \setminus \{a\}$ per qualche $R > 0$.

Dim. (i) \Rightarrow (ii). Se f ha una singolarità eliminabile la serie di Laurent (3.6) si riduce ad una serie di potenze a raggio di convergenza positivo, la cui somma è una funzione olomorfa in un intorno di a che estende f .

(ii) \Rightarrow (i). Se f si estende a tutto U allora il suo sviluppo di Taylor in a coincide con il suo sviluppo in serie di Laurent in a e quindi la singolarità è eliminabile.

(ii) \Rightarrow (iii) è ovvio.

(iii) \Rightarrow (i). Se $n < 0$ allora:

$$a_n = \frac{1}{2\pi i} \int_{C_r(a)} f(z) z^{-n-1} dz$$

dove $0 < r < R$ e $C_r(a)$ è la circonferenza di centro a e raggio r (vedere la dimostrazione del Teorema 3.2.1). Poiché f è limitata in un intorno di a l'integrale a secondo membro tende a 0 al tendere di $r \rightarrow 0$, e quindi $a_n = 0$. **qed**

Se $f \in H(U \setminus \{a\})$ e (3.6) è il suo sviluppo di Laurent in a , la funzione somma della serie:

$$Q(z) = \sum_{n < 0} a_n (z - a)^n$$

è olomorfa in $\mathbf{C} \setminus \{a\}$, e si dice la *parte principale* di $f(z)$ in a . Allora:

$$f(z) - Q(z) = \sum_{n \geq 0} a_n (z - a)^n$$

in un disco di centro a , e quindi ha una singolarità eliminabile in a . Pertanto $f(z) - Q(z)$ si estende ad una funzione olomorfa in U .

È immediato verificare che se $f \in H(U \setminus \{a\})$ ha un polo di ordine m in a allora $(z - a)^m f(z)$ è olomorfa in tutto U . Viceversa, se $g \in H(U)$ allora

$$f(z) = (z - a)^{-m} g(z) \in H(U \setminus \{a\})$$

e f ha un polo di ordine m in a . Lo sviluppo in serie di Laurent di f in a ha la forma:

$$f(z) = \frac{a_{-m}}{(z-a)^m} + \cdots + \frac{a_{-1}}{(z-a)} + \sum_{n \geq 0} a_n (z-a)^n$$

In questo caso la parte principale di f in a è la funzione razionale:

$$Q(z) = \frac{a_{-m}}{(z-a)^m} + \cdots + \frac{a_{-1}}{(z-a)}$$

Un polo di ordine 1 si dice un *polo semplice*. Da quanto appena visto si deduce immediatamente la seguente proposizione:

Proposizione 3.3.3 *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto e $f \in H(U \setminus \{a\})$. Le seguenti condizioni sono equivalenti:*

- (i) f ha un polo di ordine $\leq m$ in a .
- (ii) $(z-a)^m f(z)$ ha una singolarità eliminabile in a .
- (iii) esistono $a_1, \dots, a_m \in \mathbf{C}$ tali che

$$f(z) - \sum_{j=1}^m \frac{a_j}{(z-a)^j}$$

abbia una singolarità isolata.

Se f è una funzione olomorfa in $U \setminus S$ dove $S \subset U$ è un sottoinsieme discreto, e se in ogni punto di S la f ha un polo o una singolarità eliminabile, diremo che f è *meromorfa* in U , o *su* U . Dalla definizione e dal Teorema 3.3.2 segue che le funzioni olomorfe in U sono particolari funzioni meromorfe.

Sia $f \in H(U)$ e sia $S \subset U$ l'insieme dei suoi zeri. Supponiamo U connesso e che f non sia identicamente nulla. Allora $S \neq U$ e per ogni $a \in S$ possiamo scrivere

$$f(z) = (z-a)^r h(z)$$

dove $r = o_a(f) > 0$ e $h \in H(U)$ soddisfa $h(a) \neq 0$. Pertanto $g(z) = 1/h(z)$ è olomorfa in un intorno di a e quindi la funzione

$$\frac{1}{f(z)} = (z - a)^{-r} g(z)$$

è meromorfa in un intorno di a , e ha ordine $-r$ in a . Vediamo quindi che se una funzione f è meromorfa nell'intorno di un punto a allora anche $1/f$ lo è e inoltre una almeno delle due funzioni è olomorfa in a .

Da quanto appena osservato, possiamo concludere che se U è connesso e $f, g \in H(U)$ con g non identicamente nulla, allora f/g è meromorfa in U . In particolare, se $P(z), Q(z)$ sono polinomi, e $Q \neq 0$, allora P/Q è una funzione meromorfa in \mathbf{C} .

Denotiamo con $M(U)$ l'insieme delle funzioni meromorfe su un aperto connesso U . Dalla discussione che precede segue immediatamente che per ogni $f, g \in M(U)$ si ha che $f \pm g, fg \in M(U)$ e, se g non è identicamente nulla, anche $f/g \in M(U)$. Ciò implica che $M(U)$ è un campo, che viene chiamato il *campo delle funzioni meromorfe su U* .

Teorema 3.3.4 (Casorati-Weierstrass) *Sia $U \subset \mathbf{C}$, $a \in U$, e $f \in H(U \setminus \{a\})$. Se a è una singolarità essenziale per f allora per ogni disco aperto D di centro a e contenuto in U , l'immagine $f(D \setminus \{a\})$ è un sottoinsieme denso di \mathbf{C} .*

Dim. Supponiamo per assurdo che il teorema sia falso per un disco $D = D(a, R)$. Allora esistono $\alpha \in \mathbf{C}$ e $s > 0$ tali che

$$|f(z) - \alpha| > s$$

per ogni $z \in D \setminus \{a\}$. La funzione:

$$g(z) = \frac{1}{f(z) - \alpha}$$

è olomorfa in $D \setminus \{a\}$ e limitata in D . Quindi, per il Teorema 3.3.2, a è una singolarità eliminabile per g , e g può essere estesa ad una funzione olomorfa in D . Pertanto

$$\frac{1}{g(z)} = f(z) - \alpha$$

ha al più un polo in a , e ciò è vero anche per $f(z)$. Ma così è contraddetta l'ipotesi che f abbia una singolarità essenziale in a . **qed**

Esempio 3.3.5 La funzione $e^{\frac{1}{z}}$ ha una singolarità essenziale in 0 perché il suo sviluppo in serie di Laurent è:

$$\sum_{n \geq 0} \frac{1}{n! z^n}$$

In questo caso è facile verificare direttamente la validità del Teorema 3.3.4. Sia infatti $R > 0$ arbitrario, $D = D(0, R)$, e sia $0 \neq \alpha \in \mathbf{C}$. Allora esiste un numero intero $k \gg 0$ tale che

$$w := \log |\alpha| + i(\arg(\alpha) + 2k\pi)$$

abbia $|w| > 1/R$. Ma allora $z := 1/w \in D$ e

$$e^{\frac{1}{z}} = e^w = \alpha$$

Quindi l'immagine di D tramite la funzione $e^{\frac{1}{z}}$ è $\mathbf{C} \setminus \{0\}$; in particolare tale immagine è densa.

3.4 Il teorema dei residui

Sia $f(z)$ una funzione avente una singolarità isolata in un punto $z_0 \in \mathbf{C}$ e sia

$$f(z) = \sum_{n \in \mathbf{Z}} a_n (z - z_0)^n \quad (3.7)$$

il suo sviluppo in serie di Laurent in z_0 . Il coefficiente a_{-1} è detto *residuo di f in z_0* . Verrà talvolta denotato con

$$a_{-1} = \text{Res}_{z_0}(f)$$

Il residuo ha la seguente interpretazione.

Proposizione 3.4.1 *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto, $z_0 \in U$, e sia $f \in H(U \setminus \{z_0\})$. Se C_r è una circonferenza di centro z_0 e raggio r percorsa in senso antiorario, contenuta in U insieme al disco $D(z_0, r)$, allora*

$$\int_{C_r} f(z) dz = 2\pi i \text{Res}_{z_0}(f)$$

Dim. Per l'ipotesi f possiede uno sviluppo in serie di Laurent (3.7) in $D(z_0, R) \setminus \{0\}$ per qualche $R > r$. Quindi la serie converge uniformemente in C_r , e pertanto f può essere integrata termine a termine su C_r , cioè

$$\int_{C_r} f(z) dz = \sum_{n \in \mathbb{Z}} a_n \int_{C_r} (z - z_0)^n dz$$

Ma tutti gli integrali a secondo membro sono nulli eccetto quello relativo al valore $n = -1$, che è uguale a $2\pi i$. qed

Avremo bisogno della seguente nozione.

Definizione 3.4.2 *Sia γ un arco chiuso in \mathbf{C} e $z_0 \in \mathbf{C}$ un punto non appartenente all'immagine di γ . L'indice di γ rispetto a z_0 , è*

$$I(\gamma, z_0) := \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{dz}{z - z_0}$$

Lemma 3.4.1 *Sia γ un arco chiuso in \mathbf{C} e $z_0 \in \mathbf{C}$ un punto non appartenente all'immagine di γ . Allora $I(\gamma, z_0)$ è un numero intero.*

Dim. Sia $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$, e consideriamo la funzione $F : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ definita da:

$$F(t) = \int_a^t \frac{\gamma'(\tau)}{\gamma(\tau) - z_0} d\tau$$

Si osservi che, essendo γ differenziabile a tratti su $[a, b]$, la F è ben definita come somma di integrali estesi ai sottointervalli chiusi di $[a, t]$ su cui $\gamma'(\tau)$ è definita. Per lo stesso motivo la $F(t)$ è continua e differenziabile a tratti in $[a, b]$, e la sua derivata è:

$$F'(t) = \frac{\gamma'(t)}{\gamma(t) - z_0}$$

Si ha:

$$\frac{d}{dt} [e^{-F(t)}(\gamma(t) - z_0)] = e^{-F(t)}\gamma'(t) - F'(t)e^{-F(t)}(\gamma(t) - z_0) = 0$$

e quindi esiste una costante C tale che $e^{-F(t)}(\gamma(t) - z_0) = C$, cioè

$$\gamma(t) - z_0 = Ce^{F(t)}$$

Inoltre $C \neq 0$ perché $\gamma(t) \neq z_0$ per ogni t . Ma allora, essendo $\gamma(a) = \gamma(b)$, si ha $e^{F(a)} = e^{F(b)}$, e quindi esiste un intero k tale che:

$$F(b) = F(a) + 2k\pi i$$

Poiché $F(a) = 0$ e $F(b) = 2\pi i I(\gamma, z_0)$, deduciamo che $I(\gamma, z_0) = k$. **qed**

Intuitivamente $I(\gamma, z_0)$ conta il numero di giri percorsi da γ intorno a z_0 , con segno positivo o negativo a seconda che il senso di rotazione sia antiorario o orario. Ad esempio, se $r > 0$ e $C_r : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbf{C}$ è la circonferenza $C_r(t) = re^{it}$ allora $I(C_r, 0) = 1$ (Esempio 2.2.1, pag. 55).

Se $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ è un arco chiuso, e $U = \mathbf{C} \setminus \gamma([a, b]) \subset \mathbf{C}$ il complementare dell'immagine di γ , allora U si suddivide in componenti connesse per archi. Poiché $\gamma([a, b])$ è un sottoinsieme chiuso e limitato, esiste $R > 0$ tale

$$\gamma([a, b]) \subset \overline{D(0, R)}$$

Pertanto, dato che $\mathbf{C} \setminus \overline{D(0, R)}$ è connesso per archi, U possiede un'unica componente connessa per archi *illimitata* E . I punti di E si diranno *punti esterni* a γ . Gli altri punti di U si diranno *punti interni* a γ .

Un'altra proprietà significativa dell'indice è descritta dal seguente lemma:

Lemma 3.4.2 *Sia $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ un arco chiuso e sia $U = \mathbf{C} \setminus \gamma([a, b]) \subset \mathbf{C}$ il complementare dell'immagine di γ . La funzione*

$$z \mapsto I(\gamma, z)$$

è costante su ogni componente connessa di U e vale 0 sui punti esterni a γ .

Dim. Poiché la funzione dell'enunciato è a valori interi, sarà sufficiente dimostrare che è continua su U . Ciò è equivalente a far vedere che, per ogni $z_0 \in U$,

$$\int_{\gamma} \left(\frac{1}{\zeta - z} - \frac{1}{\zeta - z_0} \right) d\zeta$$

tende a 0 quando $z \rightarrow z_0$. Poiché $[a, b]$ è compatto è ben definito il numero reale

$$s := \min_{t \in [a, b]} \{|\gamma(t) - z_0|\}$$

e $s > 0$ perché $z_0 \notin \gamma([a, b])$. Tenendo conto che

$$\frac{1}{\zeta - z} - \frac{1}{\zeta - z_0} = \frac{z - z_0}{(\zeta - z)(\zeta - z_0)}$$

e osservando che $|\gamma(t) - z| > s/2$ quando z è sufficientemente vicino a z_0 , otteniamo

$$\left| \frac{1}{\zeta - z} - \frac{1}{\zeta - z_0} \right| \leq \frac{1}{s^2/4} |z - z_0|$$

Quindi

$$\left| \int_{\gamma} \left(\frac{1}{\zeta - z} - \frac{1}{\zeta - z_0} \right) d\zeta \right| \leq \frac{1}{s^2/4} |z - z_0| L(\gamma)$$

La conclusione segue dal fatto che il secondo membro tende a 0 quando $z \rightarrow z_0$.

Per dimostrare l'ultima affermazione osserviamo che si ha

$$I(\gamma, z) \leq \max_{t \in [a, b]} \frac{1}{|z - \gamma(t)|} L(\gamma)$$

Poiché

$$\lim_{|z| \rightarrow \infty} \max_{t \in [a, b]} \frac{1}{|z - \gamma(t)|} = 0$$

si ha che $I(\gamma, z) \rightarrow 0$ quando $|z| \rightarrow \infty$, e quindi $I(\gamma, z) = 0$ se $z \in E$.

qed

Diamo ora una formulazione del teorema dei residui, che è sufficientemente generale per il calcolo pratico di molti integrali complessi.

Teorema 3.4.3 (dei residui) *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto semplicemente connesso, z_1, \dots, z_n punti distinti di U , $f \in H(U \setminus \{z_1, \dots, z_n\})$. Se γ è un arco chiuso contenuto in U la cui immagine non contenga alcun punto z_j , allora*

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} f(z) dz = \sum_{j=1}^n \text{Res}_{z_j}(f) I(\gamma, z_j)$$

Quest'identità è detta formula dei residui.

Dim. Supponiamo dapprima che f sia meromorfa in z_1, \dots, z_n . Siano Q_1, \dots, Q_n le parti principali di f in z_1, \dots, z_n rispettivamente. Allora

$$g(z) = f(z) - Q_1 - \dots - Q_n$$

è olomorfa in U , e quindi $\int_{\gamma} g(z)dz = 0$, per il Corollario 2.4.5. Pertanto

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} f(z)dz = \frac{1}{2\pi i} \sum_{j=1}^n \int_{\gamma} Q_j(z)dz \quad (3.8)$$

Ma poiché

$$\int_{\gamma} (z - z_j)^n = 0, \quad n \neq -1 \quad (3.9)$$

(Esempio 2.2.4) abbiamo

$$\int_{\gamma} Q_j(z)dz = \int_{\gamma} \frac{\operatorname{Res}_{z_j}(f)}{(z - z_j)} dz$$

e la conclusione segue.

Nel caso in cui la funzione f ha singolarità arbitrarie, cioè eventualmente anche essenziali, nei punti z_1, \dots, z_n , la dimostrazione non è molto dissimile. Come nel caso precedente si deduce che sussiste la (3.8), ma ora Q_1, \dots, Q_n non sono funzioni razionali, ma funzioni somma di serie di potenze negative di $z - z_j$, $j = 1, \dots, n$. Poiché ognuna delle Q_j converge uniformemente su γ , può essere integrata termine a termine. Applicando nuovamente la (3.9) deduciamo il teorema anche in questo caso. **qed**

Si osservi che, a causa del Lemma 3.4.2, le singolarità di f che sono esterne a γ non danno alcun contributo al secondo membro della formula dei residui. Pertanto, quando si vuole applicare la formula, ci si può limitare a calcolare i residui nei soli punti interni a γ .

3.5 Calcolo esplicito di residui

Se una funzione $f(z)$ ha una singolarità eliminabile in un punto $z_0 \in \mathbf{C}$ allora ovviamente il suo residuo in z_0 è nullo.

Il caso di un polo semplice - Supponiamo che la funzione $f(z)$ abbia un polo semplice in $z_0 \in \mathbf{C}$. Allora la funzione

$$g(z) := (z - z_0)f(z)$$

ha una singolarità eliminabile in z_0 e

$$\operatorname{Res}_{z_0}(f) = \lim_{z \rightarrow z_0} (z - z_0)f(z)$$

Se ad esempio

$$f(z) = \frac{P(z)}{Q(z)}$$

con P, Q olomorfe in un intorno di z_0 , $P(z_0) \neq 0$, e Q ha uno zero semplice in z_0 , allora $f(z)$ ha un polo semplice in z_0 . Poiché

$$Q(z) = Q'(z_0)(z - z_0) + \sum_{n \geq 2} a_n (z - z_0)^n$$

vediamo che

$$(z - z_0)f(z) = \frac{P(z)}{Q'(z_0) + \sum_{n \geq 2} a_n (z - z_0)^{n-1}}$$

e quindi

$$\operatorname{Res}_{z_0}(f) = \frac{P(z_0)}{Q'(z_0)} \quad (3.10)$$

Questa formula risulta utile in particolare nel calcolo dei residui delle funzioni razionali.

Il caso di un polo multiplo - Supponiamo che $f(z)$ abbia un polo di ordine $m \geq 2$ in $z_0 \in \mathbf{C}$. Allora la funzione $g(z) = (z - z_0)^m f(z)$ ha una singolarità eliminabile in z_0 , e il $\operatorname{Res}_{z_0}(f)$ coincide con il coefficiente di z^{m-1} nello sviluppo in serie di Taylor di $g(z)$ in z_0 . Pertanto abbiamo:

$$\operatorname{Res}_{z_0}(f) = \frac{1}{(m-1)!} \lim_{z \rightarrow z_0} \frac{d^{m-1}}{dz^{m-1}} [(z - z_0)^m f(z)]$$

Il caso di una singolarità essenziale - In questo caso non ci sono metodi per facilitare il calcolo del residuo. Bisogna calcolare lo sviluppo di Laurent caso per caso.

Esempio 3.5.1 La funzione $f(z) = 1/\sin z$ ha un polo semplice in π . Per la formula (3.10) si ha

$$\operatorname{Res}_\pi(f) = \frac{1}{\cos \pi} = -1$$

Esempio 3.5.2 La funzione

$$f(z) = \frac{z^2 - 3z + 1}{z^2(1-z)}$$

ha un polo di ordine $m = 2$ in 0. Si ha:

$$\frac{d}{dz}[z^2 f(z)] = \left[\frac{z^2 - 3z + 1}{1-z} \right]' = \frac{-z^2 + 2z - 2}{(1-z)^2}$$

che, calcolata in $z = 0$, dà:

$$\operatorname{Res}_0(f) = -2$$

Esempio 3.5.3 Consideriamo la funzione

$$f(z) = \frac{e^{\frac{1}{z}}}{1-z}$$

I suoi punti singolari sono $z_0 = 0$ e $z_1 = 1$. Il punto 1 è un polo semplice e si ha quindi, per la (3.10):

$$\operatorname{Res}_1(f) = \frac{e}{-1} = -e$$

0 è una singolarità essenziale per $f(z)$ perché altrimenti anche la funzione $e^{\frac{1}{z}} = f(z)(1-z)$ avrebbe un polo in 0, il che è falso. Sviluppiamo f in serie di Laurent nell'intorno di 0. Si ha:

$$e^{\frac{1}{z}} = 1 + \frac{1}{z} + \frac{1}{2!z^2} + \frac{1}{3!z^3} + \dots$$

$$\frac{1}{1-z} = 1 + z + z^2 + z^3 + \dots$$

e quindi, moltiplicando:

$$\begin{aligned} \frac{e^{\frac{1}{z}}}{1-z} &= \left(1 + \frac{1}{z} + \frac{1}{2!z^2} + \frac{1}{3!z^3} + \dots\right) (1 + z + z^2 + z^3 + \dots) \\ &= \left(1 + \frac{1}{2!} + \frac{1}{3!} + \dots\right) \frac{1}{z} + \sum_{n \neq -1} a_n z^n \end{aligned}$$

Quindi il residuo di $f(z)$ in 0 è:

$$\operatorname{Res}_0(f) = 1 + \frac{1}{2!} + \frac{1}{3!} + \cdots = e - 1$$

Esempio 3.5.4 (derivata logaritmica) Sia

$$f(z) = \sum_{k \geq m} a_k z^k = a_m z^m (1 + h(z))$$

dove $m \in \mathbb{Z}$, la serie di Laurent di una funzione avente una singolarità al più polare in 0. Allora si ha

$$f'(z) = \sum_{k \geq m} k a_k z^{k-1} = m a_m z^{m-1} (1 + h(z)) + a_m z^m h'(z)$$

e

$$\frac{f'}{f} = \frac{m}{z} + \frac{h'(z)}{1 + h(z)}$$

e $h'(z)/(1 + h(z))$ è olomorfa in 0. Quindi

$$\operatorname{Res}_0(f'/f) = m$$

La funzione f'/f si dice *derivata logaritmica* di f . Quindi il suo residuo in 0 coincide con l'ordine di f in 0.

Quest'ultimo esempio ci conduce al seguente risultato:

Teorema 3.5.5 (dell'indicatore logaritmico) *Sia $f(z)$ una funzione meromorfa in un aperto semplicemente connesso $U \subset \mathbf{C}$, e sia γ un arco chiuso contenuto in U , la cui immagine non contenga né zeri né poli di f . Allora la funzione f'/f è meromorfa in U , non ha singolarità sull'immagine di γ , e si ha:*

$$\int_{\gamma} \frac{f'}{f} dz = \sum o_{z_j}(f) I(\gamma, z_j)$$

dove la somma è estesa agli zeri e ai poli di $f(z)$ interni a γ .

Dim. La derivata logaritmica, essendo quoziente di due funzioni meromorfe, è meromorfa in U . Più precisamente, dai calcoli locali effettuati nell'Esempio 3.5.4 risulta che f'/f ha un polo semplice, con residuo m , in ogni punto in cui f ha ordine $m \neq 0$, e nessun'altra singolarità. La conclusione ora segue dalla formula dei residui. **qed**

Il teorema precedente si applica utilmente in diverse situazioni. Prima di darne delle applicazioni introduciamo un nuovo concetto.

Sia $f(z) \in M(\mathbf{C})$ una funzione meromorfa in tutto \mathbf{C} avente solo un numero finito di singolarità z_1, \dots, z_n (necessariamente polari o eliminabili). Definiamo il *residuo di $f(z)$ all'infinito* come

$$\operatorname{Res}_\infty(f) := - \int_{C_R} f(z) dz$$

dove C_R è una circonferenza di centro l'origine e raggio $R \gg 0$ tale che tutte le singolarità di f siano contenute in $D(0, R)$. Per la formula dei residui e per la scelta di R abbiamo:

$$\operatorname{Res}_\infty(f) = - \sum_{j=1}^n \operatorname{Res}_{z_j}(f)$$

In particolare $\operatorname{Res}_\infty(f)$ non dipende da R . L'identità precedente può anche mettersi nella forma più suggestiva:

$$\sum_{j=1}^n \operatorname{Res}_{z_j}(f) + \operatorname{Res}_\infty(f) = 0 \tag{3.11}$$

Lemma 3.5.1 *Nella situazione precedente, $\operatorname{Res}_\infty(f)$ coincide con il residuo in 0 della funzione*

$$g(u) = -\frac{1}{u^2} f(1/u)$$

Dim. La funzione $g(u)$ non ha singolarità nella corona circolare $0 < |u| \leq R^{-1}$ e quindi:

$$\begin{aligned}
 \operatorname{Res}_0(g) &= \int_{C_R^{-1}} g(u) du \\
 &= iR^{-1} \int_0^{2\pi} g(R^{-1}e^{it})e^{it} dt \\
 &= -iR^{-1} \int_0^{2\pi} R^2 e^{-2it} f(Re^{-it})e^{it} dt \\
 &= -iR \int_0^{2\pi} f(Re^{-it})e^{-it} dt \\
 &= \int_{C_R^-} f(z) dz = -\int_{C_R} f(z) dz = \operatorname{Res}_\infty(f)
 \end{aligned}$$

qed

Alla luce del Lemma 3.5.1 l'identità (3.11) diventa più significativa, in quanto riduce il calcolo della somma dei residui di f a quello del residuo di g in 0. Combinando con il Teorema 3.5.5 otteniamo la seguente versione del teorema fondamentale dell'algebra:

Teorema 3.5.6 (Teorema fondamentale dell'algebra) *Un polinomio $P(z) \in \mathbf{C}[z]$ di grado n possiede n radici se ognuna di esse viene contata con la sua molteplicità.*

Dim. La molteplicità di una radice α di $P(z)$ è uguale all'ordine della funzione $P(z)$ in α . Sia $P(z) = a_n z^n + \dots + a_1 z + a_0$, con $a_n \neq 0$. La sua derivata logaritmica:

$$f(z) := \frac{P'(z)}{P(z)}$$

è meromorfa in \mathbf{C} e possiede poli semplici nelle radici di $P(z)$ con residuo uguale alla rispettiva molteplicità (Esempio 3.5.4). Pertanto, poiché P possiede un numero finito di radici, è definito il $\operatorname{Res}_\infty(f)$. Si

ha:

$$\begin{aligned}
-\frac{1}{u^2} f(1/u) &= -\frac{1}{u^2} P'(u^{-1})P(u^{-1})^{-1} \\
&= -\frac{1}{u^2}(na_n u^{-n+1} + (n-1)a_{n-1}u^{-n+2} + \dots + a_1)(a_n u^{-n} + \dots + a_1 u^{-1} + a_0)^{-1} \\
&= -\frac{1}{u}(na_n + (n-1)a_{n-1}u + \dots + a_1 u^{n-1})(a_n + \dots + a_1 u^{n-1} + a_0 u^n)^{-1} \\
&= -\frac{n}{u} + ((n-1)a_{n-1} + \dots)(1 + \dots + a_n^{-1}a_1 u^{n-1} + a_n^{-1}a_0 u^n)^{-1}
\end{aligned}$$

dal che si vede che, per il Lemma 3.5.1:

$$\operatorname{Res}_\infty(f) = \operatorname{Res}_0\left(-\frac{1}{u^2} f(1/u)\right) = -n$$

Ora dalla formula (3.11) otteniamo:

$$\sum(\text{residui di } f) = -\operatorname{Res}_\infty(f) = n$$

e la conclusione segue dalla citata interpretazione dei residui di f come gli ordini degli zeri di P . **qed**

Diamo un'altra utile applicazione del Teorema 3.5.5.

Teorema 3.5.7 (Rouché) *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto semplicemente connesso, $\gamma : [a, b] \rightarrow U$ un arco chiuso, $f, g \in H(U)$. Supponiamo che si abbia:*

$$|f(z) - g(z)| < |f(z)|$$

per ogni $z \in \operatorname{Im}(\gamma)$. Allora:

$$\sum_{z \in U \setminus \operatorname{Im}(\gamma)} I(\gamma, z) o_z(f) = \sum_{z \in U \setminus \operatorname{Im}(\gamma)} I(\gamma, z) o_z(g)$$

Dim. L'insieme dei punti $z \in U$ tali che $I(\gamma, z)$ è definito e non nullo è relativamente compatto in U e quindi contiene un numero finito di zeri di f e di g . Pertanto le sommatorie dell'enunciato contengono solo un numero finito di addendi non nulli e sono ben definite.

L'ipotesi implica che f e g non hanno zeri su $\operatorname{Im}(\gamma)$. Possiamo dunque riscrivere l'ipotesi nella forma:

$$|F(z) - 1| < 1, \quad z \in \operatorname{Im}(\gamma)$$

dove $F = g/f$. Ciò significa che la curva chiusa $F \circ \gamma$ è contenuta nel disco $D(1, 1)$ di centro 1 e raggio 1 e quindi $I(F \circ \gamma, 0) = 0$ perché $0 \notin D(1, 1)$. Abbiamo pertanto:

$$\begin{aligned} 0 = I(F \circ \gamma, 0) &= \int_{F \circ \gamma} \frac{dz}{z} = \int_a^b \frac{F'(\gamma(t))}{F(\gamma(t))} \gamma'(t) dt \\ &= \int_{\gamma} \frac{F'}{F} = \int_{\gamma} (g'/g - f'/f) \end{aligned}$$

qed

Il caso particolare più utile del teorema di Rouché è il seguente:

Corollario 3.5.8 *Nelle ipotesi del Teorema 3.5.7, supponiamo che γ sia una circonferenza, percorsa in senso antiorario, frontiera di un disco aperto $D \subset U$. Allora f e g hanno lo stesso numero di zeri in D (se contati con le rispettive molteplicità).*

Dim. Segue subito dal Teorema 3.5.7 tenendo conto che $I(\gamma, z) = 1$ se $z \in D$ e $I(\gamma, z) = 0$ se $z \in \mathbf{C} \setminus \bar{D}$. qed

Esempio 3.5.9 Sia $g(z) = z^3 + z^2 + 4z + 1$. e sia C_R la circonferenza di centro 0 e raggio R . Ponendo $f(z) = 4z$ otteniamo:

$$|f(z) - g(z)| = |z^3 + z^2 + 1| \leq 3 < |4z| = 4, \quad z \in \text{Im}(C_1)$$

Quindi $g(z)$ possiede lo stesso numero di radici di $4z$, cioè 1, nel disco $D(0, 1)$. D'altra parte, prendendo $f(z) = z^3$ e $R = 3$ otteniamo

$$|f(z) - g(z)| = |z^2 + 4z + 1| \leq 22 < |z^3| = 27, \quad z \in \text{Im}(C_3)$$

e quindi $g(z)$ ha tutte e tre le radici in $D(0, 3)$, due delle quali stanno nella corona circolare $1 < |z| < 3$.

3.6 Calcolo di integrali definiti con il metodo dei residui

Il metodo dei residui permette di calcolare diverse classi di integrali definiti reali senza dover calcolare la primitiva della funzione integranda. In questo paragrafo illustreremo questo procedimento in alcuni casi significativi.

Integrali trigonometrici - Consideriamo un integrale della forma:

$$\mathbf{I} = \int_0^{2\pi} R(\sin t, \cos t) dt$$

dove $R(x, y)$ è una funzione razionale senza poli nella circonferenza unitaria C_1 di centro l'origine. Parametizziamo la circonferenza ponendo $z = e^{it}$, $0 \leq t \leq 2\pi$. Si ha quindi:

$$\sin t = \frac{1}{2i} \left(z - \frac{1}{z} \right), \quad \cos t = \frac{1}{2} \left(z + \frac{1}{z} \right)$$

e

$$\mathbf{I} = \int_{C_1} \frac{1}{iz} R \left(\frac{1}{2i} \left(z - \frac{1}{z} \right), \frac{1}{2} \left(z + \frac{1}{z} \right) \right) dz$$

Applicando il teorema dei residui otteniamo la seguente identità:

$$\mathbf{I} = 2\pi \sum \operatorname{Res}_{z_j} \left[\frac{1}{z} R \left(\frac{1}{2i} \left(z - \frac{1}{z} \right), \frac{1}{2} \left(z + \frac{1}{z} \right) \right) \right]$$

dove la somma è estesa ai poli z_j contenuti nel disco unitario $D(0, 1)$.

Esempio 3.6.1

$$\mathbf{I} = \int_0^{2\pi} \frac{dt}{a + \sin t}$$

dove $a > 1$ reale. Allora

$$\mathbf{I} = 2\pi \sum \operatorname{Res}_{z_j} \frac{2i}{z^2 + 2iaz - 1}$$

L'unico polo nel disco unitario della funzione a secondo membro è $z_0 = -ia + i\sqrt{a^2 - 1}$. Il suo residuo è

$$\frac{i}{z_0 + ia} = \frac{1}{\sqrt{a^2 - 1}}$$

Quindi:

$$\mathbf{I} = \frac{2\pi}{\sqrt{a^2 - 1}}$$

Per calcolare altre classi di integrali definiti avremo bisogno del seguente lemma.

Lemma 3.6.1 *Sia $f(z)$ una funzione meromorfa nell'aperto*

$$U_\epsilon := \{z = x + iy : y > -\epsilon\}$$

per qualche $\epsilon > 0$ reale, e supponiamo che

$$\lim_{\substack{|z| \rightarrow \infty \\ y \geq 0}} z f(z) = 0$$

Sia $\gamma_r(t) = re^{it}$, $0 \leq t \leq \pi$, la semicirconferenza di raggio r di centro l'origine contenuta nel semipiano superiore. Allora

$$\lim_{r \rightarrow \infty} \int_{\gamma_r} f(z) = 0$$

Dim. Sia $M(r) = \max\{|f(z)| : z \in \text{Im}(\gamma_r)\}$. Allora:

$$\lim_{r \rightarrow \infty} \left| \int_{\gamma_r} f(z) \right| \leq \lim_{r \rightarrow \infty} M(r)r\pi = 0$$

e il lemma segue. **qed**

Integrali impropri di funzioni razionali - Consideriamo un integrale della forma:

$$\mathbf{I} = \int_{-\infty}^{+\infty} R(x) dx$$

dove $R(x) = \frac{P(x)}{Q(x)}$ è una funzione razionale senza poli sull'asse reale. L'integrale \mathbf{I} è detto un *integrale improprio*, e per definizione è dato da

$$\mathbf{I} = \lim_{r \rightarrow +\infty} \int_{-r}^r R(x) dx$$

Una ovvia condizione necessaria per la sua esistenza è che si abbia $\lim_{|x| \rightarrow \infty} xR(x) = 0$, cioè che $\text{gr}(Q) \geq \text{gr}(P) + 2$. Questa condizione è anche sufficiente. Ciò seguirà dalla discussione seguente.

Supponiamo dunque che $\text{gr}(Q) \geq \text{gr}(P) + 2$. Per ogni $r > 0$ tale che $R(z)$ non abbia poli su γ_r abbiamo la seguente relazione

$$\int_{-r}^r R(x)dx + \int_{\gamma_r} R(z) = 2\pi i \sum \text{Res}_{z_j}(R(z))$$

dove la somma è estesa ai poli z_j di $R(z)$ contenuti nel semidisco aperto delimitato dal segmento $[-r, r]$ e da γ_r . Poiché $R(z)$ ha un numero finito di poli, per $r \gg 0$ la somma è estesa a tutti i poli contenuti nel semipiano superiore e quindi non dipende da r . Passando al limite per $r \rightarrow +\infty$ otteniamo:

$$\lim_{r \rightarrow +\infty} \int_{-r}^r R(x)dx = 2\pi i \sum_{\text{Im}(z) > 0} \text{Res}_z(R(z)) - \lim_{r \rightarrow +\infty} \int_{\gamma_r} R(z)$$

Dal Lemma 3.6.1 segue che il limite a secondo membro esiste ed è uguale a zero. Quindi anche il limite a primo membro esiste e si ha

$$\mathbf{I} = 2\pi i \sum_{\text{Im}(z) > 0} \text{Res}_z(R(z))$$

Esempio 3.6.2 Calcoliamo l'integrale

$$\mathbf{I} = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{1+x^2}$$

La funzione integranda ha nel semipiano superiore l'unico polo $z = i$, con residuo uguale a

$$\text{Res}_i \left(\frac{1}{1+x^2} \right) = -\frac{i}{2}$$

Quindi $\mathbf{I} = -2\pi i \frac{i}{2} = \pi$.

Si osservi che l'integrale precedente si sarebbe potuto calcolare anche come conseguenza dell'identità $\frac{1}{1+x^2} = \text{arctg}(x)'$.

Terzo tipo - Consideriamo ora un integrale improprio della forma

$$\mathbf{I} = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)e^{ix} dx$$

dove $f(z)$ è meromorfa nell'aperto $U_\epsilon := \{z = x + iy : y > -\epsilon\}$ per qualche $\epsilon > 0$, ha un numero finito di poli nel semipiano superiore, e non ha poli sull'asse reale. L'integrale \mathbf{I} è definito come

$$\mathbf{I} = \lim_{r \rightarrow \infty} \int_{-r}^r f(x) e^{ix} dx$$

se il limite esiste. Ragionando come nel caso degli integrali impropri di funzioni razionali deduciamo che si ha, se $r \gg 0$:

$$\int_{-r}^r f(x) e^{ix} dx = 2\pi i \sum_{\text{Im}(z) > 0} \text{Res}_z(f(z) e^{iz}) - \int_{\gamma_r} f(z) e^{iz}$$

e quindi \mathbf{I} esiste se e solo se esiste il limite dell'integrale a secondo membro per $r \rightarrow +\infty$.

Il seguente lemma garantisce l'esistenza del limite e quindi dell'integrale \mathbf{I} sotto certe condizioni.

Lemma 3.6.2 *Sia $f(z)$ una funzione meromorfa nell'aperto*

$$U_\epsilon := \{z = x + iy : y > -\epsilon\}$$

per qualche $\epsilon > 0$ reale, con un numero finito di poli nel semipiano superiore, e supponiamo che

$$\lim_{\substack{|z| \rightarrow \infty \\ y \geq 0}} f(z) = 0 \quad (3.12)$$

Sia $\gamma_r(t) = re^{it}$, $0 \leq t \leq \pi$, la semicirconferenza di raggio r di centro l'origine contenuta nel semipiano superiore. Allora

$$\lim_{r \rightarrow +\infty} \int_{\gamma_r} f(z) e^{iz} = 0$$

Dim. Se $r \gg 0$ abbiamo:

$$\begin{aligned} \left| \int_{\gamma_r} f(z) e^{iz} \right| &= \left| \int_0^\pi f(re^{it}) e^{ir(\cos t + i \sin t)} ire^{it} dt \right| \\ &\leq M(r)r \int_0^\pi e^{-r \sin t} dt \end{aligned} \quad (3.13)$$

dove $M(r) = \max\{|f(re^{it})| : 0 \leq t \leq \pi\}$. Utilizzeremo le disuguaglianze elementari:

$$\begin{aligned} \sin t &\geq \frac{2}{\pi}t, & 0 \leq t \leq \frac{\pi}{2} \\ \sin t &\geq -\frac{2}{\pi}t + 2, & \frac{\pi}{2} \leq t \leq \pi \end{aligned}$$

che sostituite danno:

$$\begin{aligned} \int_0^\pi e^{-r \sin t} dt &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} e^{-r \sin t} r dt + \int_{\frac{\pi}{2}}^\pi e^{-r \sin t} dt \\ &\leq \int_0^{\frac{\pi}{2}} e^{-\frac{2rt}{\pi}} dt + \int_{\frac{\pi}{2}}^\pi e^{r(\frac{2t}{\pi}-2)} dt \\ &= -\frac{\pi}{2r} e^{-\frac{2rt}{\pi}} \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} + \frac{\pi}{2r} e^{r(\frac{2t}{\pi}-2)} \Big|_{\frac{\pi}{2}}^\pi = \frac{\pi}{r} (1 - e^{-r}) \end{aligned}$$

Sostituendo in (3.13) otteniamo:

$$\left| \int_{\gamma_r} f(z) e^{iz} \right| \leq M(r) r \frac{\pi}{r} (1 - e^{-r}) \leq M(r) \pi$$

Poiché $\lim_{r \rightarrow \infty} M(r) = 0$, la conclusione segue. **qed**

Come conseguenza otteniamo che, sotto le ipotesi precedenti, se la (3.12) è soddisfatta allora l'integrale **I** esiste e vale l'identità

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{ix} dx = 2\pi i \sum_{\text{Im}(z) > 0} \text{Res}_z(f(z) e^{iz})$$

Chapter 4

Successioni e serie di funzioni olomorfe o meromorfe

4.1 Convergenza uniforme e normale sui compatti

Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto. Denotiamo con $\mathcal{C}(U)$ l'insieme di tutte le funzioni continue definite su U a valori complessi, e sia $H(U) \subset \mathcal{C}(U)$ il sottoinsieme delle funzioni olomorfe.

Una successione $\{f_n\}$ di funzioni $f_n \in \mathcal{C}(U)$ si dirà *uniformemente convergente sui compatti di U* se per ogni sottoinsieme compatto $K \subset U$ la successione delle restrizioni $\{f_n|_K\}$ converge uniformemente. Poiché il limite uniforme di funzioni continue è continua, la funzione limite $f = \lim_n f_n$ di una successione uniformemente convergente sui compatti è tale che la sua restrizione $f|_K$ a qualsiasi compatto $K \subset U$ è continua. Ma allora, poiché ogni punto di U possiede un intorno aperto la cui chiusura è compatto e contenuto in U , segue che $f \in \mathcal{C}(U)$.

Una serie $\sum_n f_n$ di funzioni $f_n \in \mathcal{C}(U)$ si dirà *uniformemente convergente sui compatti di U* se la successione delle sue somme parziali è uniformemente convergente sui compatti. In tal caso la funzione somma $f = \sum_n f_n$ è continua, per quanto appena osservato.

Una serie $\sum_n f_n$ di funzioni $f_n \in \mathcal{C}(U)$ si dirà *normalmente convergente sui compatti di U* se per ogni sottoinsieme compatto $K \subset U$ la serie $\sum f_n|_K$ converge normalmente. Ciò significa che per ogni sottoin-

sieme compatto $K \subset U$ la serie $\sum f_n|_K$ è maggiorata in modulo da una serie convergente di termini costanti positivi.

È evidente che se una serie è normalmente convergente sui compatti di U allora è anche uniformemente convergente sui compatti di U .

Lemma 4.1.1 *Condizione necessaria e sufficiente affinché una successione di funzioni $f_n \in \mathcal{C}(U)$ converga uniformemente sui compatti di U è che per ogni disco compatto $\Sigma \subset U$ la successione delle restrizioni $\{f_n|_\Sigma\}$ converga uniformemente.*

Dim. La necessità è ovvia. La sufficienza segue immediatamente dal fatto che ogni sottoinsieme compatto $K \subset U$ può essere ricoperto da un numero finito di dischi compatti contenuti in U . **qed**

Teorema 4.1.1 *Se una successione di funzioni $f_n \in H(U)$ è uniformemente convergente sui compatti di U , la funzione limite f è olomorfa in U .*

Dim. Abbiamo già osservato che la funzione f è continua. D'altra parte, per ogni disco $D \subset U$, e per ogni arco chiuso γ contenuto in D , si ha

$$\int_\gamma f_n dz = 0$$

perché f_n è olomorfa. Dalla uniforme convergenza sui compatti, e dal fatto che l'immagine di γ è un compatto, segue che

$$\int_\gamma f dz = \lim_n \int_\gamma f_n dz = 0$$

Applicando il teorema di Morera 2.5.4 deduciamo che $f \in H(U)$. **qed**

Il seguente corollario è immediato.

Corollario 4.1.2 *La somma di una serie di funzioni $f_n \in H(U)$ normalmente convergente sui compatti di U è olomorfa.*

Teorema 4.1.3 *Se una successione di funzioni $f_n \in H(U)$ converge ad una funzione $f \in H(U)$ uniformemente sui compatti di U , allora la successione delle derivate $\{f'_n\}$ converge alla derivata $f' \in H(U)$ uniformemente sui compatti di U .*

Dim. Sia $z_0 \in U$ e sia $R > 0$ tale che il disco chiuso Σ_R di centro z_0 e raggio R sia contenuto in U . Allora per ogni n per ogni z tale che $|z - z_0| \leq R/2$, cioè $z \in \Sigma_{R/2}$, si ha:

$$f'_n(z) = \int_{C_R} \frac{f_n(\zeta)}{(\zeta - z)^2} d\zeta$$

e

$$f'(z) = \int_{C_R} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - z)^2} d\zeta$$

Poiché C_R è compatto e f_n converge a f uniformemente sui compatti segue che

$$\int_{C_R} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - z)^2} d\zeta = \lim_n \int_{C_R} \frac{f_n(\zeta)}{(\zeta - z)^2} d\zeta$$

cioè $f'(z) = \lim_n f'_n(z)$. Quindi $\lim_n f'_n = f'$. Per verificare che la convergenza è uniforme sui compatti di U si osservi che, essendo $|z - \zeta| \geq R/2$ per ogni $\zeta \in C_R$ e $z \in \Sigma_{R/2}$, si ha

$$|f'(z) - f'_n(z)| \leq \int_{C_R} \left| \frac{f(\zeta) - f_n(\zeta)}{(\zeta - z)^2} \right| d\zeta \leq \frac{4}{R^2} \int_{C_R} |f(\zeta) - f_n(\zeta)| d\zeta$$

e quindi $\lim_n f'_n = f'$ uniformemente in $\Sigma_{R/2}$. La conclusione ora segue dal Lemma 4.1.1 perché U può essere ricoperto dalla famiglia dei dischi compatti $\Sigma_{R/2}$ al variare di $z_0 \in U$. **qed**

Dimostriamo ora un risultato che risulta utile in diverse circostanze.

Proposizione 4.1.4 *Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto connesso, e sia $\{f_n\}$ una successione di funzioni olomorfe in U uniformemente convergente sui compatti di U . Supponiamo che $f_n(z) \neq 0$ per ogni $z \in U$ e per ogni n . Allora la funzione $f = \lim_n f_n$ soddisfa $f(z) \neq 0$ per ogni $z \in U$, oppure è identicamente nulla.*

Dim. Per il Teorema 4.1.1 f è olomorfa. Supponiamo che esista $z_0 \in U$ tale che $f(z_0) = 0$. Allora, se f non è identicamente nulla, z_0 è uno zero isolato di f perché U è connesso. Quindi, per il teorema dell'indicatore logaritmico (Teorema 3.5.5), si ha

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f'(z)}{f(z)} dz > 0$$

dove γ è una circonferenza di centro z_0 e raggio sufficientemente piccolo. Ma per il Teorema 4.1.3 quest'integrale è il limite degli integrali

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f'_n(z)}{f_n(z)} dz$$

che sono nulli, ancora per il Teorema 3.5.5. Abbiamo quindi una contraddizione, e la Proposizione è dimostrata. **qed**

Osservazione 4.1.5 Il Teorema 4.1.1 descrive un fenomeno caratteristico delle funzioni di variabile complessa, che non ha un analogo nel caso di funzioni di variabile reale. Infatti un classico teorema di Weierstrass afferma che ogni funzione continua a valori reali definita in un insieme chiuso e limitato di \mathbf{R}^N può essere ottenuta come limite di una successione di polinomi reali uniformemente convergente. Nel caso complesso invece ogni successione di polinomi uniformemente convergente sui compatti di un aperto $U \subset \mathbf{C}$ converge ad una funzione *olomorfa*, per il Teorema 4.1.1: quindi non è possibile approssimare uniformemente sui compatti di U una qualsiasi funzione *continua* su U mediante polinomi né funzioni olomorfe.

4.2 Serie di funzioni meromorfe

Sia $U \subset \mathbf{C}$ un aperto, $\{f_n\}$ una successione di funzioni meromorfe in U e $K \subset U$ un sottoinsieme compatto. diremo che la serie $\sum_n f_n$ *converge uniformemente in K* se è possibile rimuovere un numero finito di termini dalla serie in modo che le rimanenti funzioni non abbiano poli in K e costituiscano una serie uniformemente convergente in K .

Analogamente, diremo che la serie $\sum_n f_n$ *converge normalmente in K* se è possibile rimuovere un numero finito di termini dalla serie in modo che le rimanenti funzioni non abbiano poli in K e costituiscano una serie normalmente convergente in K .

È ovvio che una serie di funzioni meromorfe normalmente convergente in K è anche uniformemente convergente in K .

Consideriamo una serie $\sum_n f_n$ di funzioni meromorfe su U , uniformemente convergente sui compatti di U . Sia $V \subset U$ un sottoinsieme aperto la cui chiusura sia compatta e contenuta in U (un aperto siffatto

si dice *relativamente compatto* in U). La somma della serie $\sum_n f_n$ in V è definita come la funzione meromorfa in V

$$\sum_{n \leq n_0} f_n + \sum_{n > n_0} f_n \quad (4.1)$$

dove n_0 è tale che la funzioni f_n , $n > n_0$, non abbiano poli in \bar{V} . Quindi il primo termine della (4.1) è una funzione meromorfa in V , perché è somma di un numero finito di funzioni meromorfe; il secondo termine è una funzione olomorfa in V perché è somma di una serie di funzioni olomorfe in V uniformemente convergente sui compatto di V . È un facile esercizio dimostrare che la funzione meromorfa (4.1) è indipendente dalla scelta di n_0 .

Teorema 4.2.1 *Sia $\sum_n f_n$ una serie di funzioni meromorfe su un aperto U uniformemente (risp. normalmente) convergente sui compatti di U . Allora la somma della serie è una funzione meromorfa su U . Inoltre la serie $\sum_n f'_n$ delle derivate della serie assegnata converge uniformemente sui compatti di U e la sua somma è la derivata f' della somma f della serie assegnata.*

Dim. La somma della serie $\sum_n f_n$ è ben definita e meromorfa in ogni aperto relativamente compatto di V . Pertanto è ben definita e meromorfa in tutto U .

Sia $V \subset U$ un sottoinsieme aperto e relativamente compatto, e sia n_0 un intero scelto come in (4.1). Allora in V si ha:

$$f' = \sum_{n \leq n_0} f'_n + \left(\sum_{n > n_0} f_n \right)'$$

Inoltre la serie $\sum_{n > n_0} f_n$ può essere derivata termine a termine perché converge uniformemente sui compatti di V . Pertanto, per il Teorema 4.1.3 la serie delle derivate $\sum_{n > n_0} f'_n$ converge uniformemente sui compatti di V alla serie $(\sum_{n > n_0} f_n)'$. Ciò dimostra che la serie di funzioni meromorfe $\sum_n f'_n$ converge alla funzione meromorfa f' uniformemente sui compatti di V . Poiché ciò è vero per ogni aperto relativamente compatto $V \subset U$, deduciamo che $\sum_n f'_n$ converge alla funzione meromorfa f' uniformemente sui compatti di U . **qed**

4.3 Un esempio

Consideriamo la serie di funzioni meromorfe in \mathbf{C} :

$$\sum_{n \in \mathbf{Z}} \frac{1}{(z - n)^2} \quad (4.2)$$

Lemma 4.3.1 *La serie (4.2) converge normalmente sui compatti di \mathbf{C} . La sua somma è una funzione meromorfa $f(z) \in M(\mathbf{C})$, avente un polo di ordine 2 in tutti gli $n \in \mathbf{Z}$ con parte principale*

$$\frac{1}{(z - n)^2}$$

e nessun'altra singolarità. Inoltre f è periodica di periodo 1, cioè soddisfa

$$f(z + 1) = f(z)$$

per ogni $z \in \mathbf{C}$.

Dim. Poiché ogni sottoinsieme compatto di \mathbf{C} è contenuto in un insieme della forma

$$S = S_{x_0, x_1} = \{z = x + iy : x_0 \leq x \leq x_1\}$$

è sufficiente dimostrare che la serie (4.2) converge normalmente in ogni insieme S . Poiché un tale S contiene solo un numero finito di interi n , e quindi solo un numero finito di termini della serie possiede poli in S . Inoltre per ogni $n < x_0$ si ha

$$\left| \frac{1}{(z - n)^2} \right| \leq \frac{1}{(x_0 - n)^2}$$

per ogni $z \in S$ e quindi la sottoserie

$$\sum_{n < x_0} \frac{1}{(z - n)^2}$$

converge normalmente in S . D'altra parte si ha anche

$$\left| \frac{1}{(z - n)^2} \right| \leq \frac{1}{(n - x_1)^2}$$

per ogni $n > x_1$ e per ogni $z \in S$. Quindi anche la sottoserie

$$\sum_{n > x_1} \frac{1}{(z - n)^2}$$

converge normalmente in S . Quindi, dopo aver rimosso un numero finito di termini dalla serie (4.2), otteniamo una serie di funzioni olomorfe in ogni punto di S e normalmente convergente in S . Quindi (4.2) è normalmente convergente sui compatti di \mathbf{C} .

La relazione

$$\sum_n \frac{1}{(z + 1 - n)^2} = \sum_{n'} \frac{1}{(z - n')^2}$$

ottenuta ponendo $n - 1 = n'$ implica $f(z + 1) = f(z)$. Infine è evidente che $f(z)$ non ha poli al di fuori dei numeri interi $n \in \mathbf{Z}$ e che per ogni $n \in \mathbf{Z}$ la funzione

$$f(z) - \frac{1}{(z - n)^2}$$

è olomorfa in n .

qed

La funzione somma della serie (4.2) è descritta precisamente nel seguente modo.

Proposizione 4.3.1 *La somma $f(z)$ della serie (4.2) è uguale a*

$$\left(\frac{\pi}{\sin \pi z} \right)^2$$

Dim. Fissiamo numeri reali $x_0 < x_1$ e $a > 0$. Se $z = x + iy$ soddisfa $x_0 \leq x \leq x_1$ e $|y| \geq a$ la funzione $1/(z - n)^2$ non ha un polo in z . Inoltre

$$\lim_{|y| \rightarrow +\infty} \frac{1}{(z - n)^2} = 0$$

uniformemente rispetto a x nella striscia S_{x_0, x_1} , perché, se $M = \min\{x - n : x_0 \leq x \leq x_1\}$ allora $|z - n|^2 \geq y^2 + M^2$. Poiché la serie (4.2) converge normalmente nella striscia S_{x_0, x_1} , deduciamo che in S_{x_0, x_1} si ha anche

$$\lim_{|y| \rightarrow +\infty} f(z) = 0 \tag{4.3}$$

uniformemente rispetto a x . Applicando questa proprietà ad una striscia di ampiezza ≥ 1 e utilizzando il fatto che $f(z)$ è periodica di periodo 1, deduciamo che la (4.3) sussiste in tutto \mathbf{C} uniformemente rispetto a x .

Ora consideriamo la funzione $g(z) := \left(\frac{\pi}{\sin \pi z}\right)^2$. Essa possiede le seguenti proprietà analoghe a quelle della $f(z)$:

- (i) $g(z) \in M(\mathbf{C})$ ed è periodica di periodo 1.
- (ii) I poli di $g(z)$ sono i numeri interi n , che sono poli doppi con parte principale $1/(z - n)^2$.
- (iii)

$$\lim_{|y| \rightarrow +\infty} g(z) = 0$$

uniformemente rispetto a x .

La proprietà (i) è ovvia. A causa della periodicità è sufficiente dimostrare la (ii) nell'origine, cioè dimostrare che l'origine è un polo doppio con parte principale $1/z^2$. Si ha, in un intorno di 0:

$$\begin{aligned} \left(\frac{\pi}{\sin \pi z}\right)^2 &= \left(\frac{\pi}{\pi z - \frac{1}{6}\pi^3 z^3 + \dots}\right)^2 = \frac{1}{z^2} \left(1 - \frac{1}{6}\pi^2 z^2 + \dots\right)^{-2} \\ &= \frac{1}{z^2} \left(1 + \frac{1}{3}\pi^2 z^2 + \dots\right)^2 = \frac{1}{z^2} \left(1 + \frac{2}{3}\pi^2 z^2 + z^4(\dots)\right) \\ &= \frac{1}{z^2} + \frac{\pi^2}{3} + z^2(\dots) \end{aligned} \quad (4.4)$$

e la (ii) segue. La relazione (iii) segue immediatamente dall'identità (1.7) di pag. 30.

Da questi fatti segue che la funzione $f(z) - g(z)$ è olomorfa in tutto \mathbf{C} perché f e g hanno gli stessi poli con le stesse parti principali. Inoltre in ogni striscia S_{x_0, x_1} la funzione $f(z) - g(z)$ è limitata perché lo sono sia f che g , come segue dalla (4.3) e dalla (iii). Dalla periodicità di $f - g$ segue quindi che $f - g$ è limitata in \mathbf{C} . Applicando il teorema di Liouville (pag. 71) deduciamo che $f - g$ è costante. Infine, poiché $f - g$ tende a 0 al tendere di $|y|$ a $+\infty$, deduciamo che $f - g$ è identicamente nulla. **qed**

Come applicazione dimostriamo la seguente identità, dovuta a Eulero:

$$\sum_{n \geq 1} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6} \quad (4.5)$$

Dalla Proposizione 4.3.1 deduciamo che si ha:

$$\left(\frac{\pi}{\sin \pi z} \right)^2 - \frac{1}{z^2} = \sum_{n \neq 0} \frac{1}{(z - n)^2}$$

ed il secondo membro è una funzione $h(z)$ olomorfa in un intorno di 0. Inoltre

$$h(0) = \sum_{n \neq 0} \frac{1}{n^2} = 2 \sum_{n \geq 1} \frac{1}{n^2}$$

D'altra parte la (4.4) implica che

$$\lim_{z \rightarrow 0} \left[\left(\frac{\pi}{\sin \pi z} \right)^2 - \frac{1}{z^2} \right] = \frac{\pi^2}{3}$$

e la (4.5) segue.